

REAL**16 bit sound - 22 or 44 kHz sample rate - 16 sound channels - 128 MBit flash**

MS decoders

Starting with April 2019, ZIMO sound decoders in MS technique are going to be shipped. Two components are significant for the performance of the new generation: the **state of the art 32 bit ARM processor** and the **fully digital sound amplifier**.

Additionally, the MS decoders are a fluent transition from the MX decoders: the proven power electronics (rectifier, amplifiers for power trains and function outputs, etc.) were adopted almost completely.

The main characteristic of the MS decoders is without doubt the **16 bit sound** – this improves the sound quality drastically.

With the 32-bit microcontroller and the 128 Mbit flash there is room for progress in every aspect. A part of this room is used from the beginning; much of the potential will be needed in continuous development - as usual after the first shipment. The results of this development will be available for all users as free software update.

✓ **16 bit audio** standard for sound samples, 8 bit for simple noises and "old" sample files.

The "REAL" 16 bits refer to the complete sound project: from the sound files stored in the flash memory, over the I²S-bus (=Inter-IC-Sound) for playback in stereo, to the fully digital Class "D" amplifier. ZIMO dispenses with the often used (cheaper) digital-analog-conversion (10 or 14 bit), as well as with amplifiers with analog input (likewise called Class "D").

Compared to MX decoders: 8 bits for all sounds

✓ **22 kHz sample rate** by default; also for sound channels (adjustable in the sound project) with **11 kHz** for simple noises (e.g. station announcements) and **44 kHz** for HiFi quality.

Compared to MX decoders: 11 and 22 kHz

✓ **128 Mbit sound memory** for 360 seconds playback time (with 16 bits and 22 kHz, i.e. default samples and neglecting the overhead); using the memory economically (8 bit and 11 kHz, if possible) up to 1440 sec are possible.

Compared to MX decoders: 32 Mbit for 180 sec with 8 bit samples

✓ **The combination of channels** with different bit depths (8, 16) and sample rates (11, 22, 44 kHz) can generate many additional sound minutes.

✓ **16 sound channels**, which can be played back simultaneously, adjusted separately and in larger decoders are distributed on 2 speakers.

Compared to MX decoders: 6 channels

✓ **Adjustable timbres** of the driving noises (e.g. chuff sounds, diesel engine) via CV configuration of high and low pass filters.



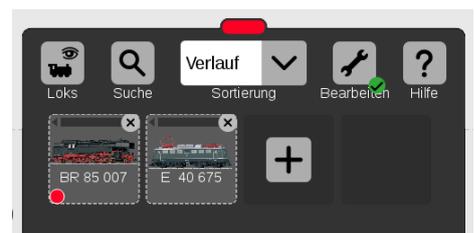
The first MS-Decoder: MS450P22
30 x 15 x 4 mm, 1.2 A, 3 Watt sound



The mfx able MS decoders

Introducing the MS generation, ZIMO decoders do not only work with DCC and MM, like all ZIMO decoders, but also with the **mfx track format**, including RDS feedback and automatic registration with mfx central stations.

MS decoders are real **multiprotocol (3-fold) decoders**, which also work with analog operation, DC and AC.



The current MX decoders...

will NOT be removed from ZIMO's product range, **but are still offered** - as long as there is demand.

Due to the fact that the old decoders are continuously developed, also during the development of the new decoders, there may be some situations where the MX decoders have an advantage. The difference in sound is not always audible to the same extent; it may also be the familiarity with the „old“ decoders.

"mfx" is a registered trademark of Fa. Gebr. Märklin & Cie GmbH,
"RailCom" is a registered trademark of Lenz GmbH.

[List of types of MS decoders on last page of this newsletter!](#)

Proven ZIMO special features also in "MS"...



HLU is not new; it was implemented 20 years ago and is still unmatched.

From start on (1980), the "signal controlled speed influence" (HLU's predecessor) is integrated in all ZIMO decoders and digital systems; since 2005 with the speed steps "Full Speed", "Stop" and five speed limits in between, as well as function influence. DCC is known to be a communication format from the digital command station to the vehicles; a single command is distributed on the whole layout, to which (only) one decoder reacts due to the loco address sent with the command. **HLU** is a second communication channel from an electronic unit of the insulated track section to the vehicle present on it; HLU data can be different from track section to track section (especially regarding speed limits which do NOT have an address and are valid for all ZIMO decoders).

HLU data usually contain commands to stop trains or reduce their speed. HLU data reach the decoders practically immediately, because they are sent out about 100 times/sec.

L i m i t s	H	Halt	7
	5	UH Zwischenstufe	
		U Ultralangsam	S
		LU Zwischenstufe	t
		L Langsam	u
		FL Zwischenstufe	f
		F Volle Fahrt	e
	(A Spannung AUS)	n	

EAST-WEST: Since 2018: Driving in the right direction.

Since the model railway also works digitally, the driving direction is not track-bound but dependent on the vehicle (forward means chimney or driver's cab 1 ahead). This is often, but not always, an advantage. Therefore, the ZIMO system with its decoders has the possibility to set the train's direction in a layout-dependent direction: "East" and "West". The driving direction might as well be interpreted as "right" or "left", technically it depends on the polarity of the DCC track signal.

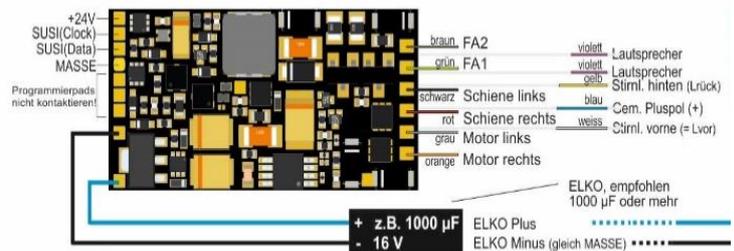
One of the characteristic features is that East-West does not work against, but together with the driving directions forward-backwards. This means

- driving off in the "right" direction without knowing in which direction the train is placed on the tracks,
- to send "both directions" via RailCom to the controller, so the driver always has all the information
- without losing the known handling (change of directions).

Direct connection for stay-alive capacitors (external energy storages)

Energy storage units on the decoder, i.e. Elkos or Supercaps, also known as stay-alive capacitors are highly recommended in many ways: to avoid getting stuck or sound interruptions, etc.

ZIMO decoders (at least the types with PluX22 or 21MTC interfaces, i.e. the bigger ones of the small decoders) and, of course, the large-scale decoders do not need additional diodes or powerpacks, as they already provide the possibility to connect capacitors or Supercaps. The special circuitry integrated in the decoder ensures faster charging without exceeding the allowed in-rush current, using the full capacity and in most cases it allows the usage of capacitors with a dielectric strength of only 15V (therefore they do not need much space).



MX671

A new, cost-effective, function decoder Will substitute the MX681



Dimensions **10.5 x 8 x 2.5 mm** (the smallest function decoder, smaller than its predecessor)
 Versions: 6-pole NEM-651 (see CAD on the left), or with wires
0.7 A total current, **6** function outputs

Special features: RailCom, integrated feedback system for Service Mode (independent of Consumers), direct connection for stay-alive capacitors (diode/PTC to restrict charging current)

Software: like all ZIMO function decoders (programmable second address), etc.

The “fleet search” as evolution of the “track-on search”

As already presented as “**track-on search**” (in 2018), now the next step follows: the “**fleet search**”; first we thought of the name “vehicle registration” in accordance with competitor methods. The name “fleet search” *) means that it is not the decoders that have to register, but that the central station registers the decoders on the layout according to the RailCom feedback it gets.

*) The name “fleet search” may be changed in future.

What is the difference?

“Track-on search” vs. “Fleet search”

The “track-on search” registers all decoders, which **were set on the tracks in the last minute**, i.e. before sending the search-commands (track-on search commands). These decoders report via RailCom that they were powered-up in the last minute (in respect to the supply from the tracks, independent of possible energy storage modules).

Usually, the track-on search is for vehicles of which the address was forgotten or is at all unknown.

It is completely irrelevant, if the vehicle was set on the tracks for the first time or “tilted” for about 1 sec (the latter constituted the original name “tilt-search”).



Typical display on the MX32 controller after successful track-on search:

The vehicle which reported first, is shown in the upper window, the other addresses found in this minute are shown in the list below.

The “fleet search” generally records all decoders **found on the layout**,

i.e. after sending out search commands (fleet search commands). The decoders report via RailCom that they are stationed on the layout, independent of their previous history.

On the one hand this determines, if previously registered decoders are still on the tracks, and on the other hand if new ones - not registered yet - have joined. This “inventory” makes it possible to update the system database. It does this automatically or under control of the user, by deleting registered (but not found) decoders, or entering found (but not registered) decoders. It is especially important that conflicts of addresses are solved (new found decoders with the same address as already registered ones).



Typical fleet list, as it builds up during the searching process:

Vehicles in the database, found on the layout,

Entries in the database, which were NOT found,

new vehicles, which have a conflict of address with registered ones, ...

The fleet search by ZIMO can be used to register and list all present decoders (marked by the individual Unique Identifiers (=UID)). Nevertheless, this simple process is NOT the use intended by ZIMO.

Within the ZIMO system, the fleet search shall take over a **number of tasks**:

- **Cleaning** the central vehicle database *) by supporting the user-controlled or automatic deletion of obsolete addresses, i.e. of vehicles that are not present on the layout anymore,
- **Add** vehicles that are new (and not yet registered) on the layout,
- **Solve** conflicts of addresses by an integrated procedure to readdress: in case of a new vehicle with the same address as one already stored in the database, as well as in case of more than one vehicle with the same address (e.g. some locos with address “3” are new to the layout at the same time),
- **Compare** differences in vehicle names between entries in the database and the decoder,
- **Take over** the GUI stored in the decoder to the database by an integrated procedure to read out GUI data,
- **Store** the GUI defined or modified in the system into the decoder.

*) In every digital system there is a database (list, directory, or named otherwise) of the vehicles and addresses which can currently be controlled actively and which are integrated in the refresh-cycle of driving and function commands. This database usually also contains the GUI, i.e. name, function symbols, loco picture, etc. for every loco. The database of ZIMO decoders can hold up to 4000 addresses (which is more than in other systems).

In the best case this database contains all actually existing vehicles (i.e. those, which are present on the layout or at least are partly present). This way, no DCC range is wasted and search processes are simplified. Therefore, not only vehicles new to the layout shall be added, but also obsolete ones deleted – e.g. entries which were produced by wrongly entered addresses.



PICTURES ARE NOT YET AVAILABLE

	Standard HO				Miniature				Next		large-scale
	MS450, MS450F	MS450P22	MS440C <small>MTC in VHDM standard</small>	MS440D <small>MTC variation by ZIMO</small>	MS480, MS480F	MS480P16	MS490, MS490F	MS490N, L	MS590N18	MS990, K	
Dimensions (mm) <small>wired types: PCB without shrinking tube</small>	30 x 15 x 4	30 x 15 x 4	30 x 15 x 4	30 x 15 x 4	20 x 11 x 4	20 x 11 x 4	23 x 9 x 4	23 x 9 x 4	25 x 10.5 x 4	50 x 40 x 13	
Interface <small>Wires and/or standard interface</small>	13 wires <small>NEM-652, NEM-651</small>	Plux-22	21MTC <small>F03, F04, F05, F06 logic level (standard)</small>	21MTC <small>F03, F04, F05, F06 „reinforced“ outputs</small>	11 wires <small>NEM-652, NEM-651</small>	Plux-16	11 wires <small>NEM-652, NEM-651</small>	NEM-651 <small>directly</small>	Next18	Pins or sockets	
Continuous current <small>motor+sound+FOS (peak)</small>	1.2 A <small>(2.5 A)</small>	1.2 A <small>(2.5 A)</small>	1.2 A <small>(2.5 A)</small>	1.2 A <small>(2.5 A)</small>	0.8 A <small>(1.5 A)</small>	0.8 A <small>(1.5 A)</small>	0.7 A <small>(1.5 A)</small>	0.7 A <small>(1.5 A)</small>	0.8 A <small>(1.5 A)</small>	6 A <small>(10 A)</small>	
thereof: motor current cont. <small>(peak)</small>	1.2 A <small>(2.5 A)</small>	1.2 A <small>(2.5 A)</small>	1.2 A <small>(2.5 A)</small>	1.2 A <small>(2.5 A)</small>	0.8 A <small>(1.5 A)</small>	0.8 A <small>(1.5 A)</small>	0.7 A <small>(1.5 A)</small>	0.7 A <small>(1.5 A)</small>	0.8 A <small>(1.5 A)</small>	6 A <small>(10 A)</small>	
thereof: function outputs <small>ONLY function outputs together</small>	0.8 A	0.8 A	0.8 A	0.8 A	0.6 A	0.6 A	0.5 A	0.5 A	0.6 A	2 A	
Function outputs <small>Incl. 2 x headlight (+ logic level outputs)</small>	10 <small>4 on wires, 6 on pads (+ 2 logic level)</small>	10 <small>9 on pins, 1 on pad (+ 2 logic level)</small>	8 <small>4 on pins, 4 on pads (+ 6 logic level)</small>	8 <small>all on pins (+ 2 logic level)</small>	6 <small>4 on wires, 2 on pads (+ 2 logic level)</small>	5 <small>4 on pins, 1 on pad (+ 2 logic level)</small>	4 <small>all on wires (+ 2 logic level)</small>	4 <small>2 on pins, 2 on pads (+ 2 logic level)</small>	4 <small>all on pins (+ 2 logic level)</small>	8 or 14	
Servo - control wires <small>(complete with 5V supply)</small>	2 <small>alternative use of logic level (NO, ext. 5V needed)</small>	2 <small>alternative use, of logic level (NO, ext. 5V needed)</small>	2 <small>alternative use of logic level (NO, ext. 5V needed)</small>	4 complete 3-pole servo connection YES							
SUS1 - connection <small>eligible SUS1, DC, sound loading protocol</small>	YES <small>alternative use on solder pads</small>	YES <small>alternative use of logic level on Plux</small>	YES <small>alternative use of logic level on MTC</small>	YES <small>alternative use of logic level on MTC</small>	YES <small>alternative use of logic level on solder pads</small>	YES <small>alternative use of logic level on Plux</small>	YES <small>alternative use of logic level on solder pads</small>	YES <small>alternative use of logic level on Plux</small>	YES <small>alternative use of logic level on Plux</small>	4-pole SUS1 connection YES	
Inputs <small>for cam sensors, Reed- contacts, etc.</small>	+2 <small>alternative use of logic level</small>	+2 <small>alternative use of logic level</small>	+2 <small>alternative use of logic level</small>	+2 <small>alternative use of logic level</small>	2 <small>alternative use of logic level</small>	2 <small>alternative use of logic level</small>	2 <small>alternative use of logic level</small>	2 <small>alternative use of logic level</small>	2 <small>alternative use of logic level</small>	3 on pins or sockets	
Energy storage - conn. <small>15V- Elkos/Supercaps DIRECTLY on decoder</small>	YES <small>with wires</small>	YES <small>on Plux</small>	YES <small>on solder pads</small>	YES <small>on solder pads</small>	-	-	-	-	-	internal capacitors with and three Supercaps	
Speaker outputs <small>depending: 8Ω or 4Ω (2x 8Ω parallel)</small>	1 3 Watt / 4Ω <small>with wires</small>	1 3 Watt / 4Ω <small>on Plux</small>	1 3 Watt / 4Ω <small>on MTC</small>	1 3 Watt / 4Ω <small>on MTC</small>	1 1 Watt / 8Ω <small>with wires</small>	1 1 Watt / 8Ω <small>on Plux</small>	1 1 Watt / 8Ω <small>with wires</small>	1 1 Watt / 8Ω <small>on Plux</small>	1 1 Watt / 8Ω <small>on Plux</small>	2 10 Watt / 4Ω <small>on sockets / pins</small>	

MS decoders

The denomination of the MS decoders is similar to corresponding MX decoders, e.g. **MS450** corresponds to the dimensions and most of the technical data to the **MX645**, equally, the **MS480** corresponds of the **MX648**, etc.

Everything that has proven useful with the “MX-decoders” will be integrated in the new generation, i.e. number and type of function and other inputs/outputs, as well as those parts of the hard- and software which are responsible for the **excellent driving performance typical for ZIMO**. Various improvements (like the energy storage connection on the MTC-decoders (now, 15V capacitors are enough) were made.

Zuzenhausen - ZIMO Seminar „beim Dachsenfranz“

21. Juni 2019, 9:00 - ca. 17:00
ZIMO Sound & ZIMO System

mit Winfried
Reinecke



Anmeldung: office@zimo.at

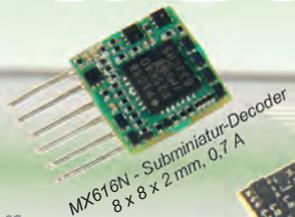


Decoder

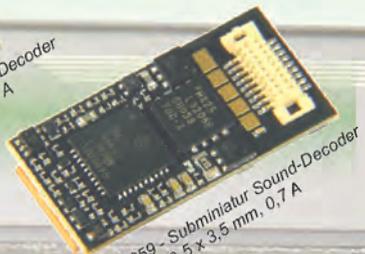
Lok - Decoder
Sound - Decoder
Funktions - Decoder
Zubehör - Decoder
Decoder-Update-Gerät

ZIMO Systemprodukte

Kurzbeschreibung MX10 & MX32 & StEin
auf den letzten Seiten dieses Katalogs.
Ausführliche Information dazu
im ZIMO System-Katalog.



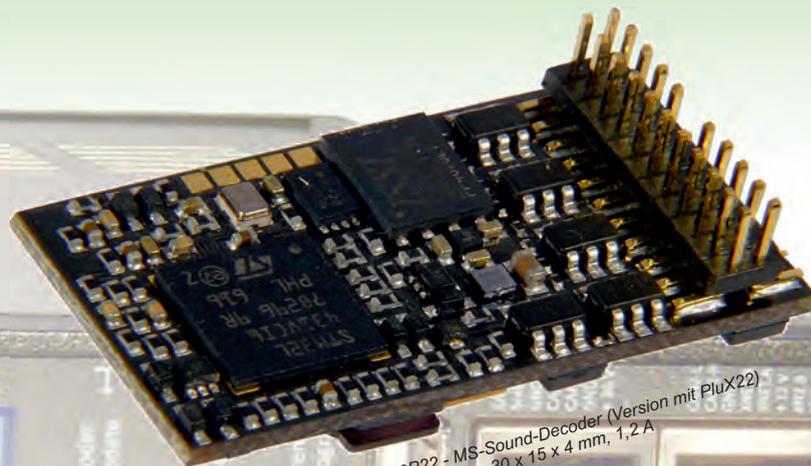
MX616N - Subminiatur-Decoder
8 x 8 x 2 mm, 0,7 A



MX659 - Subminiatur Sound-Decoder
20 x 9,5 x 3,5 mm, 0,7 A



MX644D - Standard-Sound-Decoder (Version mit 21MTC)
30 x 15 x 4 mm, 1,2 A



MS450P22 - MS-Sound-Decoder (Version mit PluX22)
30 x 15 x 4 mm, 1,2 A

Decoder auf dieser Seite
sind **vergrößert**
dargestellt

Für jede Lok den passenden Decoder,
Für jede Anlage das passende Digitalsystem.

Der ZIMO Decoder Katalog April 2019

www.zimo.at



ZIMO ELEKTRONIK

INHALT

ZIMO Decoder Katalog April 2019

Was ZIMO bedeutet	Seite 3
Für jeden Einsatzfall den passenden Decoder	Seite 4
Neu 2019: MS-Decoder (Multiprotokoll mit DCC und mfx, 16-bit Sound)	Seite 5
ZIMO Spezialitäten: HLU, Ost-West, Aufgleis-Suche, Bestandssuche	Seite 6
Die wichtigsten Eigenschaften der ZIMO Decoder und Sound-Decoder	Seite 8
Die Typenlisten der ZIMO Decoder	Seiten 10 - 17
MS-Sound-Decoder (für "kleine Spuren" und Großbahnen)	Seite 10
MX-Decoder und Sound-Decoder für „kleinen Spuren“	Seite 12
MX-Großbahn-Decoder und Großbahn-Sound-Decoder	Seite 14
MX-Funktions-Decoder	Seite 16
MX-Zubehör-Decoder	Seite 17
Decoder-Auswahl nach Schnittstellen / Adapter-Platinen / Anschlusspläne	Seiten 18 - 34
„Kleine“ ZIMO Decoder mit NEM-651-, Next-, PluX- und MTC-Schnittstellen	Seite 18
Adapter-Platinen für PluX- und MTC-Decoder	Seite 20
Anschlusspläne der „kleinen“ Decoder	Seite 22
Großbahn-Decoder Einzeldarstellungen	Seite 24
Lokplatinen für Großbahn-Decoder und Kombinationen	Seite 28
Anschlusspläne der Großbahn-Decoder	Seite 32
ZIMO „Digital & Sound“ Umbausets für Großbahnen	Seite 35
ZIMO Lichtplatinen	Seite 36
Zubehör-Decoder Einzeldarstellungen / Anschlusspläne	Seite 38
Energiespeicher / Lautsprecher / sonstiges Zubehör für ZIMO Decoder	Seite 42
Sound by ZIMO / Sound Collections / Sound Provider / Sound Database	Seite 44
Kostenlose Tools zum Konfigurieren der ZIMO Sound Decoder	Seite 52
MXULFA: Decoder-Update-und-Sound-Lade-Gerät	Seite 56
ZIMO Systemprodukte: Kurzbeschreibungen MX10, MX32, StEin-Modul	Seite 58

Decoder individual

Dieser Katalog enthält einige Einschübe (Seiten 29, ...) zu Spezialprojekten, welche die ZIMO ELEKTRONIK GmbH neben den hier beschriebenen Serienprodukten erzeugt.

Meist werden solche individuellen Lösungen im Auftrag von Fahrzeugherstellern ausgearbeitet: Decoder für besonders enge räumliche Gegebenheiten, Lokplatinen, die mehr als nur Verbindungen schaffen, Spezialelektronik für Kameraloks, Panto-Antriebe, Sonderalgorithmen für Zahnradbetrieb, u.a.

Der ZIMO Produktionsstandort in Wien kommt auch den „Individual-Decodern“ zugute, da sie direkt aus der Entwicklungsabteilung kommend ohne Zeitverlust umgesetzt werden. Auch „exotische“ Typen, die nur in kleinen Stückzahlen gebraucht werden, können wirtschaftlich hergestellt werden, und es gibt auch keine Probleme mit unerwartet und kurzfristig auftretendem Bedarf an größeren Mengen.

ZIMO Lokplatinen und Decoder individual ...	Seite 29
ZIMO Großbahn-Lösungen individual	Seite 37
ZIMO Decoder-Software individual	Seite 37

Der Inhalt der „Individual-Einschübe“ passt nicht immer zu den umgebenden Informationen des eigentlichen Katalogs. Dies hat satztechnische Gründe.



Was bedeutet ZIMO ?

ZIMO bedeutet:

Alles aus einer Hand. Made in Austria.

Im Wiener Firmengebäude sind derzeit mehr als 30 Mitarbeiter beschäftigt, davon ca. ein Drittel in der Produktion, ein Drittel in der Produkt-Entwicklung, und ein Drittel in Verkauf, Reparatur, Kundendienst, Verwaltung und Dokumentation. ZIMO besitzt eine moderne SMD-Fertigungsstraße (Lötpastendruker, Bestückungsautomat, Reflow-Lötanlage, Inspektiongeräte) und alle sonstigen zur Elektronikproduktion notwendigen Einrichtungen. Der Verzicht auf die branchenübliche Inanspruchnahme externer Produktions-Dienstleister garantiert das informelle und zeitsparende Zusammenwirken aller Mitarbeiter des Hauses. Dies schafft höchste Flexibilität bei der Erfüllung von Kundenwünschen und Lieferaufträgen.

Ständige Weiterentwicklung führt zur laufenden Verbesserung der Produkte, zu neuen Features und zu einer immer größeren Vorbildnähe.

Auch die Reparaturen defekter Decoder und anderer Produkte werden im „ZIMO-Haus“ gemacht. Hier hat man oft sogar die Möglichkeit, dabei zuzusehen, wie der eigene Decoder wieder auf Vordermann gebracht wird.

Einer der ZIMO Leitsprüche lautet *„Für jedes Fahrzeug den passenden Decoder“*. Die oben skizzierte Arbeitsweise ermöglicht die Erfüllung dieses Anspruchs.

Um Anwender und Hersteller auf aktuellem Stand zu halten, bietet ZIMO regelmäßig Workshops und Seminare an, oft im Rahmen von Ausstellungen, aber auch individuell vereinbart.

ZIMO bedeutet:

die vielleicht größte Produktpalette der Branche.

ZIMO ist bekannt als verlässlicher Hersteller von Decodern für alle Baugrößen, Schnittstellen und Ausstattungen, mit und ohne Sound. Die Modellbahnindustrie verbaut in großer Zahl Decoder von ZIMO. Aber auch die **ZIMO Digitalsysteme** spielen eine große Rolle im Rahmen der ZIMO Philosophie zur Modellbahnsteuerung, auch wenn



ZIMO-Haus Wien, Schönbrunner Straße 188



Produktion Maschinenraum: zwei Bestückungs-Automaten, Reflow-Lötöfen, Lötpastendruker, AOI-Gerät

deren Marktdurchdringung nicht an jene der ZIMO Decoder heranreicht und dies auch gar nicht intendiert ist.

ZIMO Digitalsysteme folgen NICHT dem „Cheap & Easy“ Trend, sie sind für höhere Ansprüche konzipiert. Sie erfüllen den zweiten ZIMO Leitspruch *„Für jede Anlage das passende Digitalsystem“* durch hochleistungsfähige Digitalzentralen, Bediengeräte und ein ZIMO typisches Produkt, für das kein Gegenstück des Mitbewerbs existiert: den StEin (StationärEinrichtungs-Modul). Dieser ersetzt Alles, was in den konventionellen Konzepten aus einer Vielzahl von kleinen „Steinchen“ zusammengesetzt wird.

ZIMO bedeutet:

Innovation und aktuellste Technologie.

ZIMO Decoder (und natürlich auch Systemprodukte) warten mit innovativen Lösungsansätzen auf, die das Unternehmen auf dem Markt vom Mitbewerb abheben. Es ist bereits eine ZIMO Tradition, erstmals angewandte neuartige Verfahren auf den Markt zu bringen:

beispielsweise (vor etwa 20 Jahren) bei der Kombination von Hochfrequenz-Motoransteuerung und Lastregelung und bei der Decoder-Update-Fähigkeit.

Auch heute gibt es eine Reihe von Alleinstellungsmerkmalen der ZIMO Decoder, z.B.: „HLU“ | Die „Aufgleisuche“ | „Ost-West“ | das „Schweizer Mapping“ (nicht nur für die Schweiz ...) | das „Eingang-Mapping“ | die Script-Sprache, u.a. Für einige dieser Punkte siehe Seite 6. Zusätzlich gilt die ZIMO Motorregelung in Modellbahnerkreisen all die Jahre hindurch als die Beste schlechthin.

Für jeden Einsatzfall den passenden Decoder

ALLE Decoder-Typen können (fast) ALLES.

Die Liste der GEMEINSAMEN Eigenschaften ist umfangreich (siehe Seiten 8 und 9); die speziellen Merkmale, also die Unterschiede zwischen den Decodern, beschränken sich hingegen auf einige wenige Punkte.

Die Typen gliedern sich in ca. 25 „Decoder-Familien“, mit insgesamt ca. 100 Typen (vor allem verschiedene Schnittstellen).



ZIMO Messestand (Leipzig 2016), Messeanlage (Spur N) mit Stellwerk am Computer, ZIMO Sound-Workshop

Der geeignete Decoder für einen konkreten Einsatz ist daher schnell zu finden - die Kriterien sind: Abmessungen, Anzahl Funktionsausgänge, Anschlusstechnik, gegebenenfalls Funktions-Niederspannungen und Energiespeicher-Anschaltung.

Eher selten muss hingegen den Summenstrom (die Belastbarkeit) in Betracht gezogen werden: ZIMO Decoder sind großzügig ausgelegt - so gut wie immer mehr als ausreichend „stark“.

PS: Durch die im Jahr 2019 neu eingeführten **MS-Sound-Decoder** (siehe Seite gegenüber) gibt es eine neue Klasse von Decodern mit erheblichen Neuerungen.

ZIMO Decoder sind „all-inclusive“.

Während anderswo teure „Powerpacks“ dazugekauft werden müssen, werden am ZIMO Decoder gewöhnliche Elkos oder Goldcap-Ketten angeschlossen. Als Entkuppler und Raucherzeuger genügen Ausführungen ohne Eigenelektronik, weil die „Intelligenz“ bereits im ZIMO Decoder sitzt, was in Großbahn-Anwendungen zur Kosteneinsparung von bis zu 50% führt.

ZIMO Decoder sind NICHT teuer.

Natürlich sind Preisvergleiche nur aussagekräftig, wenn sie zwischen annähernd gleich ausgestatteten Qualitätsprodukten gemacht werden. Dann jedoch bieten ZIMO Decoder (insbesondere Sound-Decoder) sogar in vielen Fällen einen echten Preisvorteil. Dieser fällt noch mehr ins Gewicht, wenn Eigenschaften wie HLU, RailCom, SUSI oder Servo-Ansteuerung mit in Betracht gezogen werden, die bei ZIMO nicht etwa Sondertypen vorbehalten sind, sondern selbstverständlich überall - wo platz- und anschlusstechnisch möglich - enthalten sind.

ZIMO Decoder sind nicht nur Lok-Decoder.

Im Programm (und in diesem Katalog) befinden sich ebenso Funktions-Decoder und Zubehör-Decoder:

Auch diese Decoder-Klassen weisen Eigenschaften auf, die nicht selbstverständlich sind, z.B.: sind Funktions-Decoder nicht einfach reduzierte Lok-Decoder (Wegfall des Motorausgangs), für antriebslose Fahrzeuge, denn ZIMO fügt eine Besonderheit dazu: Funktions-Decoder haben CVs für eine „Zweitadresse“, welche - programmiert auf die Adresse des Triebfahrzeugs - eine konsistente Ansteuerung aller Einrichtungen im Zug erlaubt. Dies ist ein Schritt zum Zug-Bus, in diesem Fall in „virtueller“ Ausführung, also ohne direkte Verbindung oder Datenaustausch zwischen den Wagen.

ZIMO Decoder finden Ergänzung im Zubehör.

So gibt es für die Sound-Decoder ein breites Angebot an Lautsprechern, neben Rundlautsprechern vor allem Miniatur-Rechtecklautsprecher („Sugar cubes“) mit eigens dafür gefertigten Resonanzkörpern, es gibt auch „Boxen“ mit zwei Lautsprechern für den besonders guten Ton auf engem Raum.

Besonders zu empfehlen sind die im ZIMO Programm enthaltenen Elkos und Supercaps (Goldcaps) als Energiespeicher-Komponenten und -Module.

