

DECODER DCC 2002/2003

Tutti i modelli con controllo EMF e marcia silenziosa

MX62



Foto: M. G. S. S.
Spessore 1,5 mm in progetto

Il decoder in miniatura con le caratteristiche di quello "grande"

MX62 Totale 0,8 A. Corrente motore fino a 0,7 A. 2 uscite funzionali per 0,2 A (totali). 2 uscite addizionali a "livello logico" con connettore di interfacciamento a 8-pin.

MX62N Mod2 con 7 fili (vedi "MX62")

MX62R MX62 con connettore a 8-pin (NIMBA RP 9.1.1 "medio")

MX63



Foto: MX631 (MX633 simile)

Il successore del famoso decoder MX61.

MX63 Totale 1,2 A. Corrente motore fino a 1 A. 4 uscite funzionali per 0,5 A (totali). 2 uscite addizionali a "livello logico" con comunicazione bi-direzionale* 7).

MX63R MX63 con connettore a 8-pin (NIMBA RP 9.1.1 "medio")

MX63F MX63 con connettore a 6-pin (NIMBA RP 9.1.1 "piccolo")

MX64



Foto: MX641
Spessore 1,5 mm

Ultra-sottile e a basso costo, con tutti i vantaggi ZIMO.

MX64 Totale 1,2 A. Corrente motore fino a 1 A. 4 uscite funzionali per 0,5 A (totali). 3 uscite addizionali a "livello logico", 9 fili extra-flessibili (lunghezza: 120 mm).

MX64R MX64 con connettore a 8-pin (NIMBA RP 9.1.1 "medio")

MX64F MX64 con connettore a 6-pin (NIMBA RP 9.1.1 "piccolo")

MX66



Foto: MX661
Spessore 1,5 mm

Ottimizzato per scale grandi e ferrovie da giardino.

MX66S Totale 3 A. Corrente motore fino a 3 A. 8 uscite funzionali (in 2 gruppi da 1 A ciascuno), connessioni a fili per prese di corrente e motore, completa compatibilità LGB.

MX66M come MX66S. 14 uscite funzionali più alimentazione motore sonoro e fobella velocità separata.

MX66V come MX66M (14 uscite funzionali), con alim. a bassa tensione per micro-lampade, etc. (a partire da 1,2 V).

MX66E Versione speciale per locomotive a vapore viva; fino a 3 servo-comandi possono essere controllati elettronicamente dalla cabina di comando.

MX69



Foto: MX69M (come MX69M)
Spessore 1,5 mm

DCC + MOTOROLA, funzioni controllate da servo-comandi.

MX69M come MX66M (14 uscite funzionali), per locomotive "normali" e a vapore viva con servo-comandi per gancio, parafango, etc...

MX69V come MX69M, con alimentazione a bassa tensione per micro-lampade, etc. (a partire da 1,2 V).

Decoder per funzioni ed accessori

MX68



Foto: MX68L
Spessore 1,5 mm

MX68 Decoder funzioni
Come MX68L, ma con 8 uscite funzionali in 2 gruppi da 0,5 A (totali).

MX68L

Decoder funzioni 4 uscite funzionali da 0,5 A (totali), influenza della posizione delle funzioni, assegnazioni logica ad indirizzo prioritario

MX81



Foto: MX81
Spessore 1,5 mm

MX81 e MX81D Decoder per accessori
per 1 scambio sul sollevamento e bobina, motore livello a EMV, 0,8 A, inversione della posizione gancio utilizzato con il sistema ZIMC).

MX88



Foto: MX88
Spessore 1,5 mm

MX88 Decoder per accessori
8 luci segnali o 4 azionamenti o bobina, 2 x 0,5 A (totali).

MX63 con comunicazione bi-direzionale* 7)

MX64 con comunicazione bi-direzionale* 7)

MX64R con connettore 8-pin

MX64F con connettore 6-pin

Il sistema digitale ed i decoder n. 1 al mondo

ZIMO

www.zimo.at

* Comunicazione bi-direzionale (distanza 120 m) e velocità superiore del processo di ricerca e individuazione del NIMBA.