Eine Reihe von Adapter- und Lok-Platinen erleichtern in vielen Fällen den Einbau und steigern oft auch gleichzeitig die Leistungsfähigkeit der Decoder (durch zusätzliche Gleichrichter). Raucherzeuger für Großbahnen - preisgünstig, da „passiv“, weil Ansteuerung vollständig im Decoder - sind auch im Angebot.

Neu 2019: Die MS - SOUND-DECODER

Seit März 2019 werden ZIMO Sound-Decoder in „MS-Technik“ ausgeliefert. Was die Hardware betrifft, enthält die neue Generation zwei für die Leistungsfähigkeit entscheidende Komponenten: einen "state-of-the-art" 32-bit ARM Prozessor und einen volldigitalen Sound-Amplifier. Die Software ist neu, und doch stellen die MS-Decoder eine fließende Weiterentwicklung der bisherigen MX-Decoder dar: die in der MX-Generation bewährte "Leistungselektronik" (Gleichrichter, Endstufen für Antriebsmotor und Funktionsausgänge) wurde fast zur Gänze übernommen, ebenso wie alle bewährten Schnittstellen, also PluX22, 21MTC, NEM651, NEM652, Next18, bedrahtete und Großbahn-Typen.

Diese Daten entscheiden über die Klangqualität:

ECHTE

16 bit Auflösung - 22 oder 44 kHz Samplerate - 16 Kanäle - 128 Mbit Speicher

Die **ECHTEN 16 bit** umfassen den gesamten Sound-Pfad: angefangen von den im Flash abgelegten Sound-Files, über den I²S-Bus (= Inter-IC-Sound) für Stereo-Ausgabe bis hin zum volldigitalen Class „D“ Verstärker. Auf die sonst häufig genutzte (günstigere) Digital-Analog-Conversion (mit 10 oder 14 Bit) sowie Verstärker mit Analogeingang (ebenfalls Class „D“ genannt) verzichtet ZIMO.

22 kHz Samplerate standardmäßig, aber auch (vom Sound-Projekt definierte) Kanäle mit **11 kHz** für einfache Geräusche (z.B. Ansagen) und **44 kHz** für maximal-mögliche HiFi-Klangqualität.

128 Mbit Sound-Speicher ermöglichen (unter Vernachlässigung des Overheads) bei hoher Qualität (also 16-bit und 22 kHz) bis 360 sec Wiedergabezeit; oder bei ökonomischer Speichernutzung (8 Bit und 11 kHz) bis 1440 sec.

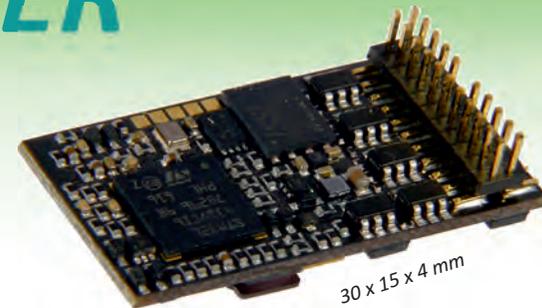
16 Sound-Kanäle können gleichzeitig abgespielt werden, und bei "Stereo-Decodern" (insbesondere, aber nicht nur, bei Großbahnen) auf zwei Lautsprecher-Ausgänge verteilt werden.

Die **Klangfarbe** von Fahrgeräuschen (z.B.: Dampfschläge, Dieselmotorgeräusch, Pfiffe, Hörner, ...) kann durch CV-einstellbare Hoch- und Tiefpassfilter angepasst werden.

PS: auch „alte“ (nicht-konvertierte) 8 Bit-Sound-Projekte klingen besser mit der neuen 16-Bit-Technik!

Der erste MS-Decoder am Markt
(März 2019)

MS450P22



MS-Decoder: die ersten ZIMO Decoder mit mfx

Mit Einführung der MS-Generation *) gibt es erstmals ZIMO Decoder, die neben DCC und MM auch mit dem mfx - Schienensignal arbeiten, samt RDS-Rückmeldung und automatischer Anmeldung an Märklin-Digitalzentralen.

MS-Decoder sind echte Multiprotokoll (3-fach) - Decoder, die natürlich auch den Analogbetrieb, DC und AC, beherrschen.

*) Die erste größere Serie von MS-Decodern wurden eigentlich bereits im 2. Quartal 2018 ausgeliefert; allerdings mit dem Schwerpunkt auf der mfx-Fähigkeit (und eher rudimentären DCC-Eigenschaften), außerdem beschränkt auf die Anwendung in Roco BR85 Dampfloks Dreileiter).

Die Motorregelung . . .

ist seit Langem ein Highlight der ZIMO Decoder-Technik. Auch die MS-Decoder bieten in gewohnter Weise ZIMO Spitzenqualität: die Langsamstfahrt in Fahrstufe 1, die sanfte Beschleunigung, das ruckfreie Stehenbleiben.

Weitere Informationen und Typenliste siehe Seite 10 !

WICHTIG: Die MX-Decoder werden NICHT kurzfristig aus dem Lieferprogramm eliminiert, sondern - solange Bedarf besteht - weiter produziert. Deren Software wurde auch während der Vorbereitung der neuen Generation weiterentwickelt, sodass es durchaus Fälle geben wird, wo sich die „alten“ Decoder als vorteilhaft erweisen.



Highlights der ZIMO Decoder-Technik (MX und MS)

Jeder ZIMO Decoder ist mehr als nur ein „normaler“ Decoder. Fähigkeiten, die ihrer Zeit voraus oder überhaupt einzigartig sind, machen den Unterschied. Vieles davon ist durch hochentwickelte Software realisiert, oft auf Anwendungen von RailCom basierend. Die Hardware ist nicht primär auf billigste Herstellung optimiert, sondern auf hochwertigste Ausführung; typisches Beispiel ist die Möglichkeit der direkten Anschaltung von externen Energiespeichern, die dem Anwender Zusatzkosten und -aufwand erspart; siehe rechts unten.



HLU seit 20 Jahren unerreicht

Von Beginn an (1980) ist die „signalabhängige Zugbeeinflussung“ (Vorläufer von HLU) in alle ZIMO Digitalsysteme und Decoder integriert, seit 2005 mit den Stufen „Fahrt“, „Halt“ und 5 Geschwindigkeitslimits dazwischen sowie Funktionsbeeinflussung.

S L i m i t t s	H Halt	7 S t u f e n
	UH Zwischenstufe	
	U Ultralangsam	
	LU Zwischenstufe	
	L Langsam	
	FL Zwischenstufe	
F Volle Fahrt		
(A Spannung AUS)		

Die HLU -
Geschwindigkeitslimits
(einschließlich „Halt“ und „Fahrt“)

DCC ist bekanntlich das Kommunikationsformat von der Digitalzentrale zu den Fahrzeugen; der einzelne Befehl wird auf der ganzen Anlage verbreitet, aufgrund der enthaltenen Fahrzeugadresse reagiert (nur) ein bestimmter Decoder. **HLU** ist ein zweiter Kommunikationskanal, und zwar von einer Elektronik-Einheit des isolierten Gleisabschnitts zu den auf diesem befindlichen Fahrzeugen; HLU-Daten können sich von Gleisabschnitt zu Gleisabschnitt unterscheiden (insbesondere bezüglich der Geschwindigkeitslimits, sie haben KEINE Adresse und gelten für jeden ZIMO Decoder.

HLU-Daten wirken meistens als Befehle zum Anhalten der Züge oder zum Reduzieren der Geschwindigkeit. HLU-Daten erreichen die Decoder praktisch verzögerungsfrei, weil sie ca. 100 Mal/sec ausgesandt werden.

OST-WEST

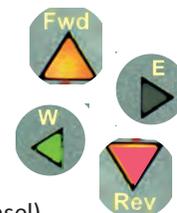
Seit 2018 immer in die gewünschte Richtung

RailCom Anwendung

Seit die Mollbahn digital fährt, ist die am Fahrgerät eingestellte Richtung nicht Gleis-, sondern Lok-bezogen (Vorwärts = „Führerstand 1 voraus“). Das ist oft, aber nicht immer von Vorteil. Das ZIMO System zusammen mit ZIMO Decodern bietet daher die Möglichkeit, bei Bedarf gezielt in eine vorgegebene Anlagen-bezogene Richtung zu fahren, „Ost“ und „West“ genannt. Diese Fahrriechtung kann auch als „rechts“ und „links“ interpretiert werden; technisch handelt es sich um die Phasenlage des DCC-Schienen Signals.

Kennzeichnend für das Verfahren ist: es wird NICHT etwa die gesamte Richtungslogik umgeschaltet, sondern „Vorwärts-Rückwärts“ und „Ost-West“ sind zugleich in Verwendung. Dies bewirkt

- korrekt anfahren zu können, ohne Kenntnis der Aufgleisrichtung,
- „beide Richtungen“ über RailCom zum Bediengerät zu senden, sodass immer die volle Information angezeigt werden kann,
- und zwar OHNE Verlust der gewohnten Handhabung (Richtungswechsel).



DCC ohne Programmiergleis

Seit Längerem ist es Standard, CVs am Hauptgleis zu lesen/programmieren. Umadressieren blieb bislang so umständlich wie zu Beginn der digitalen Ära.

ZIMO hat die (relativ neuen) VHDM-Normen zum Adressieren am Hauptgleis umgesetzt.

Natürlich besitzt jedes ZIMO System trotzdem einen Programmiergleis-Ausgang (denn es gibt nicht nur ZIMO Decoder auf der Welt.

RailCom Anwendung



POM-Umprogrammieren der Adresse

Die Aufgleissuche

Die „Aufgleissuche“ wurde 2018 für ZIMO Systeme eingeführt. Sie dient dazu, bislang unbekannte Adressen eines Fahrzeugs zu bestimmen. Das gesuchte Fahrzeug wird kurzzeitig stromlos *) gemacht (oder neu auf die Anlage gestellt); nach dem Start der Prozedur erscheint die Adresse und (falls vorhanden) der Name des gefundenen Fahrzeugs. Dies geschieht in der Regel in Sekundenschnelle und funktioniert auch für mehrere Fahrzeuge (Adressen).

Die Aufgleissuche ist ein nützliches Feature der ZIMO Steuerungstechnik; sie wurde bereits in die Norm RCN-217 des Herstellerverbandes „RailCommunity“ aufgenommen.



Die Liste der gefundenen Decoder am ZIMO Fahrpult

Die direkte Anschaltung externer Energiespeicher

Energiespeicher am Decoder, also Elkos oder Supercaps, im englischen Sprachraum treffend als „Keep-alive capacitors“ bezeichnet, sind in vielerlei Hinsicht sehr zu empfehlen, zur Vermeidung des Steckenbleibens, der Sound-Unterbrechungen, u.a.

ZIMO Decoder (zumindest die Typen mit PluX22 oder MTC Schnittstellen, also die „Größeren unter den Kleinen“ und natürlich die Großbahn-Decoder) brauchen keine Hilfsdioden oder Powerpacks, sondern erlauben den direkten Anschluss von Elkos oder Supercaps. Die im Decoder enthaltene Spezialschaltung sorgt für schnelles Laden ohne Überschreitung des zulässigen „Inrush“-Stroms, volle Ausnutzung der Kapazität, und erlaubt in den meisten Fällen die Verwendung von Kondensatoren mit einer Spannungsfestigkeit von nur 15 V (daher weniger Platzbedarf).

Die Bestandssuche

Projekt

Die „Bestandssuche“ erfasst alle Decoder, die auf der Anlage gefunden werden. Dies geschieht durch eine Aufforderung „an Alle“, sich über RailCom zu melden.

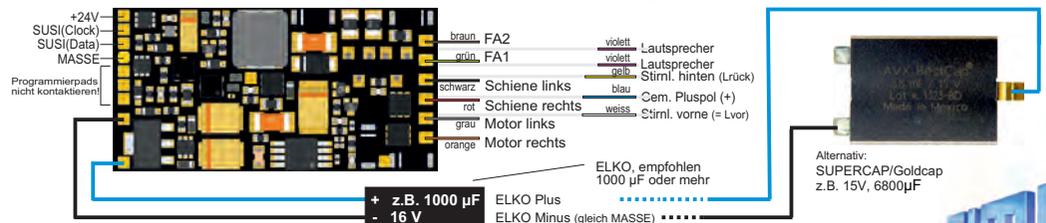
Damit werden zwei Dinge festgestellt: Erstens, ob registrierte Fahrzeuge (bereits im Bestand) noch vorhanden sind; und Zweitens, ob neue (noch nicht registrierte) Fahrzeuge dazugekommen sind.

Die „Bestandssuche“ ermöglicht so das Aktualisieren, d.h. Ergänzen und Bereinigen, der System-Datenbank (= dem „Bestand“), automatisch oder unter Anwenderkontrolle.

Wichtige Aspekte sind das Auflösen von Adresskonflikten, z.B.: zwischen neu gefundenem Decoder und bereits im Bestand vorhandenem Decoder, sowie das mögliche Übernehmen der „Graphical User Interfaces“ (also Name, Bild, Symbole, ..) aus dem Decoder ins System.



Die Lok-Datenbank, wo gefundene Fahrzeuge und Adresskonflikte zu sehen sind



Beispiel: Energiespeicher-Optionen am Decoder MS450

8 Die wichtigsten Eigenschaften der ZIMO Decoder und Sound-Decoder (MX und MS)

Alle ZIMO Decoder sind funktionell weitgehend gleich.

Grundeigenschaften

- ✦ DCC-Adressen 1 ... 10239, Verbundadressen 1 ... 9999 (Consist), MM-Adressen 1 ... 80, Funktionen F0 ... F28.
MS-Decoder: DCC, MM wie oben, mfx Funktionen F0 ... F32.
- ✦ 14, 28, 128 Fahrstufen extern, 256 oder 1024 intern.
- ✦ Programmieren im "Service mode" und "Operational mode", CV-Auslesen im „Operational mode“ mit RailCom.
- ✦ DC-Analogbetrieb, mit wahlweise unregelter oder lastgeregelter Motoransteuerung.
- ✦ AC-Analogbetrieb, einschließlich Richtungsumkehr durch Märklin-typischen Überspannungsimpuls (bis 35V)
- ✦ SUSI-Schnittstelle: kleine Decoder - Löt-Pads; große - Stecker.
- ✦ Software-Update-Fähigkeit: neue Software-Versionen werden mit Hilfe des ZIMO Decoder-Update-Gerätes MXULF oder des Basisgerätes MX10 (ZIMO Digitalzentrale) in den Decoder geladen. Dies erfolgt über die Schiene ohne Öffnen der Lok. Auf die gleiche Weise werden Sound-Projekte geladen, alternativ über SUSI-Schnittstelle (ca. 1/10 Zeitbedarf).

Betriebssicherheit

- ✦ Überstromschutz für Motor- und Funktions-Ausgänge durch Abschalten und automatisches Wiedereinschalten.
- ✦ Übertemperaturschutz durch Abschalten bei ca. 100 °C.
- ✦ Schutzelemente (Supressor-Dioden) gegen Spannungsspitzen von der Motor-Induktivität und von externen Quellen.
- ✦ Spannungsfestigkeit min. 24 V, die meisten Typen 35 V.

Motorsteuerung und -regelung

- ✦ Geräuscharme Ansteuerung durch hohe PWM-Frequenz, wahlweise 20/40 kHz. Alternativ auch Niederfrequenz (30 bis 150 Hz) einstellbar - für bestimmte ältere Motortypen.
- ✦ Geeignet für alle DC-Motoren und Glockenanker-Motoren (Faulhaber, Maxxon), „schwierige Fälle“ wie Fleischmann-Rundmotor, mit Zusatzdioden auch für Feldspulen-Motoren.
- ✦ Teilweise Selbstoptimierung der Regelung und zahlreiche Möglichkeiten zur manuellen Justierung.
- ✦ Geschwindigkeit-Fahrstufen-Relation wahlweise nach Dreipunkt-Kennlinie oder programmierbar in 28 Stufen.
- ✦ Alternative km/h-Steuerung (pro Fahrstufe 1/2, 1 oder 2 km/h) anstelle der konventionellen Fahrstufen-Steuerung.
- ✦ Einstellbarer Ausgleich des Getriebeleergangs bei Richtungs-umkehr zur Vermeidung des Anfahrucks.
- ✦ Beschleunigungseinstellungen (laut NMRA-Norm) und zusätzlich „exponentielle Beschleunigung und Bremsung“ für weiches Anfahren/Anhalten sowie „adaptive Beschleunigung und Bremsung“ zur Vermeidung des Anfahrucks.
- ✦ Distanzgesteuertes Anhalten (konstanter Bremsweg) zum genauen Anhalten vor dem roten Signal durch HLU oder ABC.
- ✦ Alternative „Ost-West“ Richtungssteuerung und -rückmeldung.
- ✦ Rangiertasten-Funktionen: Halbgeschwindigkeit, Reduktion oder Abschaltung der Anfahr-/Bremszeiten.
- ✦ Automatische Weiterfahrt bei Unterbrechung des Rad/Schiene-Kontakts (schmutziges Gleis, Weichenherzstück,...), bis die Versorgung wieder sichergestellt ist; natürlich nur bei Vorhandensein eines Energiespeichers in der Lok möglich.

Funktionen und Funktionsausgänge

- ✦ Volles NMRA Function Mapping, mit Erweiterungen (Richtungsabhängigkeiten, einseitige Lichtunterdrückung, u.a).
- ✦ "Schweizer Mapping" (nicht nur für die Schweiz ...), mit dem die Beleuchtungszustände für die Fälle Alleinfahrt, Zufahrt, Schiebefahrt, etc. nach den Vorgaben aus den verschiedenen Vorbildwelten, und die Tastenkombinationen zu deren Aktivierung definiert werden.
- ✦ ZIMO Eingangs-Mapping, das dem eigentlichen Function Mapping „vorausgeschaltet“ ist, und die wunschgemäße Anpassung der Tastenzuordnungen erlaubt - besonders nützlich für Decoder, in welche (an sich fertige) „ready-to-use“) Sound-Projekte (starre Funktionszuordnungen) geladen wurden.
- ✦ Dimmen, Blinken, amerikanische und andere Lichteffekte Mars, Ditch, Strobe,... , Soft Start, Bremslicht, Flackern,... spezielle Rauchfunktionen - Heizelement und Ventilator.
- ✦ Fernlicht-/Abblendlicht-Umschaltung per Funktionstaste.
- ✦ Zeitbegrenzung der Kupplungsansteuerung als Überlastschutz für Krois, Roco, o.a. Digitalkupplungen und „Kupplungs-Walzer“ (autom. Andrücken und Abrücken)
- ✦ Neben den eigentlichen Funktions-Ausgängen gibt es 2 (oder 4, je nach Typ) weitere „Logikpegel-Ausgänge“, die u.a. als Steuerleitungen für handelsübliche Servo-Antriebe, für Kupplungen, Pantos und sonstige mechanische Elemente genutzt werden.
- ✦ Servo-Konfiguration mit Spezial-CVs für End- und Mittelstellungen, Drehgeschwindigkeit, Funktionszuordnung.



Zugbeeinflussung und Rückmeldungen

- ✦ Bremsstrecken durch DC, Dioden-Bremsstrecke, ABC Anhalten und ABC Langsamfahren (durch asymmetrisches DCC-Signal).
- ✦ ZIMO HLU - „Signalabhängige Zugbeeinflussung“ mit Geschwindigkeitslimits in 5 Stufen und Halt, nur in Verbindung mit ZIMO Digitalsystem (MX1, MX31ZL, MX10, MX32ZL als Zentrale) und ZIMO Gleisabschnitts-Modulen (MX9, „StEin“).
- ✦ ZIMO Zugnummernmeldung durch Hochstrom-Impulse, nur in Verbindung mit ZIMO Digitalsystem und ZIMO Gleisabschnitts-Modulen (MX9 oder „StEin“) möglich.
- ✦  Anwendungen wie "on-the-main" Programmieren mit Bestätigung und CV-Auslesen, RailCom-Adressrückmeldung, Rückmeldung der aktuellen Geschwindigkeit, Ost-West-Meldung, Aufgleis- und Bestandssuche und v.a.

Sound-Wiedergabe

- ✦ Leistungsfähige Sound Amplifier: in Miniatur-Sound-Decodern 1 Watt für 8 Ohm Lautsprecher, in HO Sound-Decodern 3 Watt für 4 Ohm oder 8 Ohm Lautsprecher (auch zwei parallel), in Großbahn-Sound-Decodern 10 Watt für 4 Ohm oder 8 Ohm Lautsprecher (auch zwei parallel) auf 10 V Basis.
 - ✦ Abspielraten 22 kHz (standardmäßig verwendet) und 11 kHz (für lange Sequenzen wie Ansagen), Flash-Speicher 32 Mbit (3 bis 6 min Abspielzeit), 6 Sound-Kanäle können gemischt und gleichzeitig wiedergegeben werden (z.B. Dampfschläge auf zwei Kanälen wegen Überlappung, Luftpumpe, Pfiff,...).
- MS-Decoder: 16-bit-Sound, auch 44 kHz, 16 Kanäle, u.a.*

RailCom ist ein Markenzeichen der Lenz Elektronik GmbH

- ✦ Beschleunigungs- und Belastungsabhängigkeit der Sound-Wiedergabe; automatische Messfahrt zum Einlernen der Lastabhängigkeit, für Dampf-, Diesel- und Elektro-Loks.
- ✦ Synchronisierung der Dampfschläge wahlweise durch einen „echten“ Achsdetektor (mechanischer Kontakt, Opto-, Hall-Sensor) oder durch die softwaremäßige Simulation eines solchen. Einstellmöglichkeiten für Dampfgeräusch wie Führungsschlag-Betonung und Überlappungseffekt.
- ✦ Zahlreiche Sound-CVs zur Echtzeit-Anpassung des geladenen Sound-Projekts, insbesondere für Diesel- und Elektroloks: Lautstärke- und Drehzahl (bzw. Tonhöhe) Kennlinien für Turbolader-, Thyristor- und E-Motor-Geräusche, u.v.a.
- ✦ Laden von Soundprojekten (= Überschreiben des aktuell im Decoder vorhandenen Projekts) mit Hilfe des ZIMO Decoder-Update-Gerätes MXULF (bzw. des Vorgängers MXDECUP) oder des Basisgerätes MX10 (ZIMO Digitalzentrale; seit 2017 möglich), also mit gleicher Ausrüstung und auf ähnliche Weise wie das Decoder-Software-Update. Das Laden eines Soundprojekts erfolgt ebenfalls über die Schiene ohne Öffnen der Lok (Dauer ca. 10 min), ist alternativ aber auch über die SUSI-Schnittstelle (Dauer ca. 2 min) möglich.
- ✦ Sound-Collection als Sonderform des Soundprojekts: Sound-Samples und Parameter für mehrere Baureihen sind enthalten. Beispielsweise die „europ. Dampf/Diesel-Collection“ mit 5 Dampfschlag-Sets, 10 Pfiffen, 2 Glocken, etc. Freie Auswahl unter den vorhandenen Samples per Echtzeitprozedur, um individuellen Klang zu kreieren.

Energiespeicher-Anschaltung am Decoder

- ✦ Mit externem Energiespeicher (Elkos, Tantals, Goldcaps): Weiterfahren trotz Kontaktunterbrechung, Beseitigen des Licht-Flackerns und von Sound-Störungen, Ausgleichen des Energieverlusts durch RailCom- und HLU-Lücken.
 - ✦ Energiespeicher bis 5000 µF direkt (ohne Zusatzbauteile) anschließbar bei allen Decodern und Sound-Decodern mit einer Länge > 20 mm (außer MX600), dadurch volle Wirkung ohne Störungen beim Programmieren und der Zugnummern-Impulse und normgemäße Begrenzung des In-rush-current.
 - ✦ Goldcaps mit unbegrenzter Kapazität direkt anschließbar an einige der „kleinen“ und an alle Großbahn-Decoder.
- MS-Decoder: Kapazität unbegrenzt, 15V, an PLuX22 und 21MTC.*

Spezialvorkehrungen für Großbahnen

- ✦ Synchrongleichrichter anstelle Diodengleichrichter zur nachhaltigen Reduktion des Spannungsabfalls und der Verlustwärme, daher Dauerstrom bis 6 A ohne Kühlkörper.
- ✦ Eine, zwei oder drei Funktions-Niederspannungen (bis 1 A) je nach Decoder-Typ: 5 V (als Servo-Versorgung, häufig auch für den Rauch-Ventilator und für Lämpchen), 10 V und einstellbare Niederspannung von 1,2 V bis knapp unter Fahrspannung.
- ✦ Bis zu 14 „normale“ Funktionsausgänge (je 1 A belastbar in 4er-Gruppen) je nach Decoder-Typ zusätzlich ein Spezialausgang für den Rauch-Ventilator.
- ✦ 4 Servo-Ausgänge; je nach Decoder-Typ Steuerleitungen, oder fertige 3-polige Anschlüsse (mit Versorgung).



Die Typenlisten der ZIMO Decoder

auf den folgenden Seiten

Alle Decoder einer Klasse (MS, „kleine“ MX, „große“ MX, . . .) bilden jeweils ein Sortiment, wo ALLE Typen (fast) ALLES können.

Die Liste der GEMEINSAMEN Eigenschaften ist UMFANGREICH; die speziellen Merkmale, also die Unterschiede zwischen den einzelnen Typen beschränken sich hingegen auf einige wenige Punkte.

Der geeignete Decoder-Typ für einen konkreten Einsatz ist daher schnell zu finden - die Kriterien sind: Abmessungen, Anzahl der Funktionsausgänge und Anschlusstechnik. Gegebenenfalls haben auch Funktions-Niederspannungen und Energiespeicher-Anschaltung Einfluss.

Eher selten muss hingegen der die Belastbarkeit (Summenstrom) in Betracht gezogen werden: ZIMO Decoder sind großzügig ausgelegt - so gut wie immer mehr als ausreichend „stark“.

MS - SOUND-DECODER

Seiten 10/11

Die neue Klasse unter den ZIMO Decodern: „state-of-the-art“ Technologie, höchste Performance, Multiprotokoll (DCC, MM, mfx), 16-Bit Sound

MX - Decoder für „kleine Spuren“

Seiten 12/13

Die bewährten Decoder (mit und ohne Sound), darunter der kleinste Typ, u.v.a

MX - Decoder für Großbahnen

Seiten 14/15

Die leistungsstärksten ZIMO Decoder (bis auf eine Ausnahme alle mit Sound)

MX - Funktions-Decoder

Seite 16

Decoder ohne Motorausgang, aber mit Zweitadresse zur Einbindung in Züge

MX - Zubehör-Decoder

Seiten 17

Decoder für alle Antriebsarten, darunter in besonders kleinen Bauformen



MS - SOUND-DECODER



Die herausragende Eigenschaft dieser neuen Klasse von Sound-Decodern ist natürlich die Sound-Qualität, charakterisiert durch die folgenden Eckdaten:

ECHTE

16 bit Auflösung - 22 oder 44 kHz Samplerate - 16 Kanäle - 128 Mbit

Siehe dazu „Neu 2019: Die MS - SOUND-DECODER“ auf Seite 3 !

In einen größeren Kontext gestellt, ist der Fortschritt mit „MS“ gekennzeichnet durch **Sound - Multiprotokoll (= DCC & mfx) - Fahrzeuganmeldung *)**

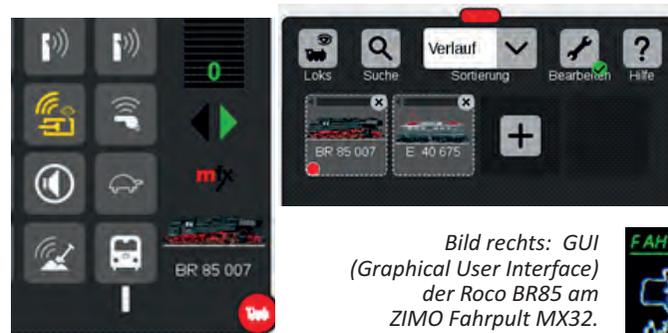
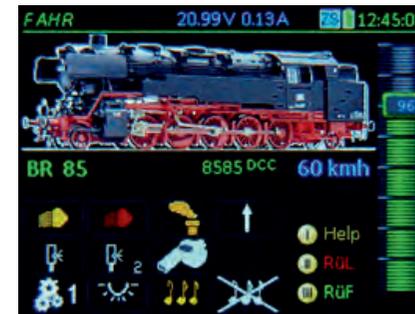


Bild Mitte: Anmeldung einer Roco BR85 mit Sound-Decoder MS450P22 im mfx-Modus an der Märklin Central Station 3.

Bild links: Teil der GUI der BR85 auf der Central Station 3.

Bild rechts: GUI (Graphical User Interface) der Roco BR85 am ZIMO Fahrpult MX32.

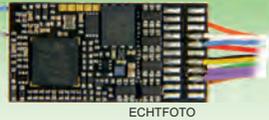


*) Der Ausdruck „Anmeldung“ ist eigentlich ZIMO untypisch, weil die von ZIMO konzipierte „Bestands-suche“ einer andern Sichtweise entspringt und eigentlich eine Alternative zur „Anmeldung“ darstellt, siehe Seite 6. Im mfx-Betrieb wird die Anmeldung aber voll nach „Märklin-Weise“ durchgeführt.

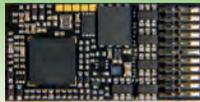
natürlich haben auch die MS Decoder ...

die bewährten „ZIMO Spezialitäten“, siehe Seite 6 !

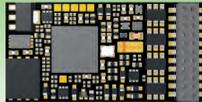
HLU, OST-WEST, Aufgleissuche, Bestandssuche, direkte Energiespeicher-Anschaltung



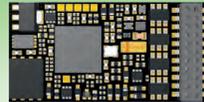
ECHTFOTO



ECHTFOTO



CAD



CAD

NOCH KEINE ABBILDUNGEN VORHANDEN

	Standard HO				Miniatur			Next	Großbahn	
	MS450, MS450R, MS450F	MS450P22	MS440C <small>MTC nach VHDM Norm</small>	MS440D <small>MTC Variante ZIMO</small>	MS480, MS480R, MS480F	MS480P16	MS490, MS490R, MS490F	MS490N, L	MS590N18	MS990L, K
Abmessungen (mm) <small>bedrahtete Typen: Platine ohne Schrumf</small>	30 x 15 x 4	20 x 11 x 4	20 x 11 x 4	23 x 9 x 4	23 x 9 x 4	25 x 10,5 x 4	50 x 40 x 13			
Anschlussstechnik <small>Drähte und/oder genormte Schnittstelle</small>	13 Litzendrähte <small>NEM-652, NEM-651</small>	PluX-22	21MTC <small>FA3, FA4, FA5, FA6 Logikpegel (Norm)</small>	21MTC <small>FA3, FA4, FA5, FA6 „verstärkte“ Ausgänge</small>	11 Litzendrähte <small>NEM-652, NEM-651</small>	PluX-16	11 Litzendrähte <small>NEM-652, NEM-651</small>	NEM-651 <small>direkt</small>	Next18	Stiftleisten oder Schraubklemmen
Summenstrom Dauer <small>Motor+Sound+FAs (Spitze)</small>	1,2 A <small>(2,5 A)</small>	1,2 A <small>(2,5 A)</small>	1,2 A <small>(2,5 A)</small>	1,2 A <small>(2,5 A)</small>	0,8 A <small>(1,5 A)</small>	0,8 A <small>(1,5 A)</small>	0,7 A <small>(1,5 A)</small>	0,7 A <small>(1,5 A)</small>	0,8 A <small>(1,5 A)</small>	6 A <small>(10 A)</small>
davon: Motorausgang Dauer <small>(Spitze)</small>	1,2 A <small>(2,5 A)</small>	1,2 A <small>(2,5 A)</small>	1,2 A <small>(2,5 A)</small>	1,2 A <small>(2,5 A)</small>	0,8 A <small>(1,5 A)</small>	0,8 A <small>(1,5 A)</small>	0,7 A <small>(1,5 A)</small>	0,7 A <small>(1,5 A)</small>	0,8 A <small>(1,5 A)</small>	6 A <small>(10 A)</small>
davon: Funktionsausgänge <small>NUR Funktionsausgänge zusammen</small>	0,8 A	0,8 A	0,8 A	0,8 A	0,6 A	0,6 A	0,5 A	0,5 A	0,6 A	2 A
Funktionsausgänge <small>einschl. 2 x Stirn (+ Logikpegelausgänge)</small>	10 <small>4 mit Drähten, 6 auf Löt pads (+ 2 Logikpegel)</small>	10 <small>9 am Stecker, 1 auf Löt pad (+ 2 Logikpegel)</small>	8 <small>4 am Stecker, 4 auf Löt pad (+ 6 Logikpegel)</small>	8 <small>alle 8 am Stecker (+ 2 Logikpegel)</small>	6 <small>4 mit Drähten, 2 auf Löt pads (+ 2 Logikpegel)</small>	5 <small>4 am Stecker, 1 auf Löt pad (+ 2 Logikpegel)</small>	4 <small>alle 4 mit Drähten (+ 2 Logikpegel)</small>	4 <small>2 am Stecker, 2 auf Löt pads (+ 2 Logikpegel)</small>	4 <small>alle 4 am Stecker (+ 2 Logikpegel)</small>	8 oder 14
Servo - Steuerleitungen <small>(kompletter Anschluss mit 5V-Versorgung)</small>	2 <small>alternative Anw. der Logikpegel (NEIN, ext. 5V nötig)</small>	4 <small>vollständige 3-polige Servo-Anschlüsse JA</small>								
SUSI - Anschluss <small>wahlweise SUSI, I2C, Sound-Ladeprotokoll</small>	ja <small>alternative Anw. der Logikpegel auf Löt pads</small>	ja <small>alternative Anw. der Logikpegel am PluX-Stecker</small>	ja <small>alternative Anw. der Logikpegel am MTC-Stecker</small>	ja <small>alternative Anw. der Logikpegel am MTC-Stecker</small>	ja <small>alternative Anw. der Logikpegel auf Löt pads</small>	ja <small>alternative Anw. der Logikpegel am PluX-Stecker</small>	ja <small>alternative Anw. der Logikpegel auf Löt pads</small>	ja <small>alternative Anw. der Logikpegel am PluX-Stecker</small>	ja <small>alternative Anw. der Logikpegel am PluX-Stecker</small>	ja <small>eigener 4-poliger SUSI Stecker</small>
Schalteingänge <small>für Achs-Sensoren, Reed-Kontakte, u.a.</small>	1 auf Löt pads + 2 alternative Anw. der Logikpegel	1 am PluX-Stecker + 2 alternative Anw. der Logikpegel	2 am MTC-Stecker + 2 alternative Anw. der Logikpegel	2 am MTC-Stecker + 2 alternative Anw. der Logikpegel	2 alternative Anw. der Logikpegel	2 alternative Anw. der Logikpegel	2 alternative Anw. der Logikpegel	2 alternative Anw. der Logikpegel	2 alternative Anw. der Logikpegel	3 an Stiftleiste oder Klemmen
Energiespeicher - Anschalt. <small>15V - Elkos/Supercaps DIREKT an den Decoder</small>	ja <small>mit Drähten</small>	ja <small>am PluX-Stecker</small>	ja <small>auf Löt pads</small>	ja <small>auf Löt pads</small>	-	-	-	-	-	interner Energie- speicher aus drei Supercaps und ja externe Energiespeicher aus Stiftleiste oder Klemmen
Lautsprecher - Ausgänge <small>je nach Decoder 8Ω oder 4Ω (2 x 8Ω parallel)</small>	1 3 Watt / 4 Ω <small>mit Drähten</small>	1 3 Watt / 4 Ω <small>am PluX-Stecker</small>	1 3 Watt / 4 Ω <small>am MTC-Stecker</small>	1 3 Watt / 4 Ω <small>am MTC-Stecker</small>	1 1 Watt / 8 Ω <small>mit Drähten</small>	1 1 Watt / 8 Ω <small>am PluX-Stecker</small>	1 1 Watt / 8 Ω <small>mit Drähten</small>	1 1 Watt / 8 Ω <small>am PluX-Stecker</small>	1 1 Watt / 8 Ω <small>am PluX-Stecker</small>	2 10 Watt / 4 Ω <small>an Klemmen / Stiften</small>



Typenliste MX - Decoder und MX - Sound-Decoder für „kleine Spuren“

Jede Decoder-Familie
beinhaltet mehrere Typen
(= unterschiedliche Anschlussvarianten)

Decoder mit Steckverbindern oder Drähten (Technische Daten)

Decoder-Familien >	Flachdecoder	Miniatur			Standard HO			„High end“ HO		Hochleistung HO, 0		Economy „High End“ HO	
	MX600	MX616	MX617	MX618	MX622	MX623	MX630	MX633	MX634	MX635	MX636	MX637	MX638
Abmessungen (mm) der Platine (ohne ev. Schrupfhschlauch)	25 x 11 x 2	8 x 8 x 2	13 x 9 x 2,5	15 x 9,5 x 2,8	14 x 9 x 2,5	20 x 8,5 x 2,5	20 x 11 x 3,5	22 x 15 x 3,5	20,5x15,5x3,5	26 x 15 x 3,5	26 x 15 x 3,5	22 x 15 x 3,5	20,5x15,5x3,5
Dauer-Summenstrom Motor und Funktionen zusammen	0,8 A	0,7 A	0,8 A	0,8 A	0,8 A	0,8 A	1,0 A	1,2 A	1,2 A	1,8 A	1,8 A	1,2 A	1,2 A
Funktions-Ausgänge jeweils 2 davon sind Stirnlampen-Ausgänge	4	6	6	4	4	4	6	10 (9) *)	6 **)	10 (9) *)	8 **)	10 (9) *)	6 **)
SUSI/Servo-/Logikpegel Ausgänge wahlweise auf SUSI-Pins	-	-	-	-	2	2	2	2	2	2	2	2	2
Fu-Niederspannung stabile Versorgung - flackerfreies Licht	-	-	-	-	-	-	-	-	-	wahlweise 14 V; 5 V; 1,5 V 0,8 A Summe	wahlweise 14 V; 5 V; 1,5 V 0,8 A Summe	-	-
Audio-Leistung/Imp. (4 Ohm --> 8 Ohm oder 2 x 8 Ohm parallel)	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
Typen mit Next-Stecker	-	-	-	MX618N18	-	-	-	-	-	-	-	-	-
Typen mit NEM 651 dir. 6-polige Stiftleiste direkt am Decoder (N)	-	MX616N	MX617N	-	MX622N	-	-	-	-	-	-	-	-
Typen mit PluX-Stecker (Stiftleiste am Decoder, 12-, 16-, 22-polig)	MX600P12	-	-	-	-	MX623P12	MX630P16	MX633P22	-	MX635P22	-	MX637P22	-
Typen mit MTC-Stecker (Buchsenleiste am Decoder, 21-polig)	-	-	-	-	-	-	-	-	MX634D, C	-	MX636D, C	-	MX638D, C
Typen mit Drähten freie Drähte / NEM 652 (R) / NEM 651 (F)	MX600 MX600R	MX616 MX616R, -F	MX617 MX617R, -F	-	MX622 MX622R, -F	MX623 MX623R, -F	MX630 MX630R, -F	MX633 MX633R, -F	-	MX635 MX635R, -F	-	MX637 MX637R, -F	-
Energiespeich.-Anschl. (für Elkos bis 5000 µF)	-	-	-	-	-	-	-	ja (16V) auch Goldcap	ja (25V)	ja (16V) auch Goldcap	ja (16V) auch Goldcap	-	-

*) Hier haben die bedrahteten Decoder mehr Funktions-Ausgänge als die PluX-Typen, weil am PluX-Stecker jeweils ein Pin fehlt („Index-Pin“ als Sicherung gegen Falsch-Einstecken: „22-poliger“ Stecker hat tatsächlich nur 21 Pins)

***) Decoder mit MTC Schnittstelle haben je nach Variante einen Teil der Funktion-Ausgänge als Logikpegel ausgeführt: „D“ und „C“ Ausführungen in allen Fällen, beim MX636 gibt es zusätzlich „RailCommunity“-konforme Versionen

Standard HO SOUND		Miniatur SOUND				Flach SOUND
MX644	MX645	MX648	MX649	MX658	MX659	MX660
30 x 15 x 4	30 x 15 x 4	20 x 11 x 4	23 x 9 x 4	25 x 10,5 x 4	20 x 9,5 x 3,5	42 x 9 x 2,4
1,2 A	1,2 A	0,8 A	0,7 A	0,8 A	0,7 A	0,8 A
8 **)	10 (9) *)	6 (4) *)	4	4	4	6 LED-Ausgänge
2	2	2	2	2 + 2 weitere Logikpegel	2 + 2 weitere Logikpegel	2
nur für Kleinverbraucher: 5V / 200 mA	nur für Kleinverbraucher: 5V / 200 mA	-	-	-	-	-
3 Watt / 4 Ω	3 Watt / 4 Ω	1 Watt / 8 Ω	1 Watt / 8 Ω	1 Watt / 8 Ω	1 Watt / 8 Ω	1 Watt / 8 Ω
-	-	-	-	MX658N18	MX659N18	-
-	-	-	MX649N/L gerade/gewinkelt	-	-	-
-	MX645P16, MX645P22	MX648P16	-	-	-	-
MX644D, C	-	-	-	-	-	-
-	MX645 MX645R, -F	MX648 MX648R, -F	MX649 MX649R, -F	-	-	(MX660) zur Selbstverdrahtung
ja (25V)	ja (16V)	-	-	-	-	-

Decoder mit Drähten (Fotos)

Hinweis:
Technische Daten
in der Tabelle links.

Innerhalb der Decoder-Familien sind jeweils wahlweise
folgende Ausführungen mit Bedrahtung erhältlich:
mit
freien Drähten
oder mit Steckern an Drähten nach
NEM 652 (R) NEM 651 (F)



also:

- MX600**
MX600R
- MX616**
MX616R
MX616F
- MX617**
MX617R
MX617F
- MX622**
MX622R
MX622F
- MX623**
MX623R
MX623F
- MX630**
MX630R
MX630F
- MX633**
MX633R
MX633F
- MX635**
MX635R
MX635F
- MX637**
MX637R
MX637F

beispielsweise:

NICHT-SOUND
MX622



NICHT-SOUND
MX630R



NICHT-SOUND
MX623F



SOUND
MX645
MX645R
MX645F

SOUND
MX648
MX648R
MX648F

SOUND
MX649
MX649R
MX649F

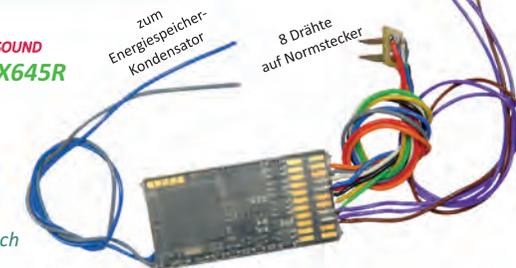
SOUND
MX645R

zum
Energiespeicher-
Kondensator

zum Lautsprecher,
und Funktions-Ausgang #A2

z.B.:

8 Drähte
auf Normstecker



SOUND
MX660



Flacher Sound-Decoder
(einseitig bestückt)
zum Selbst-Bedrahten

Hinweis:
Bedrahtete Decoder sind
zum Schutz mit einem
transparenten Schrupfschlauch
umhüllt.





Typenliste MX - Großbahn-(Sound-)Decoder

MX699

Hinweis: MX699 hat MX695 im Jahr 2015 abgelöst.

MX696

MX697

Decoder-Familien >

Insgesamt 12 Decoder-Typen verteilen sich auf 3 Familien

Decoder (-Typen) >

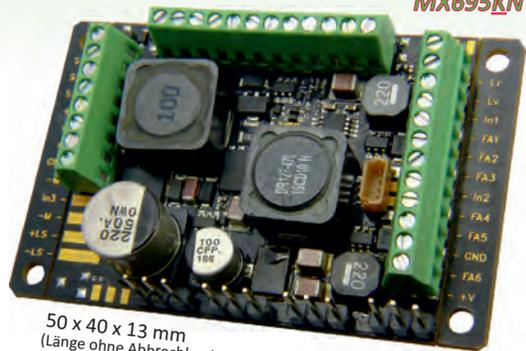
	MX695KN	MX699LS SOUND	SOUND MX699LV	MX699KS SOUND	SOUND MX699KV	MX696N	MX696S SOUND	SOUND MX696V	MX696KS SOUND	SOUND MX696KV	MX697S SOUND	SOUND MX697V
Abmessungen (mm) <small>(Längen ohne Abbrechlaschen 2x6 mm)</small>	50 x 40 x 13	50 x 40 x 13		50 x 40 x 13		55 x 29 x 15	55 x 29 x 15		68 x 29 x 20		60 x 32 x 21	
Dauer-Summenstrom <small>Motor, Sound und Funktionen zusammen</small>	6 A	6 A		6 A		4 A	4 A		4 A		4 A	
Funktions-Ausgänge <small>jeweils 2 davon sind Stirnlampen-Ausgänge</small>	14	8	15	8	15	4	8	14	8	14	10	
Servos: Steuerleitungen <small>Komplett (mit 5V-Versorgung)</small>	- 4	4 -	- 4	4 -	- 4	- 4	4 -	- 4	- 4	- 4	4 -	- 4
Fu-Niederspannung <small>5 V fix (MX696N: 6V)</small>	5 V	5 V	5 V	5 V	5 V	6 V	-	-	-	5 V	-	5 V
Fu-Niederspannung <small>10 V fix</small>	10 V	10 V		10 V		-	10 V		-		10 V	
Fu-Niederspannung <small>einstellbar ab 1,5 V</small>	Drehregler	-	Codierschalter für: 1,5 - 6,5 - 14 -19V	-	Codierschalter für: 1,5 - 6,5 - 14 -19V	-	-	Drehregler	-	Drehregler	-	Drehregler
Audio-Leistung/Imp. <small>(4 Ohm = 8 Ohm oder 2 x 8 Ohm parallel)</small>	-	10 Watt / 4 Ω		10 Watt / 4 Ω		-	10 Watt / 4 Ω		10 Watt / 4 Ω		10 Watt / 4 Ω	
Anschlussstechnik: Hauptanschlüsse	32 Schraubklemmenpole	28	42 Pins auf Stiftleiste	30	38 Schraubklemmenpole	20 Pins auf Doppelstiftleiste	20+10	20+20 Pins auf Doppelstiftleisten	20 Schraubklemmenpole	12 + 12 Pins auf Einzelstiftleisten		
Anschlussstechnik: Servo-Anschlüsse	4 x 3-pol.Stift	Löt-Pads	4 x 3 pol Stift	Löt-Pads	4 x 3 pol Stift	Löt-Pads	Löt-Pads	Einzel-Pins	4 x 3-pol Stift	Löt-Pads	4 x 3 pol Stift	
Interner Supercap-Energiespeicher	-	1 Farad (8 V) *)		1 Farad (8 V) *)		-	-		-		-	
Energiespeich.-Anschl. <small>(für Kapazitäten aller Art ohne Limit)</small>	ja (17 V), insbesondere für Goldcap-Module	ja (17 V), insbesondere für Goldcap-Module		ja (17 V), insbesondere für Goldcap-Module		ja (17 V), insbesondere für Goldcap-Module	ja (17 V), insbesondere für Goldcap-Module		ja (17 V), insbesondere für Goldcap-Module		ja (17 V), insbesondere für Goldcap-Module	

*) der interne Energiespeicher des MX699 ermöglicht den Weiterlauf bei Verlust des Schienenkontakts für einen Zeitraum von etwa 1 - 5 sec, natürlich stark abhängig vom aktuellen Verbrauch; dabei Sound in voller Lautstärke durch internes Hochtransformieren der 3 - 8 V - Energiespeicherspannung auf 10 V; durch Verwendung dieser 10 V - Niederspannung als „gemeinsamer Pluspol“ für die Beleuchtung, kann der Einbruch der Helligkeit bei Umschaltung auf Energiespeicher vermieden werden; Geschwindigkeit begrenzt.

Decoder mit unterschiedlicher Anschlussart

Schraubklemmen

Nicht-Sound-Decoder
MX695KN



50 x 40 x 13 mm
(Länge ohne Abbrechlaschen 2 x 6 mm)

einreihige Stiftleisten

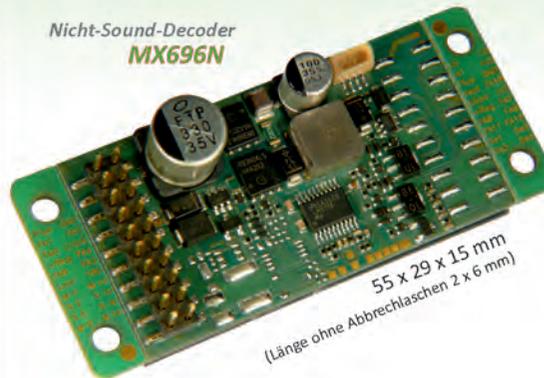
Decoder mit einreihigen Stiftleisten
ohne Sound
werden standardmäßig NICHT angeboten.

zum direkten Kontaktieren (mit Crimp-Kabeln) oder zum Einstecken in Lokplatinen LOKPL95 ... oder in ähnliche Lokplatinen anderer Hersteller:
Wegen sehr unterschiedlicher Einsatzbedingungen gibt es die „L“ Decoder wahlweise mit 10 mm und 16 mm langen Stiftleisten (jeweils über Platine).

Typen MX695LS, MX695LV aus Decoder-Familie MX695,
im Bild **MX699LV**

zweireihige Stiftleisten

Nicht-Sound-Decoder
MX696N



55 x 29 x 15 mm
(Länge ohne Abbrechlaschen 2 x 6 mm)

Typen MX696S, MX696V aus Decoder-Familie MX696,
im Bild **MX696V**

„amerikanische“ Schnittstelle (Bachmann, Aristo, ...)

Decoder mit „amerikanischer“ Schnittstelle
ohne Sound
werden standardmäßig NICHT angeboten.

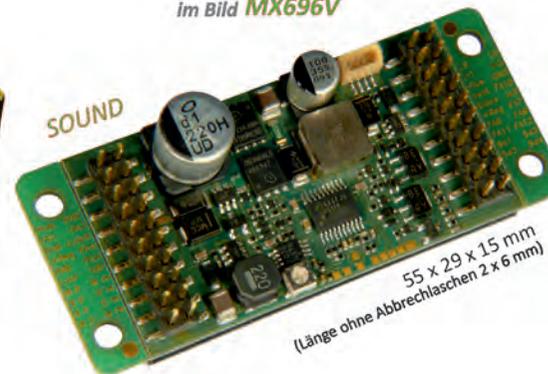
Typen MX697S, MX697V aus Decoder-Familie MX697,
im Bild **MX697V**



50 x 40 x 13 mm
(Länge ohne Abbrechlaschen 2 x 6 mm)



50 x 40 x 13 mm
(Länge ohne Abbrechlaschen 2 x 6 mm)



55 x 29 x 15 mm
(Länge ohne Abbrechlaschen 2 x 6 mm)



60 x 32 x 21 mm





Typenliste MX - Funktions-Decoder Auswahl nach Anschlussart und Abmessungen

Jede Decoder-Familie beinhaltet mehrere Typen (= unterschiedliche Anschlussvarianten)

Funktions-Decoder abgeleitet aus Lok-Decoder
nein

Decoder-Familien >	MX671	MX685	MX686	MX687	MX645 SOUND MX689
Abmessungen der Platine (ohne ev. Schrupf Schlauch)	10,5 x 8 x 2,5	20 x 11 x 3,5	20,5x15,5x3,5	28x15,5x3,5	30x15x4
Dauer-Summenstrom Motor und Funktionen zusammen	0,7 A	1,0 A	1,2 A	1,2 A	1,2 A
Funktions-Ausgänge jeweils 2 davon sind Stirnlampen-Ausgänge	6	8	8	8	10
Servo-/Logikpegel-Ausgänge wahlweise auf SUSI-Pins	-	2	2	2	2
Fu-Niederspannung	-	-	-	ja (ca.0,8A) optional 1,5 oder 5V	-
Audio-Leistung/Imp. (4 Ohm = 8 Ohm oder 2 x 8Ohm parallel)	-	-	-	-	3 Watt / 4 Ω
Typen mit Next-Stecker	-	-	-	-	-
Typen mit NEM 651 dir. 6-polige Stiftleiste direkt am Decoder (N)	MX671N	-	-	-	-
Typen mit PluX-Stecker (Stiftleiste am Decoder, 12-, 16-, 22-polig)	-	MX685P16	-	-	MX689P22
Typen mit MTC-Stecker (Buchsenleiste am Decoder, 21-polig)	-	-	MX686D	MX687WD	-
Typen mit Drähten freie Drähte / NEM 652 (R)	MX671 MX671R	MX685 MX685R	MX686	MX687V,-W	MX689
Energiespeich.-Anschl.	-	-	ja (25V)	ja (25V)	ja (16V)

Funktions-Decoder mit Steckverbindern

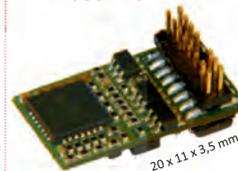
NEM 651 direkt

PluX-16, -22

21MTC



MX685P16



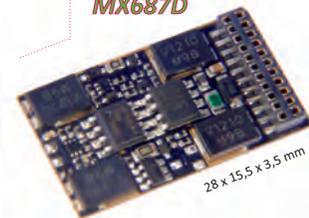
MX686D



SOUND
MX689P22



MX687D



... mit Drähten

Innerhalb der Decoder-Familien sind folgende Ausführungen mit Bedrahtung erhältlich:

mit freien Drähten (-) oder mit Steckern nach NEM 652 (R)



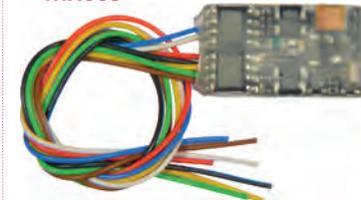
**MX681
MX681R**

MX685

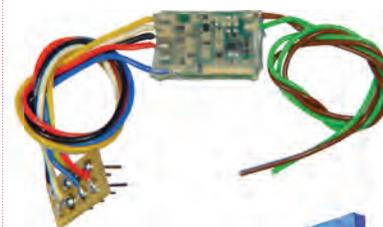
MX686 MX687

beispielsweise:

MX685



MX681R



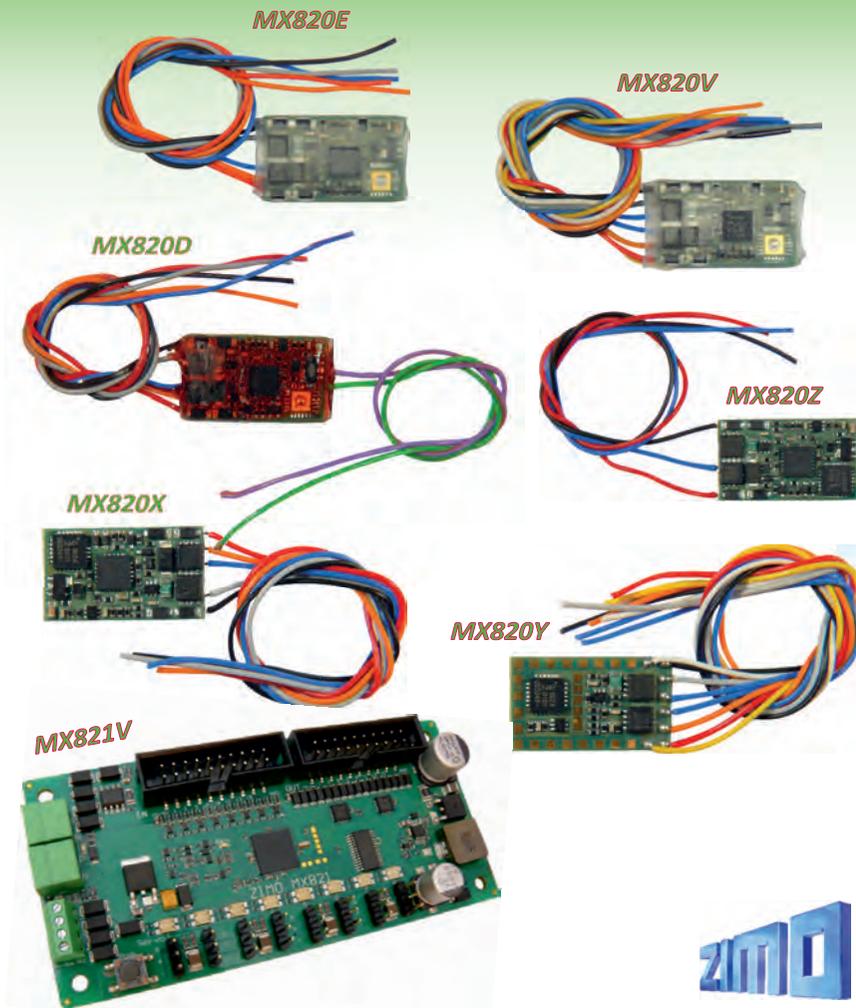
Decoder-Familien >

Insgesamt 7 Decoder-Typen verteilen sich auf 2 Familien

Decoder-Typen >

	MX820						MX821
	MX820E	MX820D	MX820V	MX820X	MX820Y	MX820Z	MX821S/V
Abmessungen (mm) <small>der Platine (ohne ev.</small>	19 x 11 x 2	19 x 11 x 3	19 x 11 x 2	90 x 50 x 12			
Dauer-Summenstrom <small>Alle Ausgänge zusammen</small>	1,0 A						
Weichen-Ausgänge <small>wahlweise verwendbar für jeweils 2 Lampen</small>	1	1	2	1	2	-	-
Eingänge <small>Zwangsschaltungen oder Stellungsmeldungen</small>	2	2	4	2	4	-	0 / 16
Licht-Ausgänge <small>für jeweils eine LED / Glühbirnchen 100 mA</small>	-	-	-	8	16	16	0 / 16
Servo-/Logikpegel-Ausgänge, auch für Multiplex-Signale	-	-	-	-	-	-	8
Servo-Niederspannung 5 V	-	-	-	-	-	-	ja
Audio-Leistung/Imp. <small>(4 Ohm --> 8 Ohm oder 2 x 8 Ohm parallel)</small>	-	-	-	-	-	-	-
Bedrahtung <small>freie Drähte</small>	5 Drähte	7 Drähte	7 Drähte	5 Drähte	7 Drähte	3 Drähte	Schraubklemmen, Stiftleisten
Energiespeich.-Anschl.	-	-	-	-	-	-	-

Einzel- weiche (E) abgedichtete Version (D) Zwei Weichen (V) 8 oder 16 Licht-Ausgänge (LEDs) + 1 Weiche + 2 Weichen keine

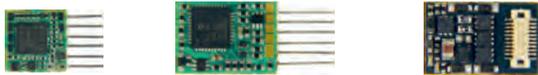


ZIMO MX - (Sound-)Decoder für Miniatur-Schnittstellen (kleiner als PluX22 und 21MTC) .

Miniatur-Decoder gibt es für NEM-651 (6-polig), „kleine“ PluX-Stecker (mit 12 oder 16 Pins) und vor allem für die Next18-Schnittstelle, die in N- und TT-Spur immer mehr eingesetzt wird.

ZIMO macht keine Abstriche in der funktionellen Ausstattung: auch nicht beim extrem kleinen 8 x 8 mm Decoder und nicht einmal bei Sound-Decodern, deren Abmessungen weit unter der Norm liegen, und eher der zugehörigen Norm für Nicht-Sound-Decoder entsprechen.

Aufsicht-Fotos der Decoder auf dieser Seite in **natürlicher Größe**



MX616N 8 x 8 x 2,4 mm **MX617N** 13 x 9 x 2,5 mm **MX618N18** 15 x 9,5 x 2,8 mm



MX623P12 20 x 8,5 x 2,5 mm **MX630P16** 20 x 11 x 3,5 mm



MX648P16 20 x 11 x 4 mm **MX649N, -L** 23 x 9 x 4 mm



MX658N18 25 x 10,5 x 4 mm **MX659N18** 20 x 9,5 x 3,5 mm



Perspektivische Fotos in **vergrößerter Abbildung (ca. 2:1)**

ZIMO Subminiatur- und Miniatur-Decoder für 6-polige **NEM-651** bzw. **Next18** Schnittstellen (NEM-Decoder wahlweise bedrahtet, siehe Seite 9):

Trotz kleinster Abmessungen: Spannungsfestigkeit wie die „Großen“ (24 V oder mehr), Überstrom-Schutz für alle Ausgänge, Übertemperatur-Schutz, alle „high end“ Features wie RailCom, HLU, ABC, vielfach optimierbare Motorregelung, Licht- und andere Effekte, Updatefähigkeit, 6 verstärkte Funktionsausgänge (MX618 hat 4 verstärkte Ausgänge und 4 Logikpegel-Ausgänge), MX618 mit SUSI und Servo-Ansteuerung.

ZIMO Kleine Decoder für 12- bzw. 16-polige **PluX12** und **PluX16** Schnittstellen (oder bedrahtet, siehe Seite 9):

Breite der Platinen nicht größer als für jeweilige PluX-Stiftleiste notwendig (wichtig, weil manche Fahrzeug-Fabrikate nicht mehr Platz bieten), natürlich auch alle Schutzfunktionen, sowie alle „high end“ Features, 4 bzw. 6 Funktionsausgänge (womit alle Pins der jeweiligen Stiftleiste ausgenutzt werden), SUSI (an Löt pads), alternativ auf den SUSI-Pins 2 Logikpegel-Funktionsausgänge oder 2 Servo-Steuereleitungen.