Caratteristiche comuni e variabili di configurazione - > girate pagina!

Modellismo Portigliatti

Via Sobrero 24/c - 10144 Torino
Tel. & Fax: + 39 011484678
www.portigliatti.it
e-mail: paolo@portigliatti.it

ZIMO ELEKTRONIK

Schönbühner Straße 160
A - 11620 Wien (Austria)
TEL ++43 (0) 815 10 07 - 0
FAX ++43 (0) 815 10 07 - 8
EMAIL office@zimo.at

Descrizione dei prodotti e manuali (PDF) disponibili su
www.portigliatti.it.

- ### Le variabili di configurazione
- 1 Indirizzo primario
 - 2 Velocità iniziale
 - 3 Grado di accelerazione
 - 4 Grado di decelerazione
 - 5 Velocità massima
 - 6 Velocità medio
 - 7 Versione software (solo lettura)
 - 8 ID Controllore "145" (= ZIMO), Hard reset "9" (solo lettura)
 - 9 Periodo totale PWM (frequenza motore 16, 32 Hz, 30-150 Hz)
 - 10 Soglia retroazione EMF
 - 13 Stato funzioni modalità analogica ("modalità vecchia")
 - 17 + 18 Indirizzo address (fino a 10239), alternativo alla CV # 1
 - 19 Indirizzo multipla trazione
 - 21 Indirizzo multipla trazione attivo per F1 - F8
 - 22 Indirizzo multipla trazione attivo per F9
 - 23 Regolazione accelerazione
 - 24 Regolazione decelerazione
 - 29 Configurazione dei gradi di velocità, modalità analogica, indirizzi primari / esteri, etc.)
 - 33 - 42 Mappatura funzioni conformi alle normative NMR4 DCC
 - 49 Accelerazione in presenza di segnali (metodo ZMC3)
 - 50 Decelerazione in presenza di segnali (metodo ZMCO)
 - 51 - 55 Limitatori di velocità controllate dai segnali "U", "V" e gradi intermedii)
 - 56 Parametro PD (proporzionale/integrata) per la compensazione del carico nel controllo EMF
 - 57 Rilascio della tensione (azione salazionato o adattamento automatico alla tensione dei binari)
 - 58 Influenza del controllo EMF (da 0 % a 100 %)
 - 59 Ritardo al cambio di velocità in presenza di segnali
 - 60 Riduzione della tensione delle funzioni (da 100 % fino a 0 % per le uscite della macchina CV # 114)
 - 61 Mappatura speciale delle funzioni oltre allo standard NMR4 (luci posteriori, locomotive estere, etc.)
 - 62 - 64 Sincronizzazione del tempo di cambio di velocità (M666, M669) o dei parametri per gli effetti luminosi
 - 66 / 95 Regolatori delle velocità avanti/indietro al fine di compensare differenze meccaniche
 - 67 - 94 Tabella velocità individuali con 28 gradi (interpolazione automatica a 252 gradi)
 - 105, 106 Dato utente, spazio di memoria libero per qualsiasi scopo
 - 112 Configurazione dell'apacità (modalità 12 funzioni, input di r.c. numero loco un/col, 16 o 32 MHz)
 - 113 Limita il controllo EMF al valore qui inserito, oltre il livello di velocità specificato nella CV # 10)
 - 114 Maschera di riduzione delle tensioni come definito nella CV # 60
 - 115 Parametro per il controllo dello spazio tempo per l'impulso a pieno tensione, e per la tensione ridotta)
 - 116 Maschera di controllo dello spegnimento (solo uscita di attivato per lo spegnimento)
 - 117 Parametro per il lampaggio delle luci (tempo on e tempo off)
 - 118 Maschera del lampaggio luci (quali uscite deve lampeggiare come definito nella CV # 117)
 - 119/120 Maschera di riduzione delle tensioni come definito nella CV # 60 con le funzioni F6 e F7 attivate
 - 121 Accelerazione esponenziale
 - 122 Decelerazione esponenziale
 - 123 Parametro per l'accelerazione/decelerazione esponenziale per attivare lo "stoppo" istant.
 - 124 Funzioni dei tasti di manovra (metodi velocità, riduzione dei gradi di acc./dec. tramite i tasti MAN, FA, F7)
 - 125-128 Effetti luminosi per locomotive americane