ZIMO Miniatur SOUND-Decoder für 16-polige **PluX16** bzw. 6-polige **NEM-651** Schnittstellen (oder bedrahtet, siehe Seite 9):

Auch für den Sound gilt, dass der vollständige Funktionsumfang wie bei den größeren Typen vorhanden ist, also beispielsweise 32 MBit Sound-Speicher, 6 gleichzeitig abspielbare Kanäle, usw. Die Impedanz der anzuschließenden Lautsprecher ist allerdings auf 8 Ohm beschränkt, und damit die Sound-Leistung auf 1 Watt. Ansonsten mit allen Schutzfunktionen und „high end“ Features, SUSI, Servo-Ansteuerung, usw.

ZIMO Subminiatur- SOUND-Decoder für die **Next18** Schnittstelle:

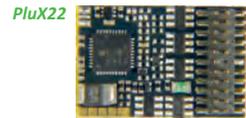
Die beiden Typen sind im Betrieb praktisch identisch; der kleinere MX659 hat allerdings weniger interne Kapazität zur Energiespeicherung und eine (zwangsläufig ...) kleinere Wärmeabstrahlfläche; gute Versorgung und Vermeidung von Überlastung sind daher wichtiger. Lautsprecher-Impedanz 8 Ohm 1 Watt, Sound-Leistung, alle Schutzfunktionen und Features, usw.



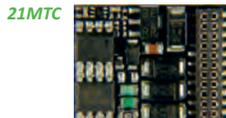
ZIMO MX - (Sound-)Decoder für die Standard-Schnittstellen (PluX22 und 21MTC)

Decoder für PluX22 und 21MTC gibt es in vier Klassen (inkl. Sound-Typen), jeweils gleichartige für die beiden Schnittstellen-Arten, die Ausstattung ist immer „High end“; durch passende Typ-Auswahl relativ kostengünstig.

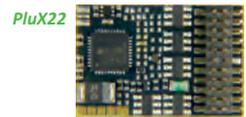
Diese ZIMO Decoder (besonders die Sound-Decoder) werden oft als Erstausrüstung für HO-Fahrzeuge von der Modellbahnindustrie eingesetzt; sie sind auch optimal zur Nachrüstung von „DCC ready“ Loks geeignet.



MX637P22 22 x 15 x 3,5 mm



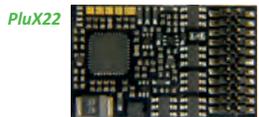
MX638D, -C 20,5 x 15,5 x 3,5 mm



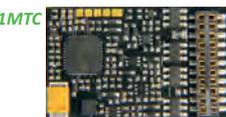
MX633P22 22 x 15 x 3,5 mm



MX634D, -C 20,5 x 15,5 x 3,5 mm



MX635P22 26 x 15 x 3,5 mm



MX636D, -C 26 x 15 x 3,5 mm



MX645P22 30 x 15 x 4 mm



MX644D, -C 30 x 15 x 4 mm



Economy High-End Decoder, abgeleitet von den High-End Decodern, siehe unten (MX637 wahlweise auch bedrahtet):

Einziger Unterschied zu (Nicht-Economy) High-end Decodern: KEIN direkter Anschluss für externe Energiespeicher, der in vielen Schnittstellenloks sowieso nicht genutzt würde.

Alle anderen technischen Daten, Schutzmaßnahmen, Features, Updatefähigkeit, usw. identisch mit High-End.

High-End Decoder für **PluX22** bzw. **21MTC** (MX633 wahlweise auch bedrahtet, siehe Seite 9):

Besonders schneller Prozessor und großer Programm- und Datenspeicher für nochmals optimierte Motorregelung und auch für zukünftige Erweiterungen durch Software-Updates; direkter Anschluss für externen Energiespeicher (im Falle von MX633 für 16V Kondensatoren auch mit mehr als 5000 µF - z.B. Supercaps, im Falle MX634 für 25V Kondensatoren). MX633P22 (also PluX22 Stiftleiste): 9 „verstärkte“ Funktionsausgänge, SUSI (umschaltbar auf Servo-Steuerleitungen). MX634D, -C (also 21MTC): 6 Funktionsausgänge, davon zwei - FA3, FA4 - umschaltbar „verstärkt“/Logikpegel - oder durch Typ - D, C - vorwählbar, 2 weitere Funktionsausgänge - FA5, FA6 - als Logikpegel.

High-power High-end Decoder, abgeleitet von den High-End Decodern, siehe oben (MX635 wahlweise auch bedrahtet)

Halbsynchron Gleichrichter zur Minimierung der Abwärme, dadurch höherer Motor- und Gesamtstrom von 1,8 A, optional ausgestattet mit Niederspannung für Funktionsausgänge (1,5V; 5V, bei Bedarf auch Sonderspannungen). Anschluss für externen Energiespeicher (16V bzw. 25V) und sonstige Eigenschaften identisch mit High-End Decodern

High-End SOUND-Decoder für die Standard-Schnittstellen (MX645 wahlweise auch bedrahtet, siehe Seite 9)

3 Watt Audio (für 4 Ohm oder 8 Ohm Lautsprecher), 6 Wiedergabekanäle, 32 MB Sound-Flash (für 180 sec), alle High-End Eigenschaften, Anschluss für externen Energiespeicher (16V bzw. 25V wie bei den anderen High-End Decodern). MX645P22 (also PluX22 Stiftleiste): 9 „verstärkte“ Funktionsausgänge, SUSI (umschaltbar auf Servo-Steuerleitungen). MX644D, -C (21MTC): 8 Funktionsausgänge, davon zwei - FA3, FA4 - „verstärkt“/Logikpegel - durch Typ - D, C - definiert.

Adapter-Platinen für Decoder mit PluX22 Schnittstelle

PluX22 Buchse zum Einstecken des Decoders und **30** Löt-Pads für die Lok-Verdrahtung:

mit aufgestecktem **ZIMO Nicht-Sound-Decoder** (ADAPLU + MX633P22):

- 1,5 A** Motorausgang (Spitze 2,5 A)
- 9** Funktions-Ausgänge
- 2** Logikpegel-Ausgänge (Servo, SUSI)

Direkter Anschluss für externen Energiespeicher (bis 5000 µF)

mit aufgestecktem **ZIMO Sound-Decoder** (ADAPLU + MX645P22):

- wie oben (Nicht-Sound), und zusätzlich
- 3 Watt** Audio, 4 - 8 Ohm, 32 Mbit, 6 Kanäle

PluX22 Buchse zum Einstecken des Decoders und **24** Kontakten für die Lok-Verdrahtung:

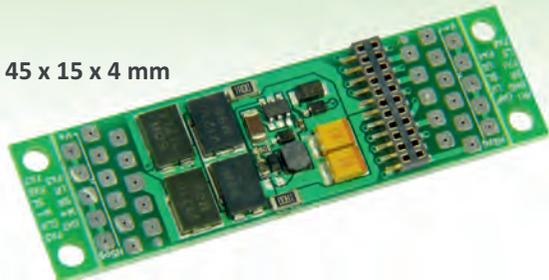
mit aufgestecktem **ZIMO Sound-Decoder** (ADAPUS + MX645P22):

- 8** Funktions-Ausgänge,
- 2** Logikpegel-Ausgänge (Servo, SUSI)
- Direkter Anschluss für externen Energiespeicher (bis 5000 µF)

- 3 Watt** Audio, 4 - 8 Ohm, 32 Mbit, 6 Kanäle

ADAPLU 45 x 15 x 4 mm

Eigener Gleichrichter zur Leistungssteigerung des Decoders (1,8 A)



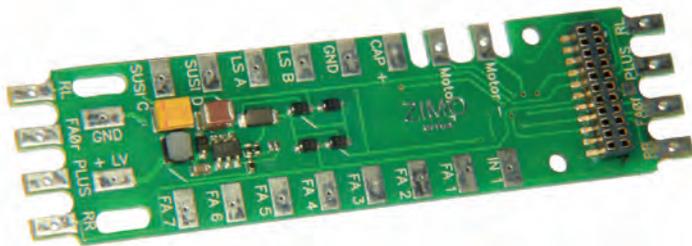
Typen ► **ADAPLU** Grundversion
ADAPLU15 mit 1,5 V Niederspannung
ADAPLU50 mit 5 V Niederspannung

mit aufgestecktem MX645P22
45 x 15 x 8 mm



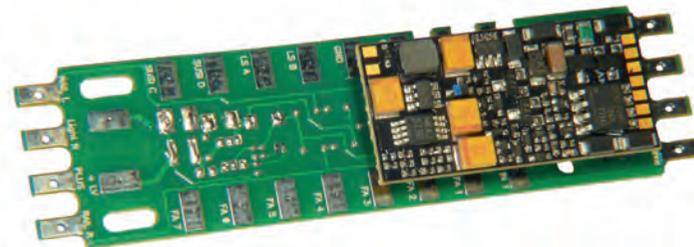
Typische Verwendung der Kombination **ADAPLU + MX645P22**
Sound-Decoder für „kleine Großbahn-Loks“, bis 1,5 A

ADAPUS 71 x 18 x 4 mm



Typen ► **ADAPUS** Grundversion
ADAPUS15 mit 1,5 V Niederspannung
ADAPUS50 mit 5 V Niederspannung

mit aufgestecktem MX645P22
71 x 18 x 8 mm



Typische Verwendung der Kombination **ADAPUS + MX645P22**
Austausch-Decoder für US-Modelle (H0)



... für Decoder mit 21MTC Schnittstelle

21MTC Buchse zum Einstecken des Decoders und **28 Löt-Pads** für die Lok-Verdrahtung:

mit aufgestecktem **ZIMO Nicht-Sound-Decoder** (ADAMTC + MX634C):

1,8 A Motorausgang (Spitze 2,5 A)

8 Funktions-Ausgänge

2 Logikpegel-Ausgänge (Servo, SUSI)

Direkter Anschluss für externen Energiespeicher (**auch Goldcap-Module**)

mit aufgestecktem **ZIMO Sound-Decoder** (ADAMTC + MX644C):

wie oben (Nicht-Sound), und zusätzlich **3 Watt** Audio, 4 - 8 Ohm, 32 Mbit, 6 Kanäle

21MTC Buchse zum Einstecken des Decoders und **28 Schraubklemmen** zur Lok-Verdrahtung

mit aufgestecktem **ZIMO Nicht-Sound-Decoder** (ADAMKL + MX634C):

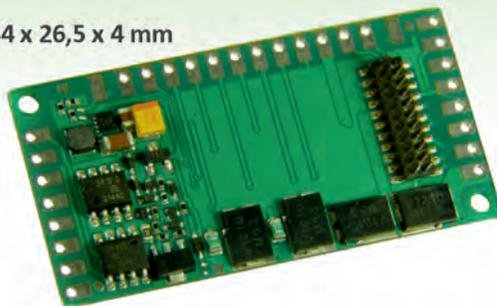
Techn. Daten wie oben (Löt-Pads - Version)

mit aufgestecktem **ZIMO Sound-Decoder** (ADAMKL + MX644C):

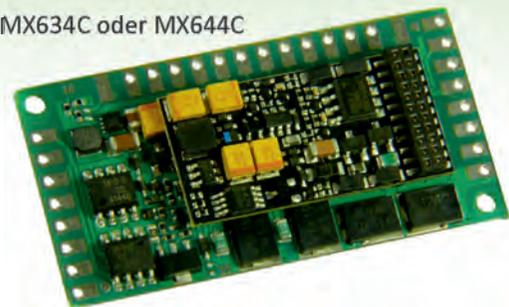
Techn. Daten wie oben (Löt-Pads - Version)

ADAMTC 44 x 26,5 x 4 mm

Eigener Gleichrichter zur Leistungssteigerung des Decoders (1,8 A)



mit aufgestecktem MX634C oder MX644C
44 x 26,5 x 6 mm



Typen ► **ADAMTC** Grundversion
ADAMTC15 mit 1,5 V Niederspannung
ADAMTC50 mit 5 V Niederspannung

ADAMKL mit Schraubklemmen 44 x 26,5 x 12 mm

Eigener Gleichrichter zur Leistungssteigerung des Decoders (1,8 A)



mit aufgestecktem MX634C oder MX644C
44 x 26,5 x 12 mm

Typen ► **ADAMKL** Grundversion
ADAMKL15 mit 1,5 V Niederspannung
ADAMKL50 mit 5 V Niederspannung

Typische Verwendung der Kombination **ADAMKL + MX634C Decoder für Spur 0** und „kleine Großbahn-Loks“ bis 1,8 A mit komfortablem Schraubklemmen-Anschluss.

Typische Verwendung der Kombination **ADAMKL + MX644C SOUND-Decoder für Spur 0** und „kleine Großbahn-Loks“ bis 1,8 A mit komfortablem Schraubklemmen-Anschluss.



Anschlusspläne der „kleinen“ MX - ZIMO Decoder

Decoder-Familien mit bedrahteten Typen und PluX-Stecker-Typen (12-, 16-, oder 22-polig) (Beispiele)

MX623



Die SUSI-Ausgänge sind alternativ als Servo-Ausgänge oder als weitere Funktions-Ausgänge (Logikpegel) verwendbar;

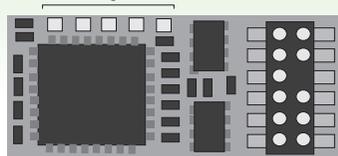
MASSE

SUSI Data oder Servo 2, FA6
 SUSI Clock oder Servo 1, FA5

MX623 Unterseite



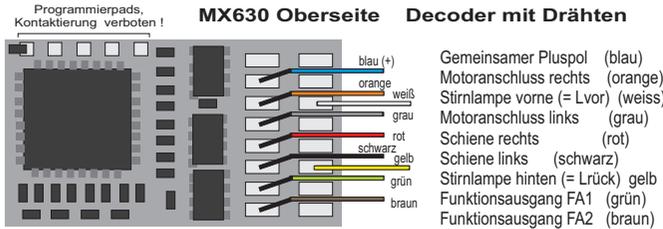
MX623P12 Decoder mit PluX12 Stiftleiste



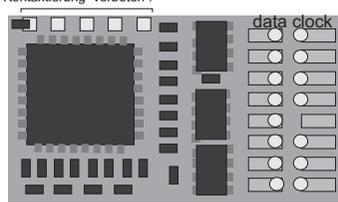
Motor rechts Lvor
 Motor links Gem. Pluspol (+)
 Schiene rechts --- (Index)
 Schiene links Lrück
 Funktions-Ausgänge FA1 FA3
 Funktions-Ausgänge FA2 FA4

FA3, FA4 sind Logikpegel-Ausgänge!

MX630

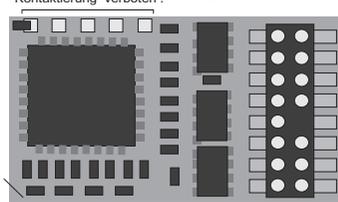


MX630 Oberseite Pad-Belegung



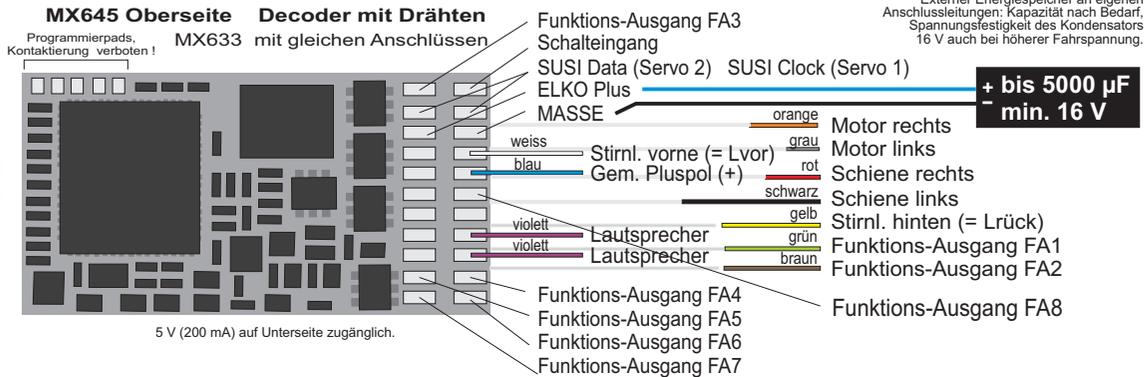
data clock
 SUSI, Servo's (2, 1) oder FA6, FA5
 Gem. Pluspol (+) MASSE
 Motor rechts Lvor
 Motor links Gem. Pluspol (+)
 Schiene rechts --- (Index)
 Schiene links Lrück
 Funktions-Ausgänge FA1 FA3
 Funktions-Ausgänge FA2 FA4

MX630P16 Decoder mit PluX16 Stiftleiste



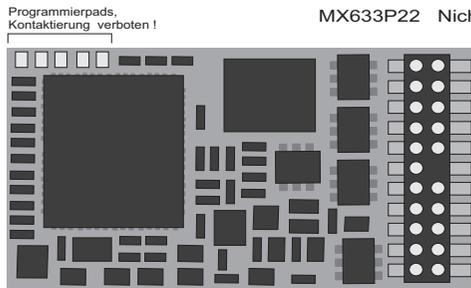
SUSI, Servo's (2, 1) oder FA6, FA5
 Gem. Pluspol (+) MASSE
 Motor rechts Stirnl. vorne (= Lvor)
 Motor links Gem. Pluspol (+)
 Schiene rechts --- (Index)
 Schiene links Stirnl. hint (= Lrück)
 Funktions-Ausgänge FA1 FA3
 Funktions-Ausgänge FA2 FA4

MX645



Externer Energiespeicher an eigenen Anschlussleitungen: Kapazität nach Bedarf, Spannungsfestigkeit des Kondensators 16 V auch bei höherer Fahrspannung.

MX645P22 Sound-Decoder mit PluX22 Stiftleiste
 MX633P22 Nicht- Sound-Decoder mit gleicher Steckerbelegung



Funktions-Ausgang FA3 Schalteingang
 SUSI Data (Servo 2) Clock (Servo 1)
 ELKO Plus MASSE
 Motor rechts Stirnl. vorne (= Lvor)
 Motor links Gem. Pluspol (+)
 Schiene rechts --- (Index)
 Schiene links Stirnl. hint (= Lrück)
 Funktions-Ausgang FA1 Lautsprecher
 Funktions-Ausgang FA2 Lautsprecher
 Funktions-Ausgänge FA5 FA4
 Funktions-Ausgänge FA7 FA6

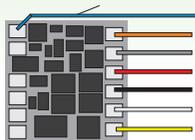
Decoder-Familien mit bedrahteten Typen und NEM 651 und . 21MTC - Typen (Beispiele)

MX616

MX616 Anschluss-Seite Decoder mit Drähten
(= wo Drähte angelötet sind!)

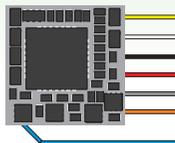
Löt-Pads

- MASSE
- Funktions-Ausgang FA4
- Funktions-Ausgang FA3
- Funktions-Ausgang FA2
- Funktions-Ausgang FA1



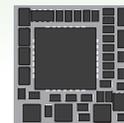
- Pluspol (blau)
- Motor (orange)
- Motor (grau)
- Schiene (rot)
- Schiene (schwarz)
- Lvor (weiss)
- Lrück (gelb)

MX616 Blick auf die Controller-Seite (Unterseite)



- Lrück (gelb) = Stirnlampen hinten
- Lvor (weiss) = Stirnlampen vorne
- Schiene links (schwarz)
- Schiene rechts (rot)
- Motor links (grau)
- Motor rechts (orange)
- Pluspol (blau)

MX616N Decoder mit NEM 651 - Stiftleiste (6-polig)
(In dieser Lage wird der Decoder in die Lok-Buchse eingesteckt !)



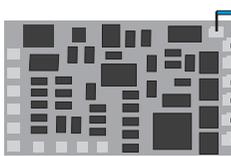
- Lrück
- Lvor
- Schiene links
- Schiene rechts
- Motor links
- Motor rechts

MX622

MX622 Anschluss-Seite Decoder mit Drähten

Löt-Pads

- Funktions-Ausgang FA2
- Funktions-Ausgang FA1
- Pluspol für "SUSI"
- "SUSI" CLOCK oder FA3
- "SUSI" DATA oder FA4
- MASSE



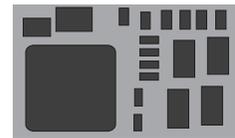
- Pluspol (blau)
- Motor (orange)
- Motor (grau)
- Schiene (rot)
- Schiene (schwarz)
- Lvor (weiss)
- Lrück (gelb)

Programmier-Pads,
nicht verwenden !

*Vollständige Sammlung von Anschlussplänen
in den Betriebsanleitungen*

Externer Energiespeicher an eigenen
Anschlussleitungen: Kapazität nach Bedarf,
Spannungsfestigkeit entsprechend Fahrspannung.
ACHTUNG: im Unterschied zu MX645 oder MX634
sind 16 V - Kondensatoren am MX644 NICHT zulässig
(außer wenn Fahrspannung sicher nie höher ist),
sondern meistens 25 V.

MX622N Decoder mit NEM 651 - Stiftleiste (6-polig)



- Lrück
- Lvor
- Schiene links
- Schiene rechts
- Motor links
- Motor rechts

MX644

MX644D, -C Sound-Decoder mit MTC-21 Buchsenleiste

FA3, FA4 sind beim MX644C als Logikpegel-Ausgänge
ausgeführt, beim MX644D als „normale“ Funktions-Ausgänge.

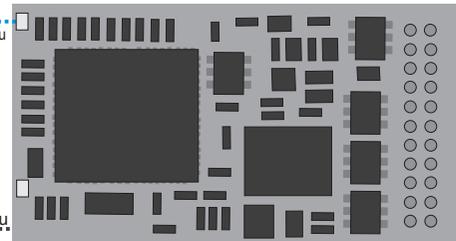
- + 5 V (200 mA)
- Funktions-Ausgang FA3
- Funktions-Ausgang FA2
- Funktions-Ausgang FA1
- Gem. Pluspol
- ELKO Minus
- Motoranschluss 1
- Motoranschluss 2
- MASSE
- Schiene links
- Schiene rechts
- (Steckercodierung) MASSE
- Lautsprecher
- Lautsprecher
- Stirnlampe vorne (= Lvor)
- Stirnlampe hinten (= Lrück)
- SUSI Data (FA8, Servo 2)
- SUSI Clock (FA7, Servo 1)
- Funktions-Ausgang FA4
- Funktions-Ausgang FA5
- Funktions-Ausgang FA6
- Schalteingang

bis 5000 µF +
min. 25 V

ELKO (= Gem. Pluspol)
Plus

Achtung:
Diese Leitung
ist NICHT MASSE

ELKO
Minus



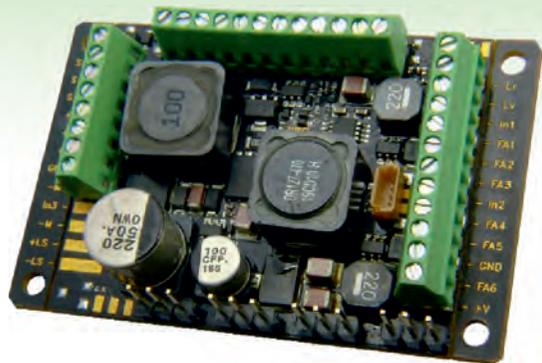
MX644D, -C Unterseite

ACHTUNG:
Es gibt Lokomotiven,
bei denen der MX644D
mit der Oberseite nach
oben gesteckt werden
muss, und andere, wo
die "Oberseite" unten
zum Liegen kommt.



MX695KN

Großbahn-Decoder (Nicht-Sound) mit Schraubklemmen



DCC + RailCom, DC-analog, MM, AC-Analog

50 x 40 x 13 mm (ohne Abbrechlaschen)

6 A Motor, Gesamt (Spitze 10 A)

14 Funktions-Ausgänge

1 Rauch-Ventilator-Anschluss

3 Schalt-Eingänge

4 komplette Servo-Anschlüsse (Steuerleitung, Minus, 5 V)

3 Funktions-Niederspannungen

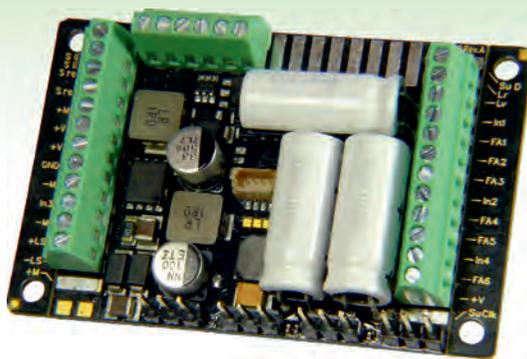
(5 V, 10 V, variabel 1,5 V bis Schienenspannung)

SUSI (mit 4-poligem Stecker)

Direkter Anschluss für externen Energiespeicher
(Elkos, Goldcaps oder Akku-Schaltung)

MX699KS

Großbahn-Decoder (SOUND) mit Schraubklemmen



DCC + RailCom, DC-analog, MM, AC-Analog

50 x 40 x 13 mm (ohne Abbrechlaschen)

6 A Motor, Gesamt (Spitze 10 A)

8 Funktions-Ausgänge

2 Rauch-Ventilator-Anschlüsse

4 Schalt-Eingänge

4 komplette Servo-Anschlüsse (Steuerleitung, Minus, 5 V)

2 Funktions-Niederspannungen (5 V, 10 V)

SUSI (mit 4-poligem Stecker)

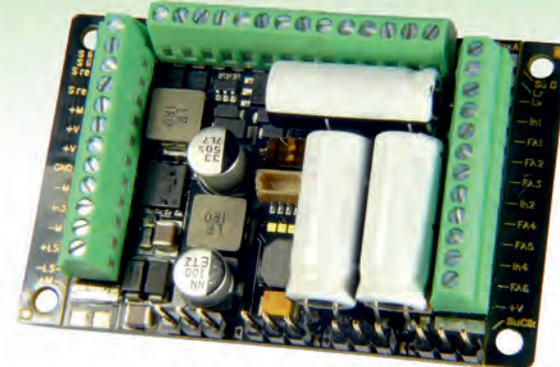
Interner Energiespeicher aus 3 Supercaps (1 F, 8 V)

Direkter Anschluss für externen Energiespeicher
(Elkos, Goldcaps oder Akku-Schaltung)

10 Watt Audio, 4 - 8 Ohm, 32 Mbit, 6 Kanäle

MX699KV

Großbahn-Decoder (SOUND) mit Schraubklemmen



DCC + RailCom, DC-analog, MM, AC-Analog

50 x 40 x 13 mm (ohne Abbrechlaschen)

6 A Motor, Gesamt (Spitze 10 A)

15 Funktions-Ausgänge

2 Rauch-Ventilator-Anschlüsse

4 Schalt-Eingänge

4 komplette Servo-Anschlüsse (Steuerleitung, Minus, 5 V)

3 Funktions-Niederspannungen

(5 V, 10 V, Codierschalter-einstellbar 1,5 - 6,5 - 14 - 19 V)

SUSI (mit 4-poligem Stecker)

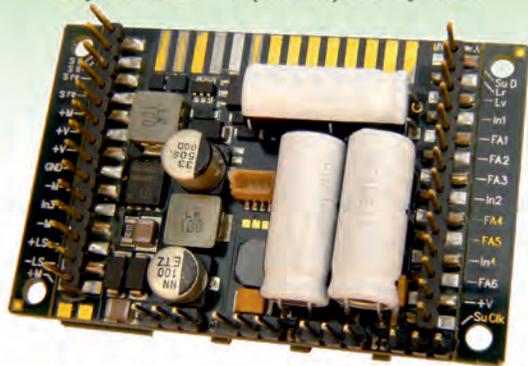
Interner Energiespeicher aus 3 Supercaps (1 F, 8 V)

Direkter Anschluss für externen Energiespeicher
(Elkos, Goldcaps oder Akku-Schaltung, 17 V)

10 Watt Audio, 4 - 8 Ohm, 32 Mbit, 6 Kanäle

MX699LS, -LLS

Großbahn-Decoder (SOUND) mit Stiftleisten



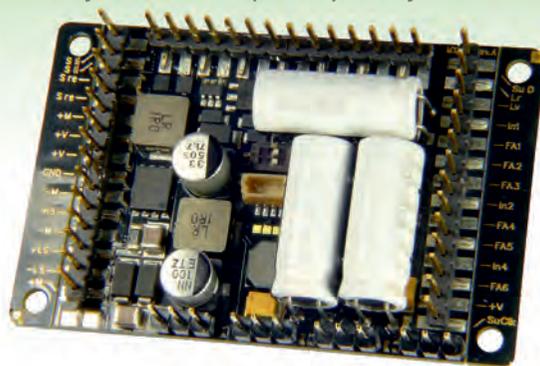
Die Stiftleisten der Großbahn-Decoder sind in Standardausführung (MX699LS und MX699LV) 6 mm lang über Sockel (d.h. 10 mm über Platine); Sonderausführungen: MX699LLS und MX699LLV mit 12 mm langen Stiftleisten über Sockel (16 mm über Platine)

- DCC + RailCom, DC-analog, MM, AC-Analog
- 50 x 40 x 15 mm** (ohne Abbrechlaschen)
- 6 A** Motor, Gesamt (Spitze 10 A)
- 8** Funktions-Ausgänge
- 2** Rauch-Ventilator-Anschlüsse
- 4** Schalt-Eingänge
- 4** komplette Servo-Anschlüsse (Steuerleitung, Minus, 5 V)
- 2** Funktions-Niederspannungen (5 V, 10 V)
SUSI (mit 4-poligem Stecker)
- Interner Energiespeicher aus 3 Supercaps (1 F, 8 V)
- Direkter Anschluss für externen Energiespeicher (Elkos, Goldcaps oder Akku-Schaltung)
- 10 Watt** Audio, 4 - 8 Ohm, 32 Mbit, 6 Kanäle



MX699LV, -LLV

Großbahn-Decoder (SOUND) mit Stiftleisten



- DCC + RailCom, DC-analog, MM, AC-Analog
- 50 x 40 x 13 mm** (ohne Abbrechlaschen)
- 6 A** Motor, Gesamt (Spitze 10 A)
- 15** Funktions-Ausgänge
- 2** Rauch-Ventilator-Anschlüsse
- 4** Schalt-Eingänge
- 4** komplette Servo-Anschlüsse (Steuerleitung, Minus, 5 V)
- 3** Funktions-Niederspannungen (5 V, 10 V, Codierschalter-einstellbar 1,5 - 6,5 - 14 - 19 V)
SUSI (mit 4-poligem Stecker)
- Interner Energiespeicher aus 3 Supercaps (1 F, 8 V)
- Direkter Anschluss für externen Energiespeicher (Elkos, Goldcaps oder Akku-Schaltung, 17 V)
- 10 Watt** Audio, 4 - 8 Ohm, 32 Mbit, 6 Kanäle

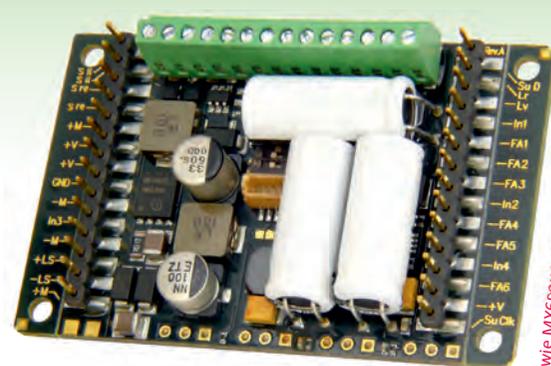


RailCom ist ein Markenzeichen der Lenz Elektronik GmbH



MX699LM

Großbahn-Decoder (SOUND) für Märklin-Schnittstelle



wie MX699LV, aber Schraubklemmen auf Längsseite für zusätzliche Ausgänge, weil nicht auf Märklin-Schnittstelle vorgesehen.

- DCC + RailCom, DC-analog, MM, AC-Analog
- 50 x 40 x 13 mm** (ohne Abbrechlaschen)
- 6 A** Motor, Gesamt (Spitze 10 A)
- 15** Funktions-Ausgänge
- 2** Rauch-Ventilator-Anschlüsse
- 4** Schalt-Eingänge
- 4** komplette Servo-Anschlüsse (Steuerleitung, Minus, 5 V)
- 3** Funktions-Niederspannungen (5 V, 10 V, Codierschalter-einstellbar 1,5 - 6,5 - 14 - 19 V)
SUSI (mit 4-poligem Stecker)
- Interner Energiespeicher aus 3 Supercaps (1 F, 8 V)
- Direkter Anschluss für externen Energiespeicher (Elkos, Goldcaps oder Akku-Schaltung, 17 V)
- 10 Watt** Audio, 4 - 8 Ohm, 32 Mbit, 6 Kanäle

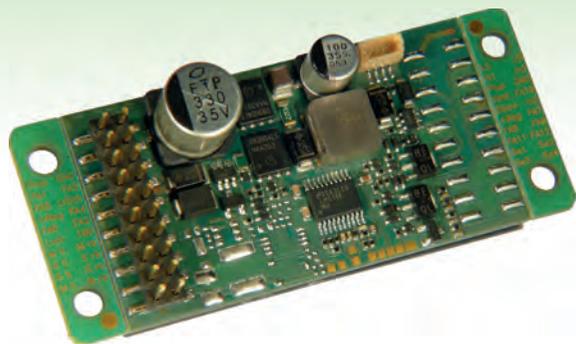


RailCom ist ein Markenzeichen der Lenz Elektronik GmbH



MX696N

Großbahn-Decoder (Nicht-Sound)



DCC + RailCom, DC-analog, MM, AC-Analog

55 x 29 x 15 mm (ohne Abbrechlaschen)

4 A Motor, Gesamt (Spitze 10 A)

8 Funktions-Ausgänge

1 Rauch-Ventilator-Anschluss

3 Schalt-Eingänge

4 Servo-Anschlüsse (+ 6 V Niederspg. gemeinsam)

2 Funktions-Niederspannungen
(6 V, 10 V)

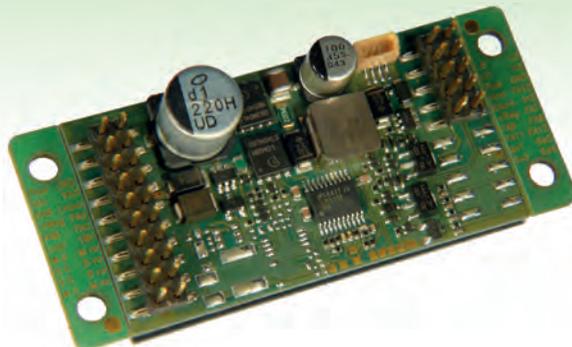
SUSI (mit 4-poligem Stecker)

Direkter Anschluss für externen Energiespeicher
(17 V: Elkos, Goldcaps oder Akku-Schaltung)



MX696S

Großbahn-Decoder (SOUND) in schmaler Bauform



DCC + RailCom, DC-analog, MM, AC-Analog

55 x 29 x 15 mm (ohne Abbrechlaschen)

4 A Motor, Gesamt (Spitze 10 A)

8 Funktions-Ausgänge

1 Rauch-Ventilator-Anschluss

3 Schalt-Eingänge

4 Servo-Steuerleitungen (5 V extern bereitzustellen)

1 Funktions-Niederspannung (10 V)
SUSI (mit 4-poligem Stecker)

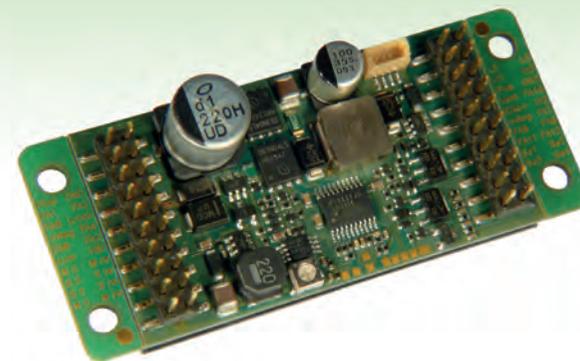
Direkter Anschluss für externen Energiespeicher
(17 V: Elkos, Goldcaps oder Akku-Schaltung)

10 Watt Audio, 4 - 8 Ohm, 32 Mbit, 6 Kanäle



MX696V

Großbahn-Decoder (SOUND) in schmaler Bauform



DCC + RailCom, DC-analog, MM, AC-Analog

55 x 29 x 15 mm (ohne Abbrechlaschen)

4 A Motor, Gesamt (Spitze 10 A)

14 Funktions-Ausgänge

1 Rauch-Ventilator-Anschluss

3 Schalt-Eingänge

4 Servo-Anschlüsse (4 Steuerleitungen, 5 V aus var. Niederspg.)

2 Funktions-Niederspannungen
(10 V, variabel 1,5 V bis 18 V)

SUSI (mit 4-poligem Stecker)

Direkter Anschluss für externen Energiespeicher
(17 V: Elkos, Goldcaps oder Akku-Schaltung)

10 Watt Audio, 4 - 8 Ohm, 32 Mbit, 6 Kanäle



MX697N

Großbahn-Decoder (Nicht-Sound) für „amerikanische Schnittstelle“,
meistens direkt steckbar in Bachmann-Loks

Kein Foto verfügbar;

MX697N (also Großbahn-Decoder für amerikanische Loks
OHNE SOUND) wird nur auf Bedarf produziert.

DCC + RailCom, DC-analog, MM, AC-Analog

60 x 32 x 21 mm

4 A Motor, Gesamt (Spitze 10 A)

10 Funktions-Ausgänge

1 Rauch-Ventilator-Anschluss

3 Schalt-Eingänge

4 komplette Servo-Anschlüsse (Steuerleitung, Minus, 5 V)

3 Funktions-Niederspannungen
(5 V, 10 V, variabel 1,5 V bis 18 V)

SUSI (mit 4-poligem Stecker)

Direkter Anschluss für externen Energiespeicher
(17 V: Elkos, Goldcaps oder Akku-Schaltung)

MX697S

Großbahn-Decoder (SOUND) für „amerikanische Schnittstelle“,
meistens direkt steckbar in Bachmann-Loks; für andere Fälle
Stecker und Buchsenleiste auf Oberseite



DCC + RailCom, DC-analog, MM, AC-Analog

60 x 32 x 21 mm

4 A Motor, Gesamt (Spitze 10 A)

10 Funktions-Ausgänge

1 Rauch-Ventilator-Anschluss

3 Schalt-Eingänge

4 Servo-Steuerleitungen (5 V extern bereitzustellen)

1 Funktions-Niederspannung
(10 V)

SUSI (mit 4-poligem Stecker)

Direkter Anschluss für externen Energiespeicher
(17 V: Elkos, Goldcaps oder Akku-Schaltung)

10 Watt Audio, 4 - 8 Ohm, 32 Mbit, 6 Kanäle

MX697V

27

Großbahn-Decoder (SOUND) für „amerikanische Schnittstelle“,
meistens direkt steckbar in Bachmann-Loks; für andere Fälle
Stecker und Buchsenleiste auf Oberseite



DCC + RailCom, DC-analog, MM, AC-Analog

60 x 32 x 25 mm

4 A Motor, Gesamt (Spitze 10 A)

10 Funktions-Ausgänge

1 Rauch-Ventilator-Anschluss

3 Schalt-Eingänge

4 komplette Servo-Anschlüsse (Steuerleitung, Minus, 5 V)

3 Funktions-Niederspannungen
(5 V, 10 V, variabel 1,5 V bis 18 V)

SUSI (mit 4-poligem Stecker)

Direkter Anschluss für externen Energiespeicher
(Elkos, Goldcaps oder Akku-Schaltung)

10 Watt Audio, 4 - 8 Ohm, 32 Mbit, 6 Kanäle

Lokplatinen

passend für Großbahn-Sound-Decoder MX699LS oder -LV

Drei 14-polige und vier 3-polige Buchsenleisten zum Einstecken eines MX699

62 x 46 x 12 mm

Löt-Pads für die Außenanschlüsse:



LOKPL99



Lokplatinen mit aufgestecktem Decoder MX699LS



Lokplatinen

passend für Großbahn-Decoder MX696 (alle Typen)

Zwei 20-polige Buchsenleisten zum Einstecken eines Decoders MX696, und

64 x 26 x 6 mm

LOKPL96BS

Löt-Pads (B) für die Außenanschlüsse:



(Bild: LOKPL96KS)

oder:

LOKPL96KS

mit zwei 10-poligen Schraubklemm-Leisten (K)

Stiftleisten (L) für die Außenanschlüsse wie LOKPL96BS, zusätzlich V statt S:

LOKPL96LV

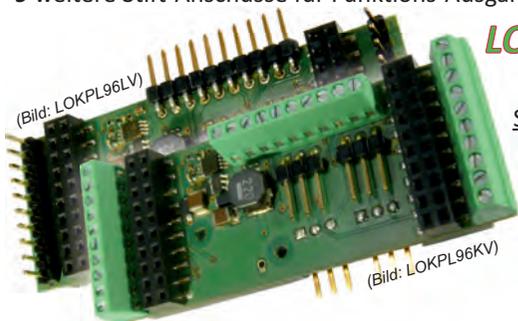
4 komplette Servo-Anschlüsse, 1 zusätzliche Niederspannung (Steuer, Minus, 5 V aus eigenem Spannungsregler auf LOKPL96) (1,5 oder 5 V)

9 weitere Stift-Anschlüsse für Funktions-Ausgänge u.a.

oder:

LOKPL96KV

zwei 10-polige Schraubklemm-Leisten



(Bild: LOKPL96KV)



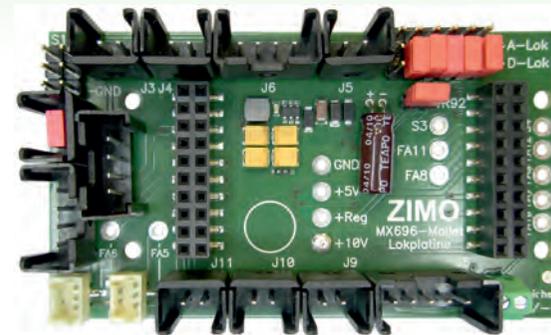
Lokplatinen

passend für Großbahn-Decoder MX696S

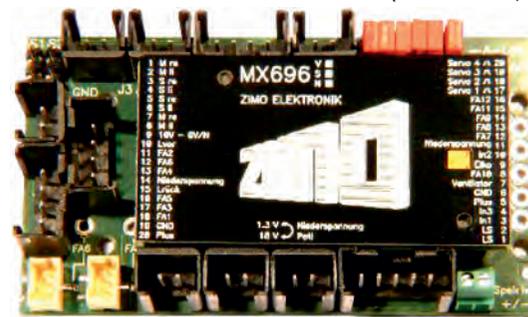
Zwei 20-polige Buchsenleisten zum Einstecken eines Decoders MX696

75 x 42 x 10 mm

LOKPLSHMAL



Steckverbinder angepasst an Verkabelung der Fa. Trainline Gartenbahnen (HSB Mallet, „Piffi“, ...).



Lokplatinen mit aufgestecktem Decoder MX696S

Die Entwicklung der Platine erfolgte für die Erstausrüstung der TrainLine-Loks.

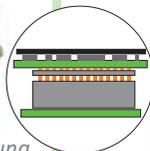


MX696KS

Großbahn-Decoder (mit SOUND)
aus der Kombination von

LOKPL96KS und MX696S

fast ein MX695KS, aber schmal



Unterbringung
in einem 32 mm Kessel

MX696KV

Großbahn-Decoder (mit SOUND)
aus der Kombination von

LOKPL96KV und MX696V

fast ein MX695KV, aber schmal



Stifte)

DCC + RailCom, DC-analog, MM, AC-Analog

68 x 29 x 20 mm

4 A Motor, Gesamt (Spitze 10 A)

8 Funktions-Ausgänge

1 Rauch-Ventilator-Anschluss

1 Schalt-Eingang auf Klemme (+ 2 als Löt-

Pads)

4 Servo-Steuerleitungen auf Löt-Pads (5 V extern
bereitstellen)

SUSI (mit 4-poligem Stecker)

Direkter Anschluss für externen Energiespeicher
(17 V: Elkos, Goldcaps oder Akku-Schaltung)

10 Watt Audio, 4 - 8 Ohm, 32 Mbit, 6 Kanäle

DCC + RailCom, DC-analog, MM, AC-Analog

68 x 29 x 20 mm

4 A Motor, Gesamt (Spitze 10 A)

14 Funktions-Ausgänge (8 auf Klemme, 6 als Stifte)

1 Rauch-Ventilator-Anschluss

3 Schalt-Eingänge (1 auf Klemme, 2 als

Stifte)

4 komplette Servo-Anschlüsse (Steuerleitung, Minus, 5 V)

2 Funktions-Niederspannungen
(5 V, einstellbar 1,5 V bis 18 V)

SUSI (mit 4-poligem Stecker)

Direkter Anschluss für externen Energiespeicher
(17 V: Elkos, Goldcaps oder Akku-Schaltung)

10 Watt Audio, 4 - 8 Ohm, 32 Mbit, 6 Kanäle

Lokplatinen & Decoder individual

Immer öfter sind Lokplatinen in Serienmodellen Träger von Funktionalität: Energiespeicherung durch Elkos oder Supercaps, Ansteuerung von Micro-Motoren für Panto-Antriebe, WLAN-Einheiten für Videokameras, Beleuchtungssysteme, die über die entsprechenden Decoder-Anschlüsse hinausgehen, Versorgung von Einrichtungen, die nicht mit den normalen Funktionsspannungen des Decoders auskommen.

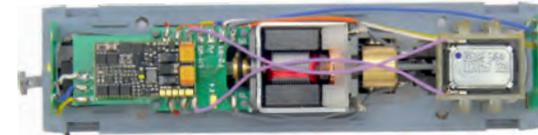
So wie spezielle Platinen angefertigt werden, fertigt ZIMO auch lokspezifische Decoder, falls die „normalen“ Decoder oder eine Lokplatine nicht Platz haben. Dies ist besonders in Loks kleiner Spurgrößen der Fall.

Individual-Decoder sind in der Regel Auftragsentwicklungen für Fahrzeughersteller.

Für die wachsende funktionale Komplexität der Fahrzeugausstattung wird die Kombination von Lokplatinen mit normgemäßen Schnittstellen-Decodern oft nicht mehr ausreichen. Daher werden maßgeschneiderte Elektronik und Software in Zukunft häufiger zur Anwendung kommen.



Lokplatine in einer schwedischen „Class Du“ mit aufgestecktem MTC-Sound-Decoder MX644. Platine mit integriertem Energiespeicher (6 Tantals, gesamt 1300 µF).



Beispiel: Lok-spezifischer Sound-Decoder für H0e-Spur VL-11 (bis 16) der Steiermärkischen Landesbahnen



Beispiel: Lok-spezifischer Sound-Decoder für die Roco N-Spur Taurus



Die spezielle Lokplatine mit aufgestecktem MX648P16 für Fleischmann „Berg“ Lok. (BR 98)



Lokplatine + Großbahn-Sound-Decoder: eine Die Kombinationen:

Die hier abgebildeten Decoder MX695 wurden in der Zwischenzeit durch MX699 abgelöst;
Die Lokplatinen für den MX695 werden seit August 2016 durch Lokplatinen für MX699 abgelöst.

8 Funktions-Ausgänge

**MX695LS +
LOKPL95BS**



**MX696S +
LOKPL96BS**



MX699LS
Decoder ohne
Lokplatine



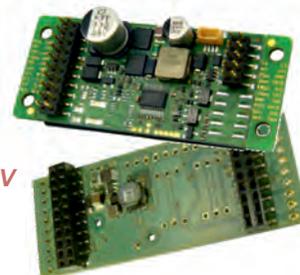
8 Funktions-Ausgänge +

5V Niederspannung +
4 komplette (0V, 5V, Steuerl.)
Servo-Anschlüsse

**MX695LS +
LOKPL95BV**



**MX696S +
LOKPL96BV**

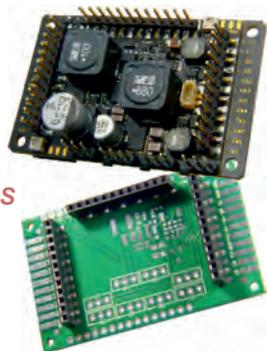


kann sowohl in
ZIMO Lokplatinen
(siehe links außen)
als auch in
ESU Lokplatinen
gesteckt werden.

14 Funktions-Ausgänge

14 Funktions-Ausgänge +
5V Niederspannung +
4 komplette
Servo-Anschlüsse

**MX695LV +
LOKPL95BS**



**MX695LV +
LOKPL95BV**



**MX696V +
LOKPL96BS**



**MX696V +
LOKPL96BV**



MX699LV
Decoder ohne
Lokplatine



var. Niederspannung
(mit Einstellregler 1,5 V bis ca. 18 V)

passende Lösung für jede große Sound-Lok

Stiftleisten für **Crimp-Kabel**
schmale Bauform (29 mm)

zweireihige Stiftleisten für **Bandkabel**
schmale Bauform (29 mm)

Schraubklemmen
breite Bauform (40 mm) schmale Bauform (29 mm)



MX696S + LOKPL96LS



MX696S + LOKPL96LV



MX696V + LOKPL96LS



MX696V + LOKPL96LV



MX696S
Decoder ohne Lokplatine

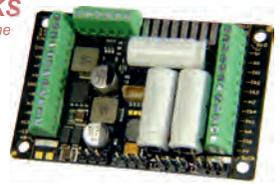
Stiftleiste links geeignet für 1:1 Verbindung zur 10-poligen „DCC-Schnittstelle“ von LGB.



MX696V
Decoder ohne Lokplatine

ACHTUNG:
5 V Niederspannung für Servos nur, wenn dafür die variable Niederspannung verwendet wird.

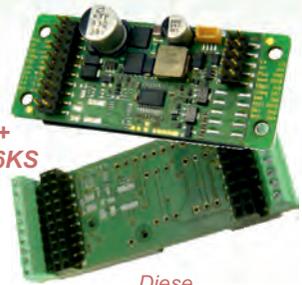
MX699KS
Decoder ohne Lokplatine



MX699KV
Decoder ohne Lokplatine

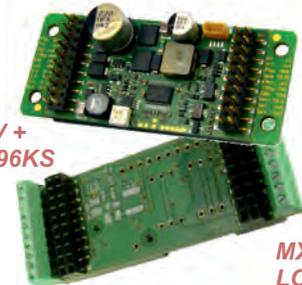


MX696S + LOKPL96KS



Diese Kombination ist als eigener Decoder-Typ **MX696KS** erhältlich (siehe Seite 23)!

MX696V + LOKPL96KS



Diese Kombination (Lokplatine LOKPL96KV mit aufgestecktem Decoder MX696V) ist als eigener Decoder-Typ **MX696KV** erhältlich (siehe Seite 23), mit ähnlichen Eigenschaften wie MX695KV, aber schmale Bauform!

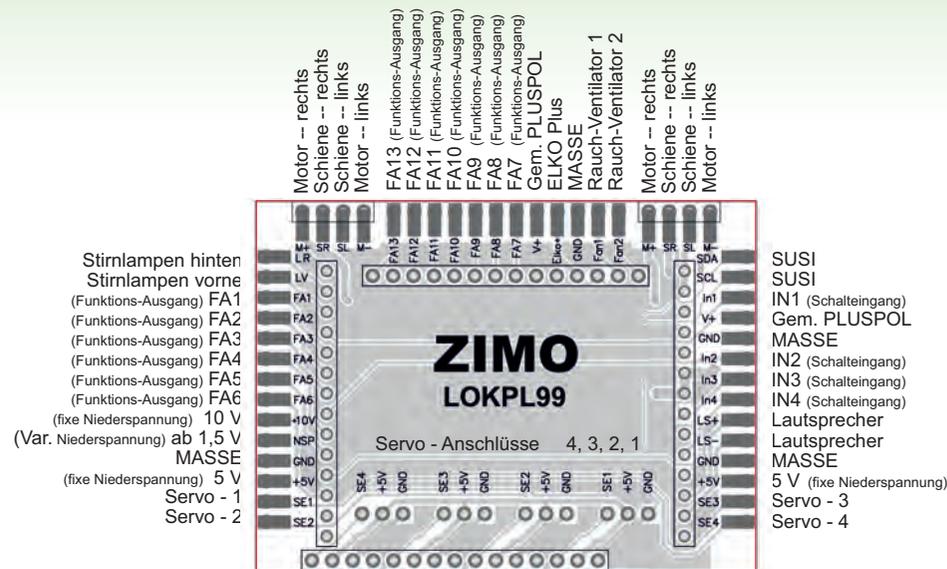
MX696S + LOKPL96KV



MX696V + LOKPL96KV



Anschlusspläne der ZIMO Lokplatinen für MX699 und MX696



Lokplatinen LOKPL99 ..

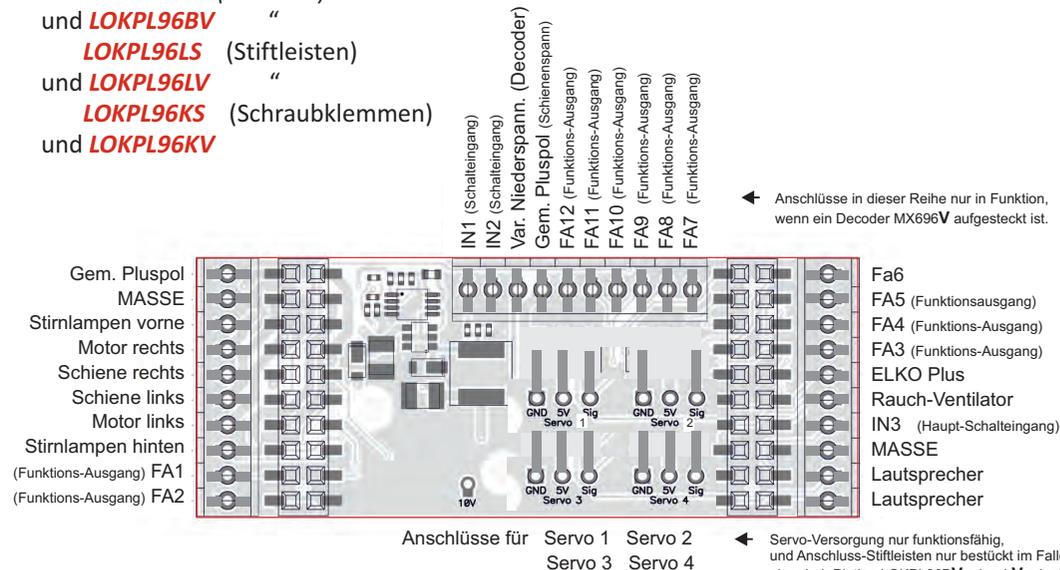
als Träger für die Großbahn-Decoder MX699LS und MX699LV

Lokplatinen werden eingesetzt, indem die Leitungen zu den Lok-Einrichtungen (Schiene, Motor, Lautsprecher, Lämpchen, ...) direkt angelötet werden, und der passende Decoder aufgesteckt wird.

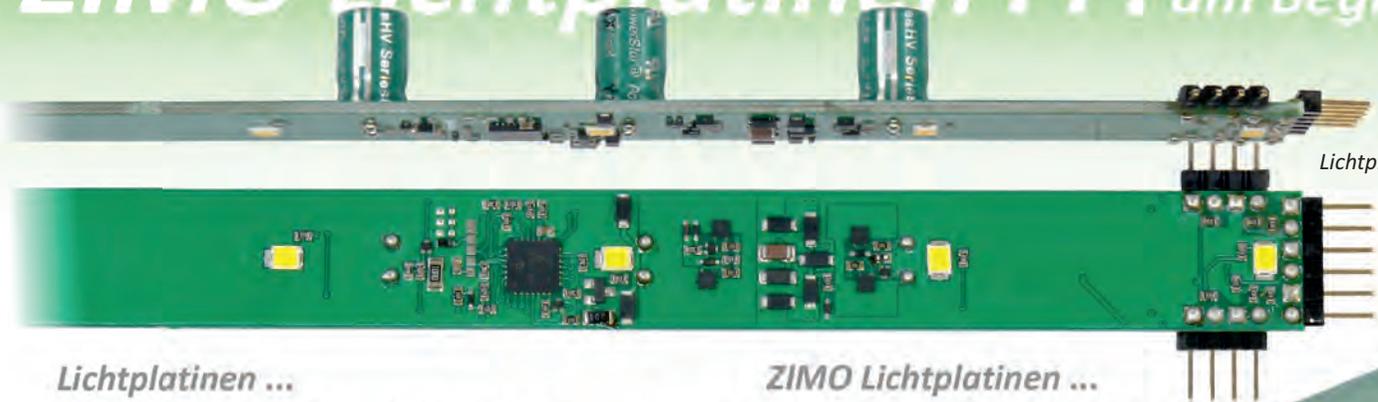
Lokplatinen LOKPL96 .. als Träger für die Großbahn-Decoder MX696S und MX696V

Großbahn-Decoder der Familie MX696 unterscheiden sich durch ihre schmale Bauform von MX695 (29 mm statt 40 mm). Die etwas geringere Belastbarkeit (4 A statt 6 A) spielt in der Praxis kaum eine Rolle; allerdings ist der MX696 bezüglich der Niederspannungen weniger großzügig ausgestattet als der MX695; insbesondere fehlt die 5 V - Servo-Versorgung. Die Lokplatinen LOKPL96V bieten daher selbst eine 5 V - Spannung (und die kompletten Servo-Anschlüsse), aber dafür KEINE variable Niederspannung wie -PL95.

Lokplatinen **LOKPL96BS** (Löt-Pads)
und **LOKPL96BV** "
LOKPL96LS (Stiftleisten)
und **LOKPL96LV** "
LOKPL96KS (Schraubklemmen)
und **LOKPL96KV**



ZIMO Lichtplatinen . . . am Beginn einer neuen Produktlinie



Lichtplatine für Spur 0 Silberlinge (Herstellerauftrag),
realisiert im Sommer 2017

Lichtplatinen ...

Diese Produktklasse wurde von ZIMO lange Zeit nicht bearbeitet, da es an sich eine große Anzahl von Lichtplatinen verschiedenster Hersteller am Markt gibt. Zum Teil besitzen diese einen integrierten Decoder, zum anderen Teil einen Steckverbinder (meistens 21-polig - MTC, aber auch PluX oder NEM-651) zum Aufstecken eines handelsüblichen Funktions-Decoders.

Allerdings schöpfen diese Produkte bei weitem nicht die Möglichkeiten aus, die die moderne Technik bietet.

Besonders Lichtplatinen mit aufgesetztem Decoder sind eigentlich sowohl technisch als auch wirtschaftlich wenig zweckmäßig: die Anzahl der Lichtstromkreise ist durch den Steckverbinder beschränkt (oft auf nur 4 oder 6), dafür sind diese weit überdimensioniert, z.B. 5 mA LED wird von 200 mA Ausgang versorgt.

ZIMO Lichtplatinen ...

integrieren einen modifizierten ZIMO Funktions-Decoder; d.h. die Schaltungstechnik und die Software stammen größtenteils von diesem ab; die Bauteile sind direkt auf der Lichtplatine bestückt. Durch diese Bauweise fallen Steckverbinder zwischen der Platine und einem Standard-Decoder weg; außerdem ist der Platzbedarf (insbesondere in der Höhe) geringer als bei einem aufgesteckten Decoder.

Es gibt keine durch die Steckverbindung bedingten Beschränkungen; daher haben ZIMO Lichtplatinen

- bis zu **20 Lichtstromkreise**, die jeweils getrennt angesteuert werden bzw. verschiedene Effekte haben können.
- **Stromquellen-Ausgänge** für jeden Lichtstromkreis; diese gleichen Spannungsschwankungen am Gleis aus, nicht zuletzt auch im **Analogbetrieb** (!). Zudem optimieren sie Kosten und Preise, da sie nur auf den kleinen LED-Verbrauch ausgelegt sein müssen.

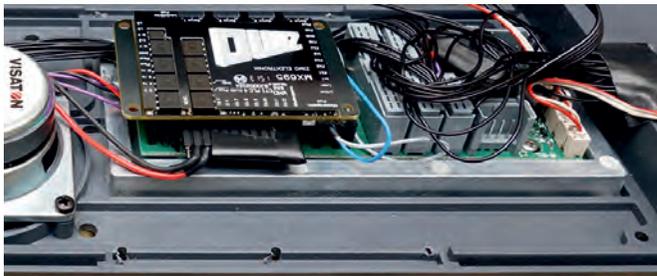
ZIMO Lichtplatinen mit Spezialitäten ...

Eine Besonderheit aller ZIMO Funktions-Decoder - und daher auch der darauf basierenden Lichtplatinen - ist die programmierbare **Zweitadresse**, mit welcher ein Wagen auf einer alternativen Adresse angesprochen werden kann, die üblicherweise der Adresse des Triebfahrzeuges gleichgesetzt wird. Wenn auch die anderen Wagen des Zuges entsprechend ausgestattet sind, also alle über eine einzige Adresse erreichbar sind (um z.B. überall das Licht mit einem einzigen Tastendruck einzuschalten), ist dies die einfachste Form eines (virtuellen) „Zug Bus“ („TrainBus“), der in Zukunft eine wesentliche Rolle in der Digitalisierung der nicht-angetriebenen Fahrzeuge spielen wird. ZIMO Funktions-Decoder und Lichtplatinen sind mit **RailCom** ausgestattet: das ist kein überflüssiger Luxus, sondern hilft im einfachsten Fall beim CV-Programmieren, und bietet vor allem viel Potenzial für die Zukunft.