Le caratteristiche dei decoder per locomotive ZIMO

- + Indirizzo locomotiva 1 - 10239, indirizzo multipla trazione 1 - 127.
- + 14, 28 o 128 gradi di velocità DCC, internamente sempre 252 gradi.
- + Funzionamento regolare e silenzioso con controllo del motore ad "alta frequenza" (16/32 kHz), anche la bassa frequenza (30 - 150 Hz) può essere selezionata in casi speciali.
- + Compensazione del carico con controllo EMF, regolabile da diversi parametri per motori eccellenti.
- + Ideale anche per motori Faulhaber, Maxon, etc., anche l'alimentazione DC.
- + Regolazione automatica con riferimento alle tensioni binari od alla tensione definita.
- + Gradi di accelerazione e decelerazione programmabili genericamente / temporaneamente / "controllati da segnali".
- + Accelerazione e decelerazione "esponenziale", programmabile.
- + Accelerazione "auto-adattante" per evitare brusche partenze.
- + Funzioni di manovra: riduzione o annullamento dei gradi di accelerazione e decelerazione e riduzione delle velocità durante il tutto MAN o i tasti funzione.
- + Sequenza tabella delle velocità con 3 CVs oppure tabella delle velocità non lineare installata dalla fabbrica e individuale (programmabile da 28 CVs), alternativamente.
- + "Influenza dei segnali sulla velocità" ZIMO - solo se utilizzati con il sistema ZIMO DCC.
- + "Influenza della posizione sulla funzione" ZIMO - solo se utilizzati con il sistema ZIMO DCC.
- + E' supportato il metodo del generatore di frenata e di frenata tramite la commutazione di polarità DC.
- + Completo supporto funzioni (NMR4 RP 9.2.1) ed estesa "supporto funzioni ZIMO" per luci di coda dipendenti dalla direzione, locomotive elettriche e diesel stazionarie, etc.
- + Effetti luminosi americani con accessori/spagnimenti programmabili.
- + Riduzione delle tensioni attive per le uscite funzioni (tramite PWM regolabile), lampaggio; riduzione solo su presenza di un tasto speciale, assegnazione da CVs maschera.
- + Controllo di giri elettromagnetici; programmazione della durata dell'impulso di spanda.
- + Conversione continua in modalità analogica (attraverso) e modalità "vetriva" (funzioni estere, motore fermo).
- + Programmazione e lettura delle CVs sul binario di programmazione e sul tracciato ("on-the-tracks").
- + "Reset Generale" (tutte le CVs al valore di fabbrica) tramite la scrittura nella variabile di solo lettura CV # 9 (= "9").
- + Identificazione del numero della locomotiva ZIMO (trasmissione tramite impulsi di corrente) - solo se utilizzati con un sistema ZIMO DCC.
- + M663 e M664 con "comunicazione bi-direzionale" (proprio dipendente dal processo di standardizzazione NMR4).
- + Protezione da sovracorrente per il motore e le uscite funzioni.
- + Evitamento del reset del decoder in caso di brevi interruzioni di contatto ("sac") tramite un circuito speciale per permettere caratteristiche di funzionamento regolari (anche la sequenza di accelerazione e decelerazione anche con binari a ruote non pulite).
- + Il software del decoder può essere aggiornato (tramite di programma Flash nel decoder M663, M664, M669).
- + I decoder sono completamente rivestiti da materiale isolante per evitare che vengano in contatto con parti metalliche dei modelli non possibilmente danneggiamenti elettrici.

PERCHE' DOVRETEI RINUNCIARE A ZIMO ???

Per i modelli dei decoder -> girate pagina !

Ulteriori caratteristiche future possibili tramite l'aggiornamento software.

Possibili cambiamenti; salvo errori.