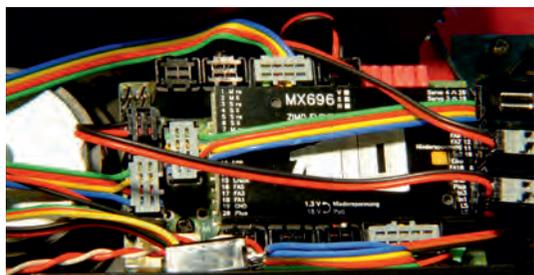
Und bei Bedarf (und dieser wird kommen) gibt es natürlich auch „Lichtplatinen“ mit Sound.

Großbahnen individual

Manche Anforderungen können am günstigsten und schnellsten dadurch erfüllt werden, dass vorhandene Serienprodukte leicht modifiziert werden. So beispielsweise für eine spezielle Energiespeicherlösung oder zur Anpassung an einen (nicht ganz normgemäßen) Zugbus.



Märklin-LGB G-Spur „Allegra“ (RhB ABe) nach Umrüstung mit Supercap-Energiespeicher, Lautsprecher, und Decoder MX695LS.



Die Trainline HSB Mallet, Umbau mit Lokplatinen LOKPLSHMAL und aufgestecktem Großbahn-Sound-Decoder MX696S



Decoder-Software individual

Spezialsoftware (Auftrags- und Eigenentwicklungen) für konkrete Modelle

Während viele Software-Erweiterungen zwar durch externe Wünsche angeregt werden, aber dann einen Bestandteil der „öffentlichen“ Software bilden, gibt es auch solche, die nur für ganz konkrete Fälle erstellt werden.

Die Realisierung von Decoder-Software und Sound-Projekt für die „Beilhack“ Schneeschleuder (H0) ist ein solcher Fall und ein Paradebeispiel für die Leistungsfähigkeit der ZIMO Decoder-Technik und für die Arbeit, die in ZIMO Produkten steckt.

Die „Beilhack“ ist eine Diesellok, natürlich mit dem entsprechenden Sound; zusätzlich aber wird der Fahrzeugkörper gedreht, abgesenkt und angehoben, und natürlich das Schleuderrad angetrieben. Alle Bewegungen müssen synchron mit dem dazu passenden Sound erfolgen, d.h. durch die Sound-Abläufe ausgelöst werden.

Für eine Reihe von G-Spur Loks bietet ZIMO Lösungen, die sich von den Normalausstattungen abheben und in Vergleichstests immer wieder positiv kommentiert werden.

Oft sind es die Sound-Projekte der (oft externen) ZIMO Sound-Designer (siehe auch Seite 48), die den großen Unterschied machen. Die Eigenschaften der Decoder selbst bilden die dafür notwendige Grundlage: 10 Watt Sound-Verstärker, exzellente Motorregelung, Anschlussmöglichkeit für Energiespeicher, leistungsfähige Funktions-Ausgänge, usw.



Die „Beilhack“ Schneeschleuder, Foto des Vorbilds



Harzkamel, RhB Gem 4/4, VT98 (der „rote Brummer“) - drei Beispiele für herausragende ZIMO Spezial-Umrüstungsangebote



38 MX820_{E, D}

Zubehör-Decoder für 1 Weiche

Zum Einbau in das Antriebs-
gehäuse oder die Bettung.



MX820E
Standard-
Ausführung,
einseitig
bestückte
Leiterplatte

DCC + RailCom
19 x 11 x 2 mm

MX820D mit Abdicht-Schrumpfschlauch: 24 x 12 x 3 mm
1,0 A Gesamtstrom

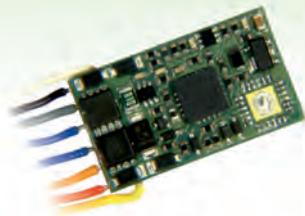
- 1 Ausgang für eine Weiche mit Doppelpulsen-Antrieb, Motorantrieb, EPL-Antrieb oder Signal mit 2 Lampen
- 2 Eingänge für Zwangsschaltungen oder Stellungskontakte

Für den Einsatz im Freien

MX820D
wie MX820E,
aber mit
Abdichtung
gegen
Spritzwasser

MX820_V

Zubehör-Decoder für 2 Weichen



MX820V
wie MX820E,
aber
zweiseitig
bestückte
Leiterplatte
für 2 Ausgangs-
paare

DCC + RailCom
19 x 11 x 3 mm

1,0 A Gesamtstrom

- 2 Ausgänge für Weichen mit Doppelpulsen-Antrieb, Motorantrieb, EPL-Antrieb oder Signale mit je 2 Lampen
- 4 Eingänge für Zwangsschaltungen oder Stellungskontakte

MX820_{X, Y}

Zubehör-Decoder mit Licht-Ausgängen



Ansicht von unten

MX820X
wie MX820E,
aber mit
zusätzlichen
8 Ausgängen
für Signal-
Lampen u.ä.
auf Löt-Pads

DCC + RailCom
19 x 11 x 3 mm

1,0 A Gesamtstrom

- 1 bzw. 2 Ausgänge für Weichen-Antriebe
- 8 bzw. 16 Ausgänge für Signal-Lampen (LEDs oder Glühbirnchen bis 100 mA)
- 2 bzw. 4 Eingänge für Zwangsschaltungen oder Stellungskontakte



Ansicht von unten

MX820Y
wie MX820V,
aber mit
zusätzlichen
16 Ausgängen
für Signal-
Lampen u.ä.
auf Löt-Pads

MX820_Z

Zubehör-Decoder mit Licht-Ausgängen



Preiswerte Signalansteuerung

Ansicht von unten

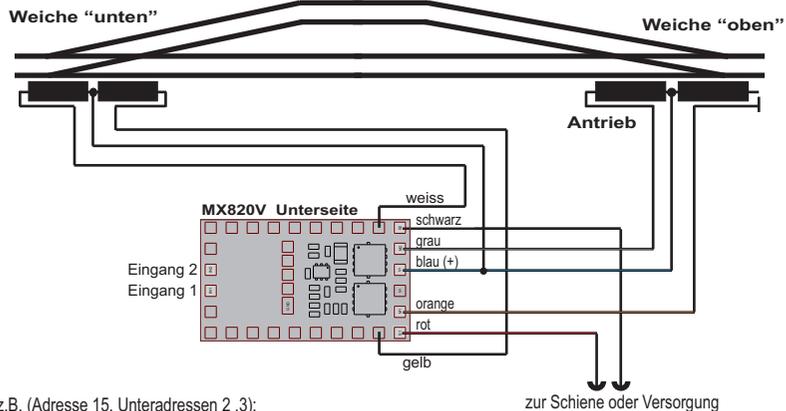
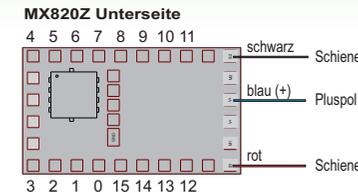
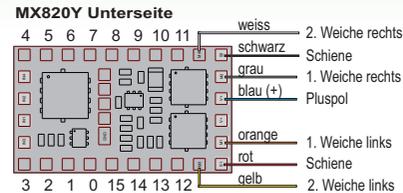
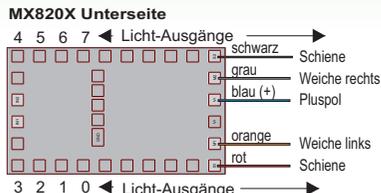
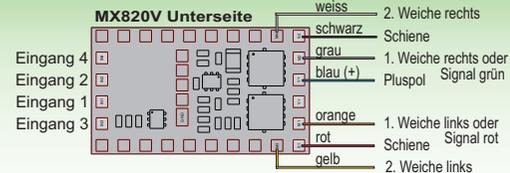
MX820Z
KEINE „normalen“
Ausgänge für
Weichen-Antriebe,
sondern nur
16 Ausgänge
für Signal-
Lampen u.ä.
auf Löt-Pads

DCC + RailCom
19 x 11 x 3 mm

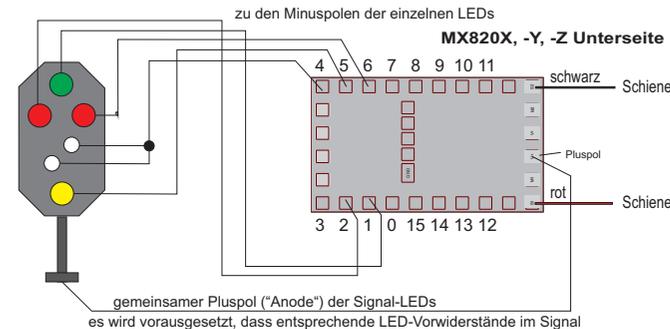
1,0 A Gesamtstrom

- 16 Ausgänge für Signal-Lampen (LEDs oder Glühbirnchen bis 100 mA)

Anschlusspläne der ZIMO Zubehör-Decoder MX820



z.B. (Adresse 15, Unteradressen 2, 3):
 Adresse: CV's # 513, 521 = 15 (Adresse 15)
 Unteradresse: CV # 545 = 32 (Weichen auf F2, F3)
 Schaltimpuls Unteradressen 2: CV # 517 = 2 (0,2 sec, Default)
 Schaltimpuls Unteradresse 3: CV # 518 = 2 (0,2 sec, Default)



Typischer Anschluss eines Signals
 (übereinstimmend mit Default-Signaldern
 in CV # 662, .. 669, Ansteuerungsmodus = 0):

- Licht-Ausgang 0 nicht benützt
- Licht-Ausgang 1 an grüner LED
- Licht-Ausgang 2 an (erster) roter LED
- Licht-Ausgang 3 nicht benützt
- Licht-Ausgang 4 an weißen LEDs (Rangiersignal)
- Licht-Ausgang 5 an gelber LED
- Licht-Ausgang 6 an (zweiter) roter LED

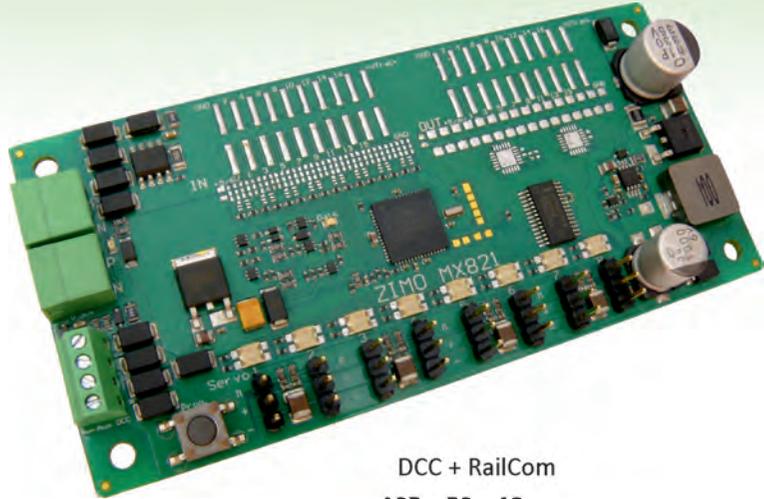
Signalbilder in den CVs # 662 ... 669
 bzw. # 150 ... 157:

- Hp00 = 01000100 = 68 (= beide roten LEDs eingeschaltet)
- Hp1 = 00000010 = 2 (= grüne LED)
- Hp2 = 00100010 = 34 (= grüne und gelbe LEDs)
- SH1 = 01010000 = 80 (=eine rote und weiße LED)



MX821S

Zubehör-Decoder für Servos



DCC + RailCom

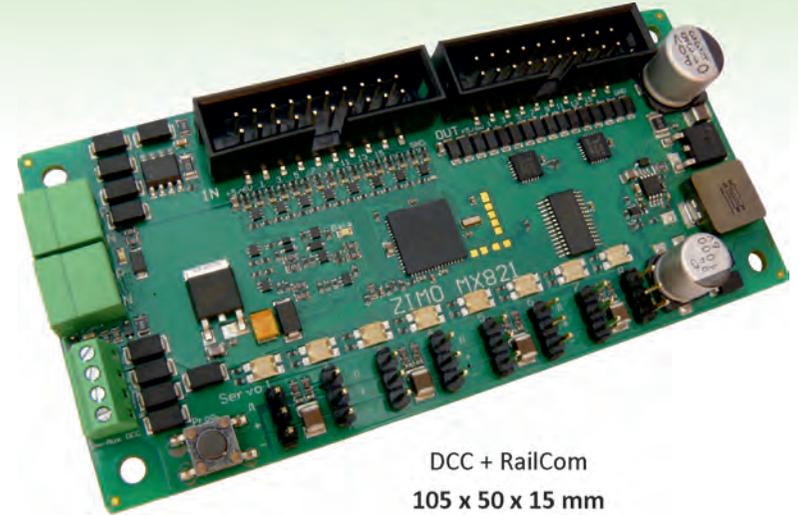
105 x 50 x 12 mm

8 vollständige Servo-Anschlüsse,
also jeweils 3-polig
(5-6 V Versorgung, MASSE, Steuerleitung)

Niederspannung zur Versorgung
der Servos (5 oder 6 V, 3 A)

MX821V

Zubehör-Decoder für Servos und Signale



DCC + RailCom

105 x 50 x 15 mm

8 vollständige Servo-Anschlüsse,
also jeweils 3-polig
(5-6 V Versorgung, MASSE, Steuerleitung)

Niederspannung zur Versorgung
der Servos und der Verbraucher
an den 16 Ausgängen (5 oder 6 V, 3 A)

16 Eingänge (wahlweise für Zwangs-
schaltungen und Stellungskontakte)

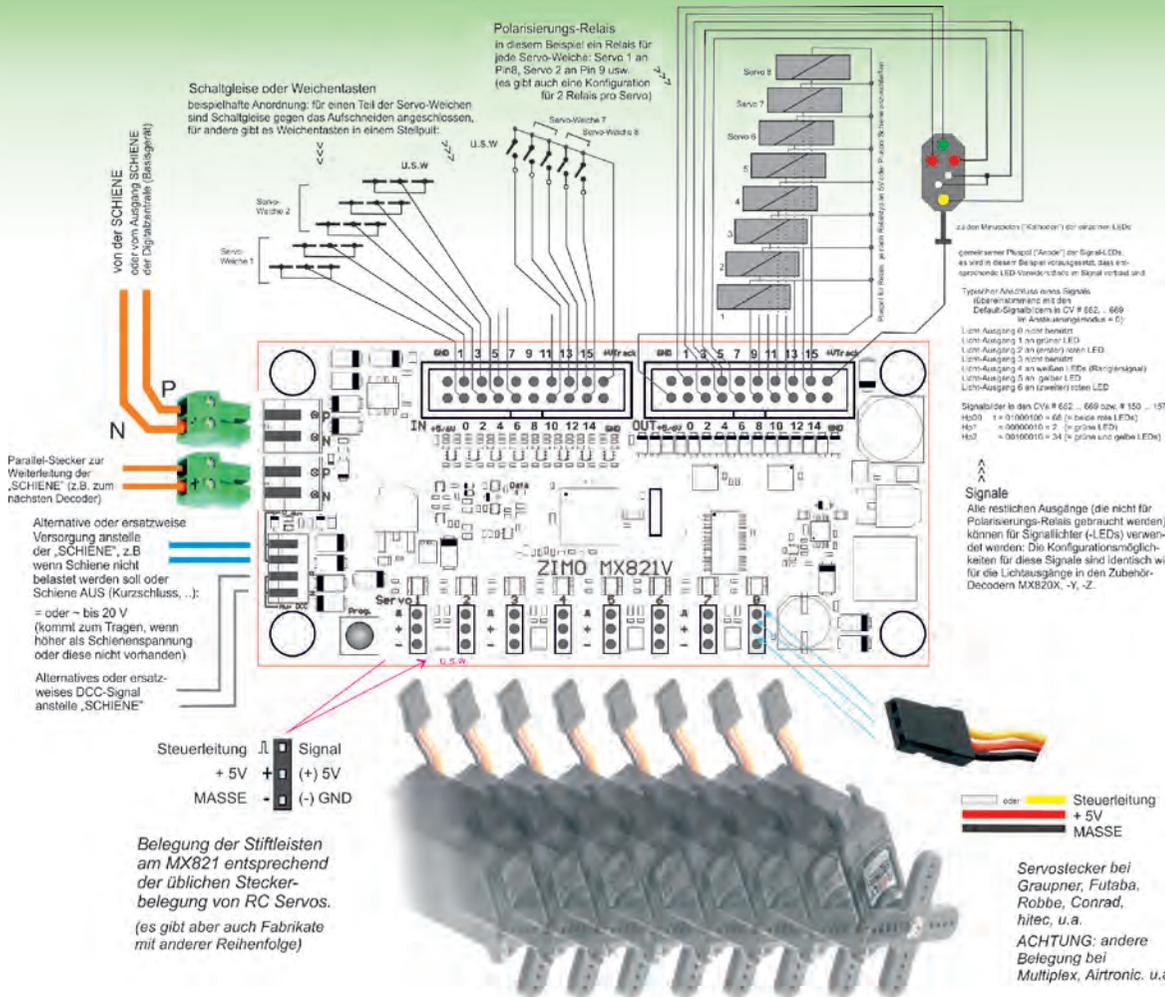
16 Ausgänge für Polarisierungsrelais
oder Signallichter

Anschlussplan des ZIMO Zubehör-Decoders MX821

MX821V

MX821S

identischer Anschlussplan wie MX821V, aber OHNE die je 16 Ein- und Ausgänge.



ZIMO Zubehör-Decoder MX820 und MX821

Drei Methoden zum Adressieren:

- 1) „normales“ Adressieren im „Service mode“: Wie jeder Decoder wird dazu MX820 oder MX821 alleine am Programmiergleis ausgang der Digitalzentrale (jede geeignet) angeschlossen
- 2) Adressieren mittels Programmieraste: nur MX821 - eine Möglichkeit zum Vergeben einer Adresse, wenn mehrere gleich adressierte (meist Werkseinstellung „3“) Zubehördecoder parallel von der selben Schiene versorgt werden: Durch Drücken dieser Taste wird der betreffende Decoder in einen Zustand versetzt, in dem er die Adresse des nächsten Schaltbefehls als eigene Adresse behält.
- 3) „Decoder Suchen und Adressieren“: MX820 und MX821, auch gemischt: Durch eine bestimmte Folge von Programmierbefehlen im „Operational mode“ werden die parallelen Zubehör-Decoder „vereinzelt“, und werden dann jeder für sich neu adressiert.

Das „Synchron-Update“:

Wenn es für Zubehör-Decoder eine neue Software gibt, müssen diese normalerweise Stück für Stück aus der Anlage ausgebaut werden und zum Laden der neuen Software einzeln an ein Update-Gerät angeschlossen werden. Beim „Synchron-Update“ können sie in der Anlage verbleiben, obwohl sie dort alle parallel an derselben Schiene hängen. Beim „Synchron-Update“ wird anstelle der Digitalzentrale das ZIMO Decoder-Update-Gerät MXULFA mit der Schiene verbunden, welches zunächst die vorhandenen Zubehör-Decoder sucht und deren Anzahl anzeigt, dann die Update-Datei aussendet, und schließlich meldet, dass das Update überall funktioniert hat oder in wie vielen Fällen dies nicht der Fall war.

Energiespeicher für ZIMO Decoder

Kondensator-Sortimente und Fertigmodule



Beispiel oben:
H0-Decoder
mit Elko



Beispiel unten:
Großbahn-Decoder
mit Goldcap-Modul



Energiespeicher (oft auch „Pufferkondensatoren“ genannt), am Decoder angeschlossen, haben oft großen Nutzen:

- + zum Überfahren von stromlosen Strecken und Weichenherzstücken,
- + zur störungsfreien Sound-Wiedergabe (in der Praxis oft wichtigster Punkt),
- + zur Reduzierung der Erwärmung des Decoders bei „niederohmigen“ Motoren,
- + zum Ausgleich der Energieverluste durch HLU- und RailCom-Lücken.

Für ZIMO Decoder werden KEINE externen Powerpacks mit teurer Eigenelektronik gebraucht, wie das ansonsten oft der Fall ist.

Viele ZIMO Decoder sind mit einem „direkten Anschluss für externen Energiespeicher“ (wie es auf den Decoder-Übersichts- und Beschreibungseiten dieses Katalogs heißt) ausgestattet: diese Typen (naturgemäß die etwas größeren, Nicht-Sound ab 22 mm Länge, Sound ab 30 mm) beinhalten eine Schaltung zum kontrollierten Laden des Energiespeichers und zu dessen automatischer Abschaltung in Situationen, wo er störend wäre; Elkos, Tantals oder Goldcap-Module können OHNE weitere Maßnahmen und OHNE irgendwelche Zusatzbauteile an die dafür vorgesehenen Pins oder Drähte angeschlossen werden.

Für die meisten dieser Decoder (abgesehen von „MTC-artigen“) reichen **Elkos oder Supercaps mit nur 16 V Nennspannung** (trotz höherer Fahrspannung) aus, was den Einsatz besonders platzsparender Typen erlaubt.

Die besonders kleinen Typen unter den ZIMO Decodern haben zwar keinen „direkten Anschluss“, aber mit einigen wenigen Zusatzbauteilen (vom simplen Widerstand bis zur Schaltung mit 4 Bauteilen) ist auch hier eine fast kostenlose Energiespeicherung - wenn auch mit reduziertem Wirkungsgrad - möglich.

Folgende Kondensator-Sortimente und Module sind von ZIMO erhältlich; alternativ sind solche Bauteile auch im Elektronik-Handel zu beziehen:

SPEIKOMP

Sortiment mit Elkos, Drosseln, Dioden, Widerständen für einen ZIMO Decoder
OHNE direkten Energiespeicher-Anschluss,
d.h. für MX621, MX622, MX623, MX630, MX646, MX648

ELKSODR

Sortiment mit Elkos, Drosseln, Dioden, Widerständen für 10 ZIMO Decoder
OHNE direkten Energiespeicher-Anschluss,
d.h. für MX621, MX622, MX623, MX630, MX646, MX648



ELKSOMT
ELKSOPL
ELKSOGR



■ ■ ■

TANTSOPL

■ ■ ■



GOLDSORG



GOLMRUND

25 x 14 mm



GOLMLANG

60 x 8 x 14 mm



SUPERCAP68

27 x 15 x 5,5 mm



Elko - Sortiment für 10 - 20 ZIMO Decoder mit 25 V Anschluss

Elko - Sortiment für 20 - 30 ZIMO Decoder mit 16 V Anschluss

Elko - Sortiment für 5 - 10 ZIMO Großbahn-Decoder mit 16 V

Daten der Elkos variieren je nach Verfügbarkeit - Elkos werden ständig weiterentwickelt und es gibt größere Kapazitäten in gleichen Abmessungen.

Tantal - Sortiment (30 x 220 µF, o.ä.)

für 2 bis 4 ZIMO Decoder (10 bis 20 pro Decoder)

mit direktem Energie-Speicher-Anschluss „16 V“

d.h. für MX633, MX645 und Großbahn-Decoder MX695, MX696, ...

Goldcap - Sortiment (15 x 1 F, 8 x 12 mm)

für ZIMO Großbahn-Decoder und

bestimmte H0-Decoder (Serien von je 7 Goldcaps)

d.h. für MX695, MX696, ..., MX633, ev. weitere verbesserte Typen

Goldcap - Fertigmodul (Platine mit 7 Stück) 140000 µF,

für ZIMO Großbahn-Decoder und bestimmte

H0-Decoder mit 16 V - Energiespeicher- Anschluss

d.h. für MX695, MX696, ..., MX633, aber z.B. NICHT für MX645

Goldcap - Fertigmodul (Platine mit 7 Stück) 140000 µF,

für ZIMO Großbahn-Decoder und bestimmte

H0-Decoder mit 16 V - Energiespeicher- Anschluss

d.h. für MX695, MX696, ..., MX633, aber z.B. NICHT für MX645

Supercap - Fertigmodul mit 6800 µF,

für alle ZIMO Decoder mit 16 V - Energie-

speicher-Anschluss, d.h. für MX633, MX645, ...



Lautsprecher für ZIMO Decoder

Viel Sound aus wenig Raum

LS8X12	8 x 12 x 8 mm	Miniatur-Rechteck-Lautsprecher	
LS10X15	10 x 15 x 9 mm		8 Ohm / 1 W
S10X15H7	10 x 15 x 8 mm		8 Ohm / 1 W
LS10X15H11	10 x 15 x 12 mm		8 Ohm / 1 W
LS13X18	13 x 18 x 13 mm	mit „Dumbo“	8 Ohm / 1 W

ZIMO Spezialtypen mit integriertem Resonanzkörper; die Sound-Ausgänge der Decoder MX644, MX645 können zwei 8 Ohm - Lautsprecher parallel betreiben (Lautstärke-Wirkung wie einmal 4 Ohm / 2 W); MX646, MX648, MX649 einen Lautsprecher.

LS20R	20 mm Rundlautsprecher		8 Ohm / 0,5 W
LS23R	23 mm Rundlautsprecher		8 Ohm / 0,5 W
LS28R	28 mm Rundlautsprecher		8 Ohm / 0,5 W

LS26X20X08	26 x 20 x 8 mm	200 Hz - 20 kHz	8 Ohm / 1 W
LS40X20X09	40 x 20 x 9 mm	bes. gute Basstöne!	8 Ohm / 1 W
LS40X22X09	40 x 22 x 9 mm	hohe Lautstärke!	4 Ohm / 2 W
LS50X15X14	50 x 15 x 14 mm	beide Typen ca.	4 Ohm / 2 W
LS55X22X09	55 x 22 x 9 mm	gleich gute Basstöne und Lautst. !	

ZIMO Spezialtypen mit Resonanzkörper, mit „Dumbo“, die größeren Typen (4 Ohm) enthalten zwei „Dumbos“.

LSG50X15X14	50 x 15 x 14 mm	bei Platzmangel!	16 Ohm / 2 W
LSK50WP	5 cm, geringe Einbautiefe	170 Hz - 15 kHz	8 Ohm / 3 W
LSK64WP	6 cm, geringe Einbautiefe	170 Hz - 17 kHz	8 Ohm / 3 W
LSFRS5	5 cm, höhere Bauform	150 Hz - 20 kHz	8 Ohm / 5 W
LSFRWS5	5 cm, niedrigere Bauform	150 Hz - 20 kHz	8 Ohm / 4 W
LSFRWS5R	5 cm, ohne Laschen	150 Hz - 20 kHz	8 Ohm / 4 W
LSFRS7	7 cm	150 Hz - 20 kHz	8 Ohm / 5 W
LSFRS8	8 cm	100 Hz - 20 kHz	4 Ohm / 30 W

Die ZIMO Auswahl von VISATON für Großbahn-Decoder; ZIMO Großbahn-Decoder wie MX699, MX696, ...versorgen den Sound-Verstärker mit 10 V, und können die Lautsprecher daher gut ausnützen.

Zubehör für ZIMO Decoder

Stecker, Verbindungsmaterial, Raucherzeuger



FLEXL10xx 10 m hochflexible Litze Farben: schwarz, rot, blau, grau, gelb,
FLEXL1000xx 1000 m hochflexible Litze, Trommel orange, grün, weiß, violett
 braun

STIFT6 NEM 651 Stecker zum Nachrüsten (= 6-polige Stiftleiste)
RSTECK NEM 652 Stecker zum Nachrüsten (2 x 4 = 8-polig)

BUCHS6 Gegenstück zu 6-poliger Stiftleiste (NEM 651: N, F -Decoder)
STIFT22 Gegenstück zu 21-poliger Buchsenleiste (MTC: D, C -Decoder)
BUCHS22 Gegenstück zu 22-poliger Stiftleiste (PluX: P16, P22 -Decoder)
PLUX22 21-polige SMD Stiftleiste (wie auf PluX22-Decodern)

BUCHS8KAB 8-polige Schnittstellenbuchse (NEM 652) mit Anschlusskabel
M4000Z Verstärker-Modul für Logikpegel-Ausgang

LITZAWG22xx 7 m Litze für Großbahn-Anwendungen Farben: schwarz, rot,
 weiß, grau, blau, orange, gelb, grün, braun, violett

CRIBUCHS12 12-polige Crimp-Buchsenleiste für Großbahn-Decoder MX695
CRIBUCHS14 12-polige Crimp-Buchsenleiste für Großbahn-Decoder MX699
CRIMPTOOL Crimp-Werkzeug für Buchsenleiste CRIBUCHS12, -14
CRIBUSET Sortiment: 12 x CRIBUCHS12 + CRIMPTOOL
BAKASTE2X5 Bandkabel-Stecker (Schneidklemm-) 10-polig (2 x 5)

BAKASTE2X10 Bandkabel-Stecker (Schneidklemm-) 20-polig (2 x 10)
BAKAB20POL 30 m Bandkabel 20-polig für Großbahn-Decoder Mx696

SCHRAUB10 Schraubadapter für 10-polige Stiftleiste für MX696S
SCHRAUB16 Schraubadapter für 16-polige Stiftleiste für MX690
SCHRAUB20 Schraubadapter für 20-polige Stiftleiste für MX696

SUSIKAB 4-poliges Verbindungskabel für SUSI-Schnittstelle

TR92-101 Rauchgenerator mit Ventilator für Großbahnen
 50 x 30 x 30 mm (ohne Flansch), Tankvolumen 4 ml



Sound by ZIMO

Sound-Projekte und Sound-Laden

► Jeder Sound-Decoder braucht, um Sound zu erzeugen, ein **Sound-Projekt, geladen im „Flash-Speicher“ des Decoders**. Das Sound-Projekt ist eine Datei, zusammengesetzt aus den Sound-Samples der jeweiligen Vorbildlok, sowie den Anweisungen zum Abspielen derselben in Form von Ablaufplänen (Abhängigkeiten von Betriebszustand, Geschwindigkeit, Beschleunigung, Steigung, u.a.), und den Konfigurationsdaten, also einer CV-Liste (Lautstärke, Lastabhängigkeit, Verknüpfung zwischen Funktionsgeräuschen und Tasten, Zufallsgeneratoren, Schaltingängen, u.a.).

► Jeder ZIMO Sound-Decoder wird mit einem geladenen Sound-Projekt ausgeliefert, standardmäßig mit einer „Sound-Collection“ (wenn nicht anders bestellt). Diese ursprüngliche Collection kann durch eines der Sound-Projekte, die zum Download aus der **ZIMO Sound Database** bereit stehen, ersetzt werden: als **„Ready-to-use-Projekte“** (.zpp-Files), und zusätzlich oft auch als **„Full-featured-Projekte“** (.zip-Files):

► Beim „Ready-to-use-Projekt“ handelt es sich um ein .zpp-File, welches nach dem Download mit Hilfe eines **„Decoder-Update-Gerätes“**, oder **„Decoder-Update-fähigen“** Gerätes,



Decoder-Update-Gerät
MXULFA mit ZIMO Stick

also mit

- MXULFA (aktuelles Decoder-Update-Gerät), MXDECUP (altes)
- MX31ZL („Zentral-Fahrpult“ aus alter Systemgeneration),
- MX10 (aktuelle ZIMO Digitalzentrale), oder
- Z21 (Roco Digitalzentrale)

in den Sound-Decoder geladen wird. Dies erfolgt entweder über

- einen **USB-Stick** (mit MXULFA, MX31ZL, MX10, die jeweils eine „USB-Host-Buchse“ zum Anstecken des Sticks besitzen) oder
- **direkt vom Computer** (mit allen genannten Geräten) über den „USB-Client-Stecker“ des jeweiligen Gerätes unter Kontrolle der Software **„ZIMO Sound Programmer“ ZSP** (kostenlos herunterzuladen von der ZIMO Website).

► Danach - **im laufenden Betrieb** des Decoders - können viele Zuordnungen und Einstellungen (trotz "Ready-to-use" -Eigenschaft) durch die in der Betriebsanleitung beschriebenen Prozeduren und CVs den individuellen Wünschen angepasst werden.

Das **„Full-featured-Projekt“** wird hingegen als .zip-File aus der Sound Database heruntergeladen; es wird nicht direkt in den Decoder geladen, sondern mit Hilfe von ZSP entpackt und bearbeitet. Innerhalb von ZSP können nicht nur Zuordnungen und Einstellungen gemacht werden; sondern auch Sound Samples zur externen Bearbeitung entnommen oder gegen andere ausgetauscht werden; es können damit praktisch eigene oder stark individualisierte Sound-Projekte erstellt werden. Das Ergebnis ist wiederum ein .zpp-File zum in den Decoder Laden (siehe oben).



ZSP, Menü zum Sound-Laden, Software-Update, u.a.
(ZIMO Decoder Software-Update und Sound-Lade-Programm oder „ZIMO Sound Programmer“)

Die „Komponenten“ eines Sounds

Das gesamte Klangbild einer Lok, nach der Struktur der ZIMO Sound-Projekte, enthält:

♦ den **„Hauptablauf-Sound“**: dieser ist das zentrale Geräusch, also die Dampfschläge oder der Dieselmotor. Diesem „Hauptablauf-Sound“ ist als einziger Sound-Komponente im Projekt ein Ablaufplan zugeordnet, der wichtige Eigenschaften, vor allem die Übergänge zwischen verschiedenen Sound-Samples in verschiedenen Geschwindigkeits-, Beschleunigungs- und Lastsituationen festlegt.

Der Ablaufplan an sich kann nur im „ZIMO Sound Programmer“ ZSP verändert werden, also nicht durch CVs. Allerdings stehen auch für den Hauptablauf-Sound zahlreiche Möglichkeiten zur Anpassung durch CVs zur Verfügung (z.B. Relation zwischen Dampfschlag-Häufigkeit und Geschwindigkeit, Führungsschlag-Betonung, Coasting/Notching, usw.).



◆ die sonstigen **Ablauf-Sounds** (auch oft nicht ganz korrekt als Nebengeräusche bezeichnet); das sind Siede-, Entwässerungs-, Turbolader- oder Bremsenquietschen-Geräusche, u.v.a., bei der E-Lok auch die eigentlichen Hauptgeräusche der Thyristor-Einheit und des E-Motors.

Diese „sonstigen“ Ablauf-Sounds besitzen KEINEN Ablaufplan, d.h. sie sind voll definiert durch CVs, und modifizierbar, z.T. durch die sogenannten „CV #300 Prozeduren“, auch während des Betriebs (Geschwindigkeits-, Lastabhängigkeit, u.a.). „Ablauf-Sounds“ - sowohl der „Hauptablauf“ als auch die „sonstigen“ - sind dadurch gekennzeichnet, dass der Decoder sie auf Grund der Fahrsituation abspielt. Sie werden deswegen zusammen gelegentlich auch als „**Fahr-Sound**“ bezeichnet. Dagegen werden die „Funktions-Sounds“ (siehe unten) vom Fahrgerät aus aktiviert.

◆ die **Funktions-Sounds**, d.h. Sound-Samples, die durch die Funktionstasten des Fahrgerätes abgerufen werden, vor allem akustische Signale wie Pfiff, Horn, Glocke, aber auch Geräusche wie Kohlenschaukeln, Kuppeln, Panto-Senken, u.v.a., und auch die Bahnhofs-Ansagen aus der Lok.

Die jeweiligen Lautstärken und „Loops“ (zum dauerhaften Abspielen bei gedrückter Taste) sind durch CVs definiert, z.T. durch die sogenannten „CV #300 Prozeduren“.

◆ die **Schalteingangs-** und **Zufall-Sounds**, in der Regel Sound-Samples, die auch als Funktions-Sounds verwendet werden, nur eben von Schalteingängen / Zufallsgeneratoren ausgelöst.

Die Entstehung des ZIMO Sounds

Um eine guten Sound aus den Modellen zu bekommen, braucht es eine ganze Reihe von Arbeitsschritten, die möglichst optimal durchgeführt werden müssen:

■ Zunächst werden **Tonaufnahmen** vom Original gemacht, am Besten von Personen, die das betreffende Vorbildfahrzeug gut kennen. Vielfach helfen in dieser Phase persönliche Kontakte des Sound-Autors zu Mitarbeitern von Bahngesellschaften, um einen guten Zugang zum Fahrzeug zu erhalten und eventuell gewünschte Fahrsituationen nachzustellen.

Aus der praktisch unendlich großen Anzahl möglicher und tatsächlich vorkommender Klangverläufe eines jeden Fahrzeugs (bestimmt durch unterschiedlichste Einflussfaktoren (Geschwindigkeit und Beschleunigung, Zuggewicht, Gelände- und Bodenbeschaffenheit, u.a.) kann allerdings nur eine endlich große Auswahl an Sound-Sequenzen (vielleicht einige Hundert) aufgenommen und abgespeichert werden. Letztlich muss der Sound-Decoder im Betrieb daraus einen Sound rekonstruieren, der zu jeder beliebigen Fahrsituation passt, was nach den Anweisungen des Sound-Projektes (siehe unten) geschieht.

■ Die Originalaufnahmen müssen dann fast immer einer **Nachbearbeitung** durch eine Sound-Studio-Software unterzogen werden. Dabei geht es um die Beseitigung von Störgeräuschen, Hervorhebung der charakteristischen Klänge, Loop-Bildungen (um aus kurzen Sequenzen Dauergeräusche zu machen), usw. Das Resultat sind „Sound-Samples“, die als Grundlage für die Erstellung des Sound-Projektes dienen.

■ Das eigentliche **Sound-Projekt** wird nun aus den „Sound-Samples“ mittels des „ZIMO Sound Programmers“ in ZSP erstellt, siehe auch Seite 52. Der Sound-Autor legt hier die Ablaufpläne fest, wo definiert wird, welche Sound-Samples auf welche Weise in Abhängigkeit von Geschwindigkeit, Beschleunigung, Belastung, u.a. gespielt werden sollen. Auch die Zuordnungen von Funktionstasten, Schalteingängen des Decoders, Zufallsgeneratoren, u.a. zu Sound- (und auch Nicht-Sound, z.B. Licht- oder Rauch-) Effekten werden festgelegt.



ZSP, die Karteireiter für die einzelnen Konfigurationsbereiche

■ Der wichtigste Bestandteil in der gesamten Kette zur Sound-Erzeugung ist natürlich der **Sound-Decoder** selbst, der einerseits für den Fahrbetrieb und die Funktionseffekte zuständig ist, und andererseits für die Sound-Erzeugung im Zusammenspiel mit den anderen Einrichtungen der Lok sorgt. Durch Konfigurationsmaßnahmen (Programmierung von CVs) können, nach Bedarf, viele Eigenschaften des geladenen Sound-Projektes den Wünschen des Anwenders angepasst werden, ohne dafür das Sound-Projekt selbst zu ändern und neu laden zu müssen.



Sound collections, Sound Provider, Sound Database, ...

Die ZIMO Spezialität „Sound Collection“

▶ ZIMO Sound-Decoder werden vorzugsweise mit einer „**Sound Collection**“ (einer Sonderform des Sound-Projekts) ausgeliefert, z.B.: geladen mit der „europäische Dampf/Diesel Collection“.

▶ Eine Sound-Collection enthält Sound-Samples und Parameter für mehrere Fahrzeugtypen (beispielsweise 5, wie bei der „europ. Collection“). Diese sind nach dem Sound-Laden gleichzeitig im Speicher des Decoders enthalten; durch eine Auswahl (CV #265) wird vom Fahrgerät aus bestimmt, welches Geräusch (welche Lok) tatsächlich im Betrieb erklingen soll.

▶ Der Anwender hat aber auch die Freiheit, das Klangbild für seine Lok nach eigenem Geschmack zusammenzustellen, d.h. sich nicht auf die beispielsweise 5 Loktypen zu beschränken. Stattdessen kann er eines der fünf in der Collection vorhandenen Dampfschlag-Sets mit jedem der vorhandenen Pfeife (oder auch mit mehreren davon) und mit jedem der anderen „Neben-geräusche“ und Funktions-Sounds kombinieren.

Dazu dient die sogenannte „CV #300 Prozedur“, mit der unter gleichzeitigem Probehören eine Auswahl aus diversen Glocken-, Luftpumpen-, Kohlschaukel-, Ölbrenner-, Bremsenquietsch-Geräuschen, usw. getroffen werden kann.

▶ Auch normale Sound-Projekte („normal“ = für eine bestimmte Lok, also keine Collection im obigen Sinn) können Eigenschaften von „Sound Collections“ aufweisen, indem beispielsweise mehrere Pfeife zur Auswahl stehen.

Dies ist eine nützliche Option, wenn beispielsweise mehrere Loks gleicher Bauart akustisch unterscheidbar sein sollen.

Freie und kostenpflichtige Sound-Projekte

*ZIMO versucht eine möglichst große Anzahl an Vorbild-Loks durch geeignete Sound-Projekte zu erfassen, und vor allem eine hohe Qualität zu bieten. Die naheliegende Art, nämlich alle Sound-Projekte bei ZIMO selbst zu entwickeln, hat sich schon seit Langem als nicht ausreichend erwiesen. Daher ist ein Netzwerk sogenannter „**Sound-Provider**“ entstanden - d.s. selbstständige Sound-Autoren, die auf Ihrem eigenen Spezialgebiet über Experten-KnowHow und gute Kontakte verfügen. Die wichtigsten Sound-Provider werden ab Seite 48 unter dem Titel „Die Sound-Macher“ vorgestellt.*

In der ZIMO Sound-Database gibt es unterschiedliche Arten von Sound-Projekten:

* „**Free D'load**“ (=kostenlosen) Sound-Projekten (häufig, aber nicht immer, von ZIMO selbst stammend):

Diese Sound-Projekte können ohne Kosten oder sonstige Vorkehrungen herunter geladen und in jeden ZIMO Sound Decoder geladen werden.

* „**Coded**“ (=kostenpflichtigen) Sound-Projekten (von externen „Sound-Providern“ stammend):

Die „Coded Sound-Projekte“ werden von externen ZIMO Partnern (den „Sound-Providern“) beigesteuert, welche durch den Verkauf der "Lade-Codes" honoriert werden. Die Sound-Projekte selbst können zwar aus der ZIMO Sound Database kostenlos heruntergeladen werden, sind jedoch nur in entsprechend vorbereiteten Decodern verwendbar,

d.h. in solchen, in die zuvor der passende "Lade-Code" einprogrammiert wurde. Solcherart „codierte Decoder“ werden entweder bereits in dieser Form gekauft (sie sind mit einem Aufpreis belegt; siehe Preisliste) oder sie werden durch Einschreiben (in die CVs #260, #261, #262, #263) eines nachträglich erworbenen „Lade-Codes“ freigeschaltet. Der „Lade-Code“, welcher jeweils die Verwendung aller Sound-Projekte eines bestimmten Sound-Providers, (z.B.: von Heinz Däppen oder Matthias Henning, ...) ermöglicht, wird Decoder-individuell bestellt und vergeben, d.h. er gilt für einen bestimmten Decoder, welcher durch seine Decoder-ID (CVs #250, #251, #252, #253) gekennzeichnet ist.

* „**Preloaded**“ Sound-Projekte (meistens von externen Fahrzeug-Herstellern oder Fachhändlern stammend):

Die „Preloaded Sound-Projekte“ sind ausschließlich innerhalb von Decodern erhältlich, vielfach auch nur innerhalb von fertigen Fahrzeugen. Die solcherart vorbereiteten Decoder werden in der Regel NICHT von ZIMO geliefert, sondern von den jeweiligen Fahrzeug-Herstellern und Vertriebspartnern, denen auch die Preisgestaltung obliegt.

In der ZIMO Sound Database sind diese Sound-Projekte zwar aufgeführt, jedoch nicht zum Download verfügbar. Ein Hinweis zum jeweiligen Hersteller oder Fachhändler weist den Weg zum Erhalt des damit ausgestatteten Decoders oder Fahrzeugs.



Die Sound-Macher (Erste Doppelseite von zwei)

Auf den folgenden vier Seiten stellen wir jene ZIMO Partner vor, die für den guten Ton der Sound-Decoder zuständig sind - sie sind ein integraler Bestandteil der „Human resources“ von ZIMO.

Heinz Däppen (CH) (Sound Design - Modellbahn die tönt)

... hat im Jahr 2009 begonnen, als erster kommerzieller Provider ZIMO Sound-Projekte zu machen. Mit dem von Heinz Däppen mit erfundenen „**Coded**“ Verfahren (verschlüsselte Sound-Files, die nur nach Eingabe des Lade-Codes nutzbar werden) wurde der Grundstein zur Einbeziehung externer Sound-Provider geschaffen. In der aktuellen ZIMO Sound Database hat Heinz Däppen die größte Anzahl von Eintragungen, die von einem einzelnen Autor stammen. Viele seiner Anregungen zur Weiterentwicklung der ZIMO Sound-Decoder haben Eingang in die heutigen Produkte gefunden, vor allem, was die Möglichkeiten zur Konfiguration betrifft.

Heinz Däppen und Matthias Henning (siehe Spalte rechts) haben zusammen den „**ZIMO Advanced Standard**“ entworfen, der die Zuordnung der Funktionstasten (also F0, F1, F2, ...) zu den Licht- und Soundfunktionen vereinheitlicht, natürlich abhängig von der Fahrzeugart (Dampf, Diesel hydraulisch, elektrisch, E-Lok). Mittlerweile gibt es daneben noch den „ZIMO US Standard“.

Das Sound-Portfolio von Heinz Däppen umfasst zwei Schwerpunkte: Schweiz und Amerika. In einem der Haustüre, für den zweiten braucht es ausgedehnte Reisen zum Einfangen der Bahngeräusche.

Die Philosophie hinter „Sound Design - Modellbahn die tönt“ ist Finescale: Originalaufnahmen wo immer möglich, feinste, dezente Abmischung der Klänge und Abläufe. Damit findet bei unbeteiligten Dritten oftmals ein akustischer Wiedererkennungseffekt des Bahnhofsalltags statt. Ebenso wie es von ZIMO Updates für Decoder-Software gibt, werden auch die Sound-Projekte von Zeit zu Zeit durch Heinz Däppen überarbeitet und für Ladecode-Inhaber kostenlos zugänglich gemacht, um neue Features und Kundenrückmeldungen einfließen zu lassen.

www.sound-design.white-stone.ch **Ladecode** auch von ZIMO.

Schweiz (RhB) und USA (Mogul)



Matthias Henning (D) (Modellbahnwelt Henning)



(Selbstvorstellung) Ich wurde 1961 in der ehemaligen DDR geboren. Weihnachten 1970 bekam ich dann meine erste Piko Modelleisenbahn und das Schicksal nahm seinen Lauf. In den 80er Jahren habe ich angefangen, Ton und Schmalfilmaufnahmen von Lokomotiven zu fertigen. Von diesen Tonaufnahmen habe ich einiges in meinen Soundprojekten verwenden können.

Mein Hauptgebiet bei den Soundprojekten sind die Lokomotiven der ehemaligen deutschen Reichsbahn: Ep III und Ep IV. Im Jahr 2000 habe ich angefangen, Soundprojekte für andere Decoderhersteller zu erstellen, seit dem Jahr 2010 arbeite ich auch mit ZIMO. Momentan arbeite ich an Soundprojekten für die sächsische VIK, der 996102 und den Regelspurtriebwagen VT2.09, die alle im 1. Qu. auf die ZIMO Sound Database sollen.

www.henning-modellbahn.de **Ladecode** auch von ZIMO.

Die BR118 DR, PIKO Modell in TT



Georg Breuer (D)

(Selbstvorstellung) Ich bin 20 Jahre alt und gelernter Flugerätmechaniker. Als begeisterter Modellbahner lege ich bei meinen Projekten ein Höchstmaß an Selbstkritik an, und gebe mich persönlich erst zufrieden, wenn auch das kleinste Detail stimmt. Dazu gehören natürlich auch Lokspezifische Besonderheiten, wie das besondere Schaltwerksverhalten der E10 mit Lüfterzwangsschaltung und der manuelle Lüfter-"Override", oder ein realistisches Bremsverhalten mit separater Bremstaste.

Für die Fans bestimmter Lokbaureihen kann ich auch die jeweiligen Projekte für einen Aufpreis ab 10€ individuell epochengerecht und sogar Loknummerngerecht anpassen.

Meine Projekte beziehen sich hauptsächlich auf westdeutsche Regel- wie Schmalspurmodelle der Epochen I bis VI. Dabei setze ich alles um, was umsetzbar ist, auch Kleinserienmodelle.

www.bremoha.de, [Ladecode info@bremoha.de](mailto:Ladecode_info@bremoha.de) oder von ZIMO.



Renè Skov (DK)

(Selbstvorstellung) My experience with sound goes many years back: I started working with sound back in 1989 and through the 1990's. I also have played and recorded music in a band and been a technician on a radio station.

Today I own the model railroad shop Fyns-Modeltog, and off course together with that is the Danske-Lok-sounds. And I also do support on the digital part for all customers.



Leszek Wala, ELVIS model (PL)

... ist ZIMO Fachhändler in Polen und stellt Sound-Projekte für die Modelle polnischer Vorbilder her, im Wesentlichen für Fahrzeuge von PIKO und ROCO.

Beispiel: <https://www.youtube.com/watch?v=3jaQkfJPDME>

Die Sound-Projekte sind ausschließlich „preloaded“ in ZIMO Sound-Decodern bei ELVIS model erhältlich: www.elvis-model.pl

Class 370 der PKP Modell ROCO

Leszek Wala an der Arbeit

Paul Chetter (UK)

A 'Champion' of ZIMO equipment and technology since the early days, Paul Chetter has created numerous steam and diesel locomotive projects that are available principally through Digitrains.

Always pushing the boundaries, Paul has seen many new features emerge from his suggestions and development testing and has been influential in the sound community by sharing his experiences through regular contributions to national magazines and on-line forums. He has also provided hands-on live demonstrations at several large railway shows, all promoting the benefits of ZIMO equipment.

Custom projects have been created for a number of manufacturers, large and small. Notable amongst these are the widely-acclaimed Sutton's Locomotive Workshop Class 24 diesel-electric in 'OO' gauge and the 'O' gauge Peckett steam and Fowler diesel, for Minerva Models and Ixion, respectively. Although standard gauge locomotives form a large part of his portfolio, Paul is supporting Industrial and Narrow Gauge modellers with an increasing number of bespoke projects for this niche of the hobby. office@philipsutton.com

Two of many locos with sound projects from Paul Chetter:
SLW OO gauge Class 24, Minerva Pecket



Die Sound-Macher (Zweite Doppelseite von zwei)

Gabriel Meszároš (Artol s.r.o., Slowakei)

(Selbstvorstellung) My first attempt with sound projects is dated to 2008, when I was asked to prepare a sound project for the steam loco Class 556.0 "Stoker". As the project was successful, I started working on a couple other sound projects.

This required the study of decoder features and orienting in their options. I like the large variability of sound matching options and to work with them via settings in the decoder. It is not always easy, but I hope that my aim to achieve realistic sound is fulfilled.

I prefer working on diesel loco projects, which sound can be quite different depending on the operating mode. It is always a challenge, to record the best sounds, process them, snip and assemble them into a final sound project. I continue to update older sound projects as new decoders bring new possibilities or I have the opportunity to record new sound to achieve better experience for model railroad fans.

www.artol.sk

Ladecode über shop@artol.sk
oder bei ZIMO.



Paolo Portigliatti (I) (Modellismo Portigliatti)

Eine große Zahl von „preloaded“ Sound-Projekten für italienische Loks und für einige Schweizer stammen vom ZIMO Generalvertreter für Italien.



www.portigliatti.it



Carlos Núñez Deza

Ein (spanischer) Musiker macht Modellbahn-Sound; die ersten Projekte sind gerade fertig. carlos@carlosnunez.org



Alexander Mayer (A)

(Selbstvorstellung) Als Mitglied der Schmalspur-Modulbau-gruppe hatte ich ab dem Jahr 2008 Kontakt mit Sound-Decodern. Dank dem Bekanntheitsgrad unserer Modellbau-gruppe habe ich guten Zugang zu vielen Museumsbahnen.

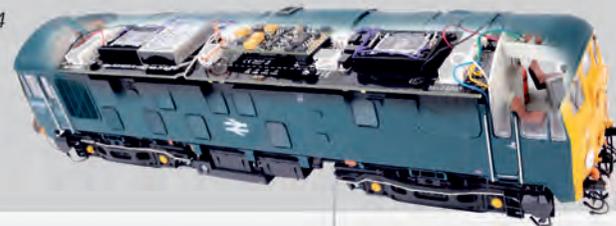
Zwischenzeitlich habe ich mehr als zwanzig eigene ZIMO Soundprojekte von (meist) Schmalspurfahrzeugen für

John Gymer (YouChoos) (UK)

Established by John Gymer exactly a decade ago, YouChoos has made a name for itself by customising models with the addition of sound, bespoke lighting, detailing, weathering and smoke generators. Focusing exclusively on ZIMO decoders, it has evolved as one of the leading creators of sound projects in the UK. With over 100 authentic British-outline locomotives files available, sound installation now forms YouChoos' core business.

YouChoos apply a philosophy of ease-of-control, with many advanced features occurring automatically purely using throttle response. This approach, is John's hallmark.

SLW24



Vereinsmitglieder und auch Kollegen im FREMO realisiert. Mein Interesse gilt nicht mehr ausschließlich österreichischen Fahrzeugen, es finden sich deutsche, ungarische und serbische Loksounds in meinem „Portfolio“. Hauptsache ist, dass es ein Modell der Lok am Markt gibt.

alexander.mayer2@inode.at



Alfred Nusser (A)

(Selbstvorstellung) Als Lokführer mit langjähriger Erfahrung und dem entsprechenden Fachwissen, ist es mir ein Anliegen den Sound so authentisch wie nur möglich im Modell wiederzugeben. Mir ist es wichtig, dass der Sound vom Vorbild stammt. Der Modellbahner



soll sich darauf verlassen können, dass das, was in der Beschreibung steht, im Decoder wirklichkeitsgetreu "drin" ist.

Erhältlich sind die Projekte über amw.huebsch.at.



ÖBB E-Lok 244

Keith Pearson - Mr Soundguy (UK)

Keith Pearson has brought together a lifetime interest in model railways, a career in computer software development and testing, and significant experience in professional sound engineering, to launch a range of model railway sound projects under the brand of CEMr Soundguy¹. The sound projects use



authentic sounds from recordings, and these are further tailored using spectrum analysis in order to obtain the best results from the specific speaker/enclosure.

UK distributor: www.railexclusive.com



Arnold Hübsch, AMW (A)

....betreibt seit 2003 ein Modellbahnelektronik Unternehmen. Durch den Standort Wien gibt es eine enge Zusammenarbeit mit ZIMO, Arnold betreute über viele Jahre die interne ZIMO EDV. AMW bietet ergänzende HW zum ZIMO System an wie CAN Bus Nachspeisung oder Digitalspannungsregler. Für eine Reihe von Industriemodellen aus früherer Fertigung gibt es Tauschplatinen, die die Möglichkeiten der ZIMO Decoder besser ausnutzen, speziell PluX und Next18.



Sound für den VW Schienenbus

Von Arnold Hübsch gibt es auch einige Soundprojekte, die sich speziellen Themen, die von anderen Autoren unbeachtet geblieben sind, widmen. Ein Beispiel ist das Projekt für den VW Bus. Beim Original wurde eine spezielle Variante des Motors verbaut, das Soundprojekt hat das Geräusch dieses Motors.



Modelleisenbahn GmbH

Seit dem Jahr 2010 (als ZIMO die Lieferungen von Decodern an Roco und Fleischmann aufgenommen hat) sind viele Sound-Projekte entstanden, meistens in Kooperation zwischen Roco/Fleischmann und ZIMO, öfters auch unter Beiziehung eines der auf diesen Seiten aufgeführten ZIMO Sound-Providers. Die meisten dieser Projekte stehen seit 2015 auch auf der ZIMO Sound Database zum Download bereit.

Neben den „normalen“ Loks gibt es auch immer wieder Spezialfälle, die zeigen, was mit ZIMO Technik alles machbar ist: z.B.: Drehen, Absenken des Fahrzeugkörpers, Schneeschleudern, etc. Natürlich alles mit Originalgeräuschen.



Beilhack Schneeschleuder von Roco

ZIMO ELEKTRONIK GmbH

Auch ZIMO selbst ist ein „Sound-Provider“: innerhalb der Firma beschäftigen sich zwei Mitarbeiter mit der Erstellung von Sound-Projekten (jeweils neben anderen Aufgaben). In vielen Fällen geht es dabei um Arbeiten für Modellbahnhersteller, die ZIMO Sound-Decoder einbauen

und auch darum, solche Projekte in der Version für den Endkundenmarkt herauszubringen (nach dem „Advanced Standard“).



Oswald Holub

Kostenlose Tools zum Konfigurieren der ZIMO Sound-Decoder

ZSP - ZIMO Sound Programmier

Dieses Windows-Tool dient zum **Erstellen**, Vorhören und Modifizieren von Sound-Projekten, zum **Laden** der **Sound-Projekte** in ZIMO Decoder, sowie zum Laden neuer **Software-Versionen** in die Decoder (Software-Update); siehe auch Seite 44 ff.

ZSP wurde parallel zum Einstieg ZIMOs in den Markt der Sound-Decoder, also im Jahr 2004 geschaffen, zeitlich zusammenfallend mit der Einführung von Update-fähigen Decodern. ZSP wird seither ständig weiterentwickelt.

ZSP braucht zum Übertragen von Software und Sound-Projekten in die Decoder ("Updaten", "Sound-Laden") eine dazu passende Hardware („Ladegerät“); auf Grund der ohne Bruchstellen verlaufenden Historie arbeitet ZSP mit ZIMO „**Decoder-Update- und Sound-Lade-Geräten**“ aller Generationen zusammen, d.s.:

- * **MXDECUP** - das „Urgestein“ der ZIMO Sound-Ära, noch mit der alten RS232-Schnittstelle, aber nach wie vor beliebt,
- * **MX31ZL** - das „Zentral-Fahrpult“ (mit integrierter Kleinzentrale) aus der „MX1-Systemgeneration“, mit USB-Schnittstelle, Updaten + Sound-Laden wahlweise „offline“ vom USB-Stick.
- * **MXULF** - das aktuell (seit dem Jahr 2012) meistens eingesetzte ZIMO „Decoder-Update- und Sound-Lade-Gerät“, mit dem alternativen (10 x schnelleren) „SUSI“ Sound-Laden, wahlweise USB-Stick oder Computer, Fahrbetrieb zum Testen, u.a
- * **MX10** - die Zentrale des neuen ZIMO Digitalsystems, „nebenbei“ auch zum Decoder-Update und -Sound-Laden einsetzbar.

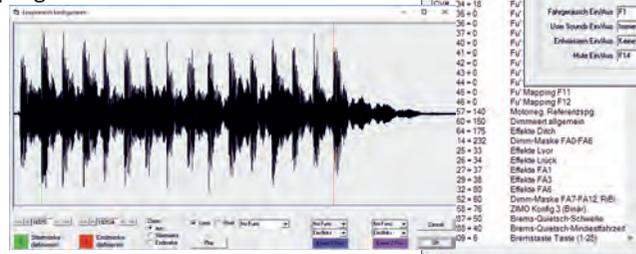
Abgrenzung ZSP gegenüber ZCS

ZSP - kreiert neue ("Full-featured-") Sound-Projekte bzw.

- öffnet und bearbeitet vorhandene „Full-Featured-Projekte“ (.zpr-Files bzw. .zip-Container), und
- erzeugt daraus „Ready-to-use-Projekte“ (.zpp-Files) zum direkten Laden in Decoder oder Zwischenspeicher.
- öffnet und bearbeitet jedoch **nicht** „Ready-to-use-Projekte“ (.zpp-Files); dies ist die Aufgabe von **ZCS**.
- kommuniziert mit Decodern über ein spezielles (File-orientiertes, schnelles) Protokoll (Schiene oder „SUSI“)
- zum Zwecke des Ladens von Sound-Projekten, sowie Laden und Auslesen der CV-Listen (als Teil der Projekte).
- programmiert jedoch **nicht** einzelne CVs (liest diese auch **nicht** einzeln aus), lässt daher den Decoder auch **nicht** unmittelbar reagieren; eine solche Echtzeitfähigkeit ist aber eine der herausragenden Eigenschaften von **ZCS**.

ZSP kann **ZCS**, das „ZIMO CV Setting“ (das sonst selbstständig eingesetzt wird) als Unterprogramm nutzen.

Einstellung von Loops



ZSP Hauptbildschirm

Funktions-Sound-Zuordnung

Ablauf-Sounds

CV-Liste



ZCS - ZIMO CV Setting

Dieses Tool wurde ursprünglich von **Oliver Zoffi** in Privatinitiative geschaffen und den „Modellbahner-Kollegen“ zur Verfügung gestellt. Mittlerweile wird es von **Matthias Manhart** weiter entwickelt (www.beathis.ch/zcs/index.html).

ZCS beinhaltet eine Reihe komfortabler Einstellfenster für die einzelnen „**Konfigurations-Themen**“, d.h. für Bereiche wie Fahr-eigenschaften, Function Mapping, Sound-Zuordnungen, usw.

Eine Besonderheit der ZIMO Sound Struktur ist das hohe Ausmaß der Konfigurationsmöglichkeit durch CVs. Auch viele der „Ablauf-Sounds“ (d.s. jene, die aufgrund der Fahr-situation automatisch abgespielt werden) sind vollständig durch CVs definiert und daher sowohl vom Fahrgerät aus als auch in ZCS leicht modifizierbar. Das betrifft beispielsweise auch die Hauptgeräusche von Elektroloks wie Thyristor-Steuerung und Motor.

ZCS benötigt ähnlich wie ZSP eine Hardware für den Datenaustausch mit den Decodern, in diesem Fall handelt es sich aber um das Programmieren/Lesen von CVs (sowie - wenn das Testen vom Computer aus gewünscht ist - Fahr- und Schaltbefehle), und nicht um das Übertragen von Files (dieses ist die Aufgabe von ZSP). ZCS - das „ZIMO CV Setting“ - arbeitet mit:

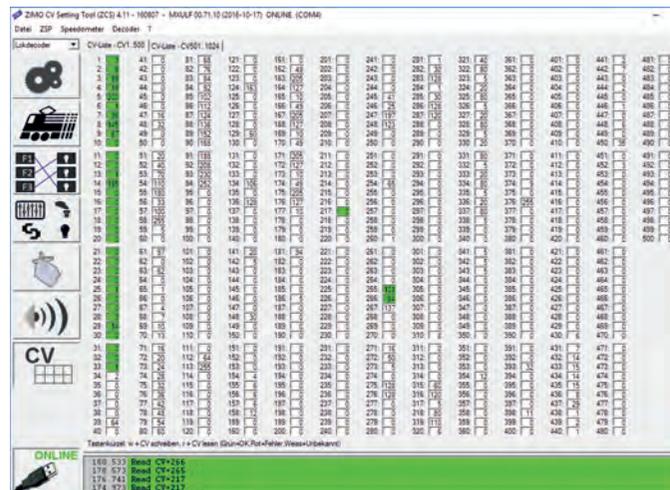
- * **MX1** - der Zentrale der „alten“ Systemgeneration, und
- * **MX31ZL** - dem „Zentralfahrpult aus ebendieser Generation, und
- * **MXULF** - dem aktuellen (seit 2012) ZIMO „Decoder-Update- und Sound-Lade-Gerät“, und
- * **MX10** - der Zentrale des aktuellen Digitalsystems zusammen.

ZCS ist auf zweierlei Art einsetzbar

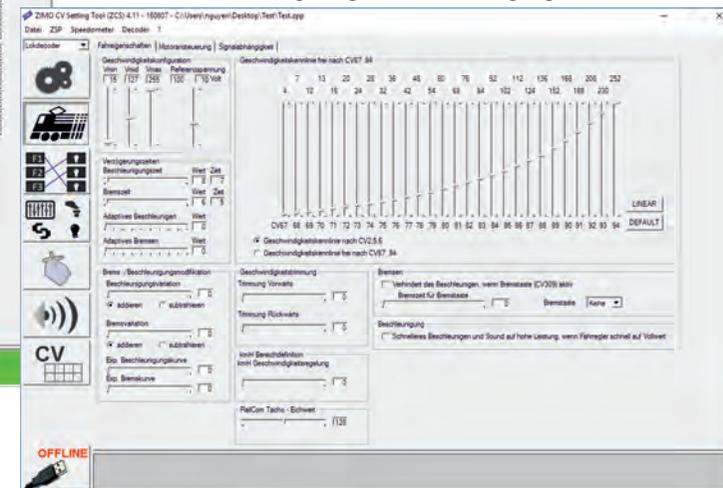
1) als Tool zur **Modifikation von Sound-Projekten**; es wird also ein .zpp-File geöffnet, modifiziert, und (meist unter neuem Namen) als .zpp-File abgespeichert, welches dann in einen ZIMO Sound-Decoder geladen wird, was via ZSP - dem „ZIMO Sound Programmierer“, siehe Seite links -, das zu diesem Zweck gestartet wird, oder über USB-Stick erfolgt.

2) als Tool zur **Modifikation der Parameter in Echtzeit** in ZIMO Sound-Decodern (und auch Nicht-Sound-Decodern). Die CVs des angesprochenen Decoders werden einzeln oder bereichsweise geschrieben (und werden sofort wirksam) und gelesen. ZCS kann dafür sowohl den „Service mode“ (am Programmiergleis“ nutzen, als auch den „Operational mode“ (Hauptstrecke) samt **Rückmeldung über RailCom**. In dieser Anwendung werden Änderungen von CVs im laufenden Fahrbetrieb sofort wirksam; gesteuert wird das betreffende Fahrzeug von einem normalen ZIMO Fahrpult oder vom Software-Fahrpult des ZCS.

Regelung und Beschleunigungsverhalten



CV Übersicht zum gruppenweisen Programmieren/Lesen



Weitere Screenshots ZCS auf nächster Seite !

Dimmen, Blinken, Effekte, ... Kupplungswalzer

Allgemeine Einstellungen

Function mapping
Analog-,
Verbundbetrieb

ZCS Fahrpult am
Bildschirm

Spezielle Sound-Einstellungen

„Schweizer Mapping“ in ZCS

Dampf-, Diesel-, -Elektro-Einstellungen

DecoderPro von



Das in Amerika sehr verbreitete Konfigurationsprogramm ist Teil des JMRI „Java Model Railroad Interface“ Open Source Projects; und hat auch in Europa Anhänger. Es zeichnet sich dadurch aus, dass eine sehr große Anzahl von Decoder-Typen verschiedener Hersteller berücksichtigt wird, und ebenfalls sehr viele Digitalsysteme. Die Bedienoberfläche kann auch in deutscher Sprache dargestellt werden.

Charakteristisch für DecoderPro ist die Verwendung von „Configuration files“ im XML Format für die einzelnen Decoder-Typen, die festlegen, welche Parameter programmiert werden können, und auf welche Art diese graphisch repräsentiert werden sollen. Dies wird mit passenden Bezeichnungen, Texten und Bedienelementen (Regler, Auswahlfelder, usw.) nach „Aspects“ gegliedert.

Das Einpflegen neuer Decoder-Typen wird von „Volunteers“ der JMRI Organisation vorgenommen. Eine individuelle Anpassung oder Ergänzung von nicht erfassten Decodern ist durch die XML Sprache aber relativ leicht möglich.

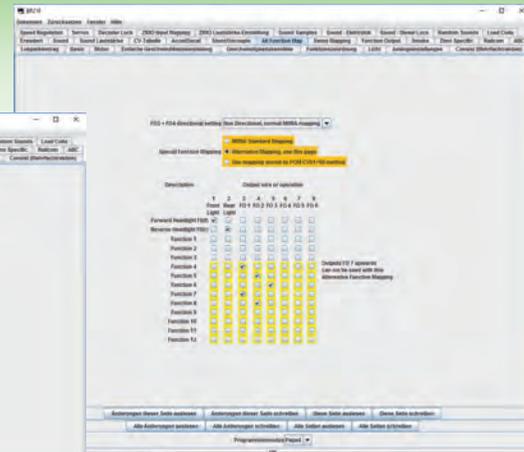
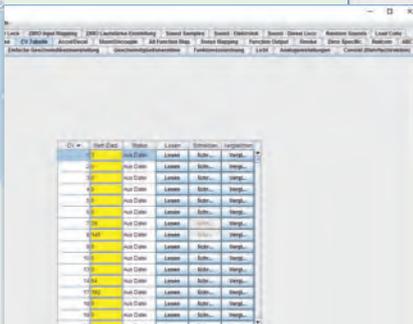
DecoderPro wurde im Zeitalter der „alten“ Systemgeneration mit ZIMO verknüpft. Daher arbeitet es mit

- * MX1 - der „alten“ Zentrale zusammen, und auch mit
- * **MXULF** - dem aktuellen ZIMO „Decoder-Update-und-Sound-Lade-Gerät“ (welches das MX1-Protokoll beherrscht), derzeit nicht mit MX10 (anderes Kommunikationsprotokoll).

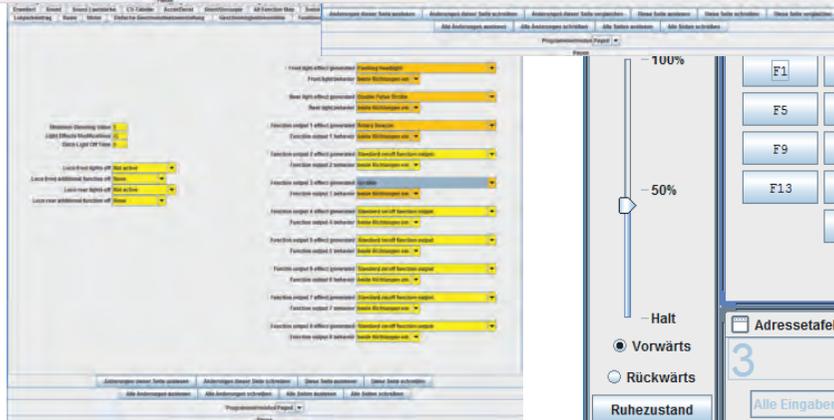
Lautstärkeeinstellung der Teil-Sound



CV Übersicht zum Schreiben/Lesen

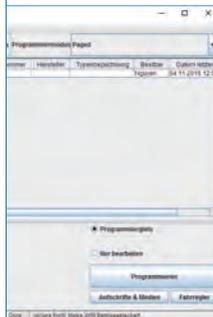


Function mapping



Amerikanische Lichteffekte

JMRI Fahrpult am Bildschirm



MXULF und MXULFA - Decoderupdate- und

(Die Version „MXULF“ - ohne Anzeige - wird seit 2014 nicht mehr produziert)

- * Die Buchstaben „ULF“ in „MXULF“ kommen von „Update“, „Laden“, „Fahren“. Der Produktname (mit dem Bestandteil Fahren) symbolisiert, dass es sich nicht nur um ein einfaches Software- und Sound-Lade-Gerät handelt, sondern um eine besonders kleine Digitalzentrale mit integriertem „Regler“.

Startbildschirm am MXULFA,
mit Anzeige der Schienen-
spannung für den Update-Betrieb

```
MXULF,E SW:0.32
11.6 Vout
```

*Selbst-Update

Ebenso wie für alle Komponenten eines Digitalsystems und für die Decoder ist die Update-Fähigkeit auch für das Update-Gerät selbst unerlässlich, um auch bei Update- und Sound-Ladevorgängen die Fortschritte in der Decoder-Technik zu nützen, z.B.: was Geschwindigkeit und Datenmenge betrifft.

Das Selbst-Update des MXULFA erfolgt über den USB-Stick.

```
Selbst-Update
erfolgreich
```

Anzeige nach Selbst-Update
am MXULFA; außerdem „LED 3“
grün (auch am MXULF sichtbar)

„Test-und-Anschluss-
Platine“ MXTAPV zur
komfortablen Verbin-
dung eines Decoders
(in diesem Fall MX644)
mit MXULFA-



*Decoder-Update und -Sound-Laden von dem USB-Stick

Die Verwendung des USB-Sticks als Datenträger für Software und Sound hat Annehmlichkeiten: die Unabhängigkeit vom Computer, keine Verbindungsprobleme, kein File-Suchen.

MXULFA versucht festzustellen,
um welchen Decoder-Typ es sich
handelt (aus dessen UID)

```
MXULF,E SW:0.32
suche Decoder
```

Das „Decoder-Software-Sammelfile“ einer bestimmten Entwicklungsstufe (Datum) umfasst sämtliche ZIMO Decoder-Typen ; d.h. es wird nur ein einziges File von der Website heruntergeladen und in den USB-Stick kopiert. MXULFA schickt dann den richtigen Teil zum gerade angeschlossenen Decoder.

```
Update OK
Update: 100%
```

Erfolgsmeldung



Anzeige des Ladefortschritts,
sowohl im Falle des Ladens über die
Schiene als auch des „SUSI-Ladens“

```
Sound Flash: 60%
```

* Die schnelle Alternative beim Sound-Laden: SUSI

Aufgrund der großen Datenmenge (meistens einige MB) benötigt das Laden eines Sound-Projekts über die Schiene (also am „Update-Gleis“, ohne Öffnen der Lok) einige Zeit, typischerweise 10 bis 15 min.

Wesentlich schneller (1 min) geht es über die „SUSI“-Leitungen des Decoders; d.h. es wird die bei jedem ZIMO Decoder vorhandene SUSI-Schnittstelle benutzt, wenn auch nicht das für diese Anwendung zu langsame SUSI-Protokoll. Diese Art des Sound-Ladens läuft allerdings nicht über die Schiene, sondern erfordert eine direkte Verbindung zwischen MXULF und Decoder, bei einem Großbahn-Decoder zum SUSI-Stecker, ansonsten über einen Federkontakt-Griffel oder temporäre Lötung. Die Methode ist also vor allem für eine größere Zahl von Decodern, die bespielt werden müssen, geeignet, und findet meistens noch vor deren Einbau in die Fahrzeuge statt.

* Der Fahrbetrieb mit MXULFA

```
Rü 56 Adr 1016
F0,F1,F2 = 1,1,0
```

„FAHR“-Bildschirm mit Richtung,
Fahrstufe, Adresse, Zustand
einer Auswahl der Funktionen

Nach erfolgtem Software-Update oder Sound-Laden können mit MXULF sofort Testfahrten vorgenommen werden. Die Bedien- und



Sound-Lade-Geräte

Anzeigeelemente (Scroll-Rad, die 4 Tasten, 8 LEDs und Display) werden zur Adressauswahl, zum Steuern der Geschwindigkeit, zum Richtungswechsel und Notstopp, sowie zum Schalten der Funktionen (F0 ... F28) und des MAN-Bits eingesetzt.

STOPP
F0, F1, F2 = 1, 1, 0

Emergency Stopp !

* CVs Programmieren und Auslesen mit MXULFA

Sowohl „Service mode Programming“ (Programmiergleis) als auch „Operational mode“ (POM, on-the-main“) stehen zur Verfügung; im letzteren Fall mit RailCom zum Bestätigen einer erfolgten Programmierung und zum Auslesen der CV-Werte.

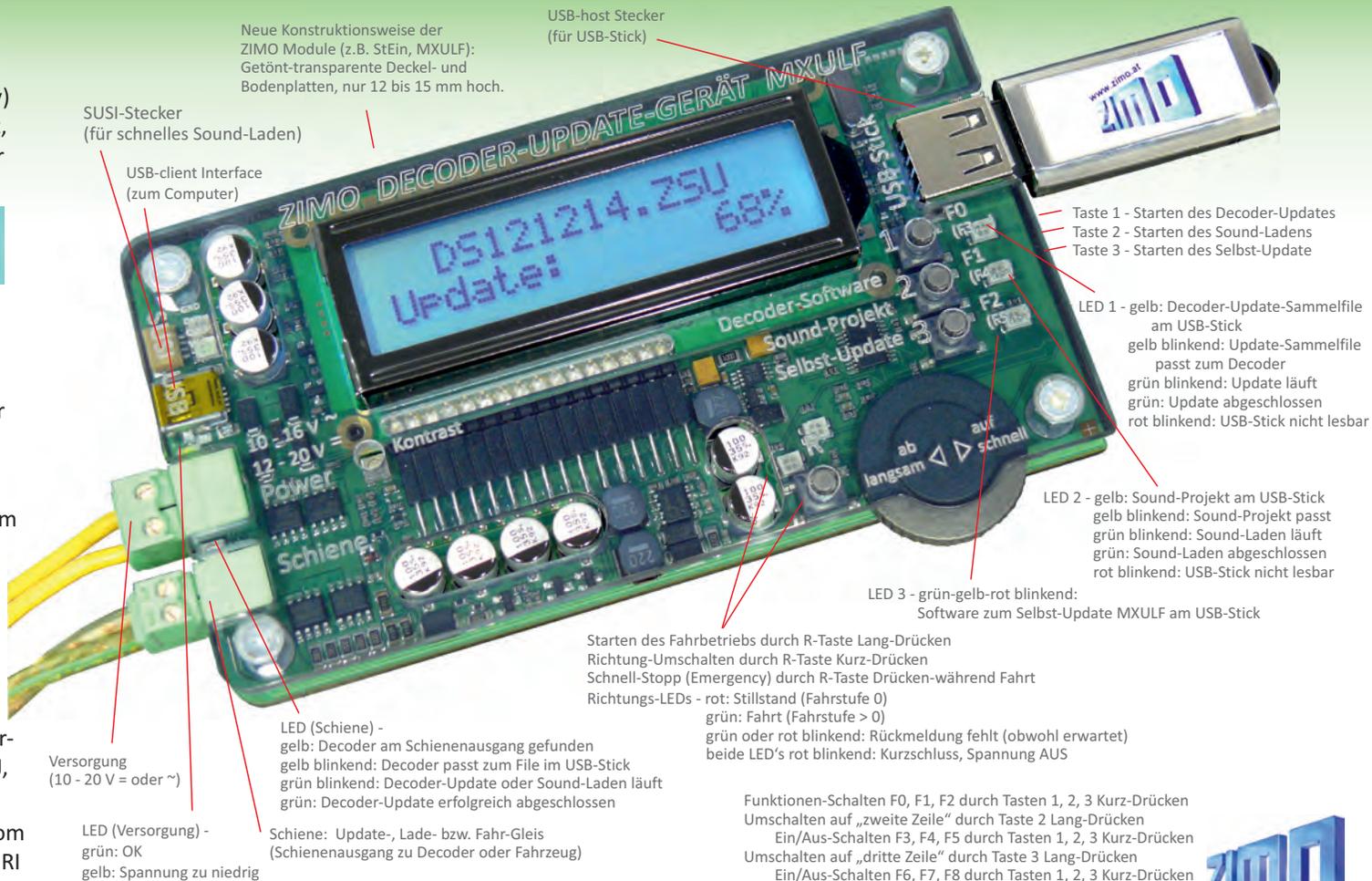
* Anwendung der MXULF(A)-Aufgaben vom Computer

Alle oben aufgeführten Aufgaben des MXULF können lokal vom Gerät ausgeführt werden; aber wenn gewünscht, auch unter externer Kontrolle über die USB-Schnittstelle („USB-client“):

Decoder-Software-Update und -Sound-Laden: direkte Auswahl der betreffenden Files von der ZIMO Website, Kontrolle des Ladefortschritts am Computer.

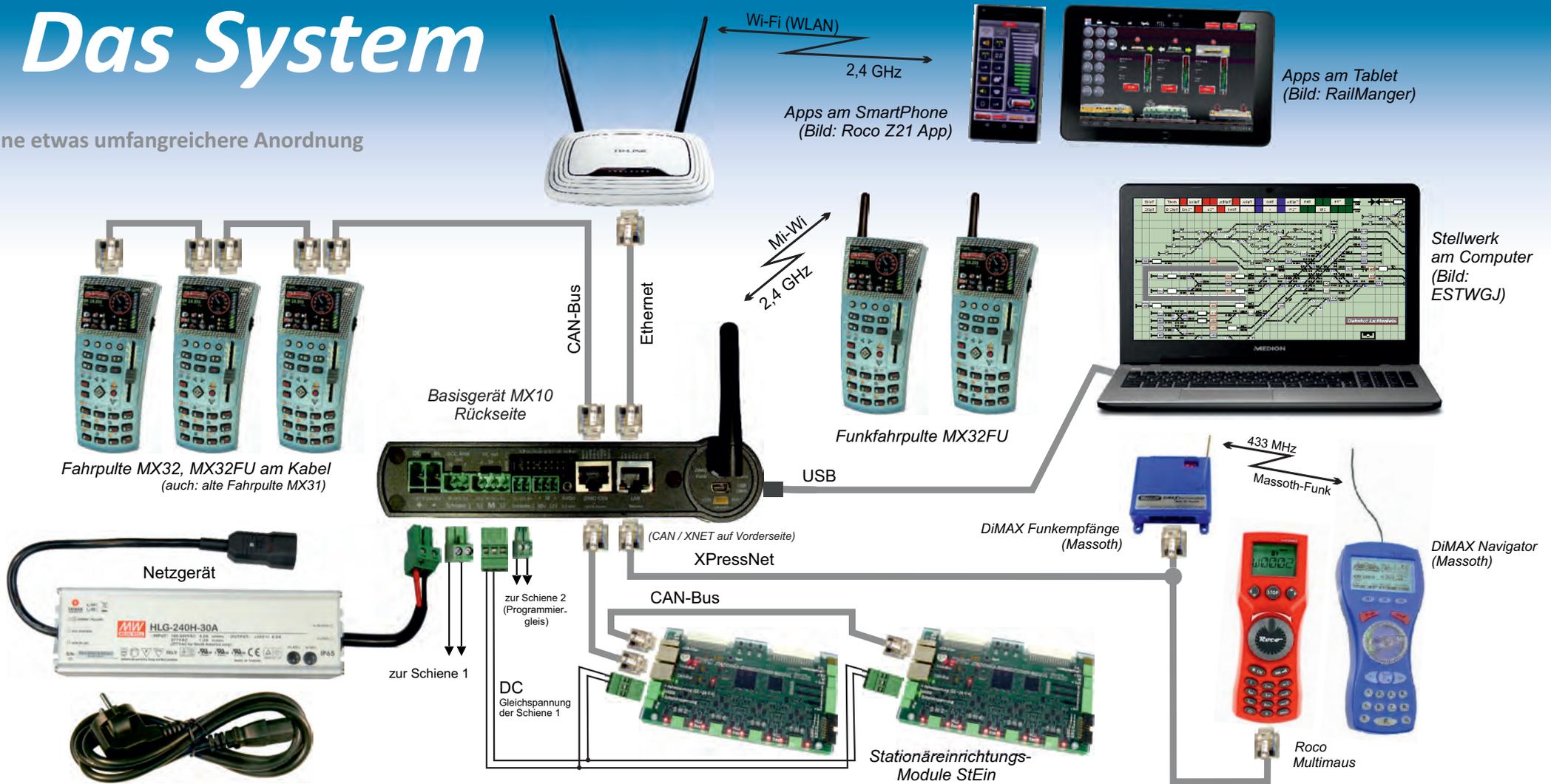
Fahrbetrieb vom Computer mit Hilfe von „Bildschirm-Fahrpulten“, wie sie von vielen Stellwerks- und Programmier-Programmen angeboten werden, z.B. von P.F.u.Sch, ESTWJ, Train Controller, ... (wenn ZIMO Protokoll implementiert).

Decoder-Konfigurieren, also CV-Programmieren und -Lesen vom Computer mit Hilfe einschlägiger Software wie P.F.u.Sch. JMRI Programmer, ZSP, ZCS, ...



Das System

Eine etwas umfangreichere Anordnung



Das MX10 Basisgerät

Leistungsstark in jeder Beziehung - die technischen Daten des MX10



Drehknopf zum Scrollen, Parameter einstellen etc...

128 x 64 Pixel Anzeige, RGB-Farben, hinterleuchtet.

3 Tasten für schnelle Einstellungen.

USB (Host) Buchse.

Buchse für ZIMO CAN, XNET, LAN, etc, auch auf der Rückseite.

- Fahrspannung, getrennt einstellbar für Schiene 1 und 2 10 bis 24 V
- Hochfahrzeit, getrennt einstellbar für Schiene 1 und 2 1 bis 60 sec
- Hochfahrspannung, getrennt einstellbar für Schiene 1 und 2 1 to 12 A
- Überstromschwelle, einstellbar für **Schiene 1: 1 bis 12 A, Schiene 2: 1 bis 8 A**
- Abschaltzeit bei Überstrom, getrennt einstellbar für Schiene 1 und 2 0.1 bis 5 sec
- Tolerierte Überschreitung der Überstromschwelle, einstellbar 0 - 4 A für 1 - 60 sec
- Adaptiver Überstrom (Abschaltung wegen abruptem Überstrom) 1 - 10 A in 1 - 500 ms
- Funkenlöschung (Schutz vor Schäden an Kontakten und Rädern) Off / Level 1 / Level 2
- Zwei RailCom Detektoren (einer pro Schienenausgang) starting from 4 mA
- Zwei Bus Systeme (ZIMO CAN Bus 1 und 2), Geschwindigkeit 125 Kbit/s
- LAN, USB, MiWi Funkkommunikation, USB-Schnittstelle, 2 XPressNet Busse, vorbereitet für Loconet und S88, AUX Stromausgang 12 und 32 V, Audio und 6 LED Ausgänge, 8 Logikeingänge.

Der „Normalbildschirm“

ABA Ein-/Ausgänge, Anzeige der Zustände der insgesamt 14 Anschlüsse.

Spannung und Strom am Eingang „DC in“, also des Netzgerätes, welches das MX10 und damit die gesamte Anlage versorgt („Primärversorgung“).

Spannung und Strom am Ausgang „Schiene-1“ (DC-Ausgang S1 inkludiert).

Spannung und Strom am Ausgang „Schiene-2“ (DC-Ausgang S2 inkludiert).

Schienensignal-Statistik (Anzahl der ausgesandten Befehlspakete pro sec):

- xx DCC** = nur DCC Pakete
- xx MM** = nur MM Pakete.
- xx/yy D/M** = DCC und MM

RailCom-Statistik (Anzahl der empfangenen Nachrichten als Antworten auf DCC-Befehle).

CAN-Bus - Statistik (Anzahl der CAN Pakete):
CAN xxx E = Anzahl der CAN Pakete pro sec
C xxx E yy% = Anzahl und Fehler-Prozentsatz
XNET und LAN Verkehr alternierend angezeigt
Gemessene Temperatur auf der Leiterplatte



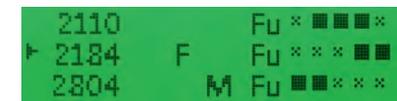
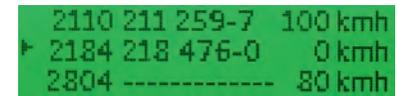
„STOPP & AUS“

Im Falle eines Kurzschlusses erscheint hier die Meldung UES (=Überstrom). Bei diesem Bildschirm können die beiden Schienen (T1 und T2) unabhängig voneinander AUS-geschaltet, wieder EIN-geschaltet, und auf SSP (Sammelstopp) gesetzt werden. Der aktuelle Status wird in der Mitte des Bildschirms dargestellt.

Schiene 1 (T1) wird mit Taste 1 weitergeschaltet - dabei wird immer auf den Status geschaltet, der rechts bei „T1.“ angezeigt wird. Dasselbe gilt für T2 (Schiene 2 mit Taste 2).



Überwachung der DCC Pakete



Die Werte zeigen, wie viele DCC Pakete/Antworten insgesamt zu einer bestimmten Adresse gezählt werden. Die Häufigkeit des „Aufblitzens“ eines bestimmten Paketart-Indikatoren (z.B. F oder des dritten ■) repräsentiert also die Intensität des Aussendens dieser Daten.

Erste Schritte im ZIMO System

Das ZIMO-Set wird meist als Starter Set geliefert:

- 1 Basisgerät MX10,
- 1 Fahrpult MX32 (Kabel) oder MX32FU (Funk und Kabel),
- 1 Netzgerät mit 30 V / 240 VA oder mehr,
- versch. Stecker, CAN Kabel, Stromkabel.

In einem ersten Schritt werden alle Anschlüsse hergestellt:

- ★ Das MX32 Fahrpult wird an das Basisgerät MX10 ("ZIMO CAN" Buchse) mittels des CAN-Bus Kabels angeschlossen und
- ★ die Gleise mit „Schiene 1“ oder „Schiene 2“ des MX10 verbunden. Schiene 2 kann als zweites Hauptgleis oder als Programmiergleis für den "Service mode" verwendet werden.
- ★ Das Netzgerät wird mittels fix angeschlossenem Stromkabel mit der Buchse "DC in" des MX10 verbunden,
- ★ die Basisstation MX10 schaltet sich automatisch ein, wenn das Netzteil Strom bekommt. Die Hochfahrsequenz wird mit einem roten, dann blauen Display angezeigt.
- ★ Das Fahrpult MX32 startet anschließend ebenfalls autonom.
- ★ Ein MX32 zeigt den **FAHR EIN** Bildschirm. Nun muss die Adresse eines Triebfahrzeuges eingegeben werden.
- ★ Danach wird das neue Triebfahrzeug durch drücken der F-Taste aktiviert: der Bildschirm zeigt nun den **FAHR** Modus. Meist sind ein Tacho und die Funktionstasten abgebildet, die Anzeige lässt sich aber verändern.
- ★ Jetzt kann das neue Triebfahrzeug mittels des Schiebereglers und der R- und F-Tasten gesteuert werden.



Das Fahrpult MX32 in typischem FAHR - Betrieb

„**Oberer Balken**“ (die Kopfzeile des Bildschirms)
 Aktueller Betriebszustand **FAHR**;
 Spannung & Strom auf der Schiene
 „Kommunikationspunkt“ zur Überwachung
 des Datenverkehrs mit der Zentrale;
 RailCom Logo wenn Daten empfangen werden;
 Akku-Anzeige; Uhr (Welt- oder Modellbahnzeit).

Lok-Bild (wenn vorhanden); durch Touch in
 größere Darstellung umschaltbar.

Lok-Name, Adresse, Datenformat
 soweit vorhanden.

Funktions-Symbole

in Anordnung der Zifferntasten, beschreiben
 deren aktuelle Bedeutung und sind wahlweise
 per Taste oder Touch zu betätigen. Im Bild
 ist die Darstellungsform „Black style“.

Tacho mit Echtgeschwindigkeitsanzeige aus
 RailCom Rückmeldung; durch Touch
 Umwandeln in kleinen Digital-Tacho
 (dafür großes Lokbild)

Softkeys M (= Menü), I, II, III
 aktuelle Bedeutung oberhalb im Display.

Fahrbalken

repräsentiert den Schieberegler, zeigt u.a.
 aktuelle Fahrstufen, Übernahme-Stellungen,
 Zugbeeinflussung.

Ziffern- und Funktionstasten-Block,
 auch SMS-Tastatur zur Texteingabe



Das MX32 Fahrpult

Aussende-Rückmeldestatistik
QoS-Symbol

ZIMO „Ost-West“:

Seit die Mollbahn digital fährt, ist die Fahrtrichtung auf das Fahrzeug bezogen (nicht auf die Anlage); „vorwärts“ ist „Rauchfang“ bzw. „Führerstand 1 voraus“. ZIMO hat mit „Ost-West“ ein Verfahren entwickelt, das jederzeit erlaubt

- ohne Kenntnis der Aufgleisungsrichtung korrekt loszufahren,
- über „beide“ Richtungen (Vor-/Rückwärts, Ost-West) zu informieren, und
- das alles OHNE Verlust der gewohnten Handhabung (Richtungsumschaltung).

Scroll-Rad im FAHR - Betrieb

Geschwindigkeits-Feinregelung (+/- 10 Fahrstufen), oder Regler für zugeordnete Parameter (z.B. Lautstärke).

Wipp-Schalter (oberhalb des Scroll-Rades) alternative Möglichkeit für Fahrzeugwechsel, oder Umschalten zw. zugeordneten Parametern.

Scroll-Rad in **FAHR** mit sichtbarem **RüF**

Scrollen zwischen den Zeilen (Adressen) im **RüF**, Wipp-Schalter zum Umschalten der Darstellungsebene.

Scroll-Rad beim Programmieren **SERV PROG**, **OP PROG**

Scrollen zwischen den Zeilen in der CV-Werte-Liste, Wipp-Schalter zum Inkrem./Dekrementieren eines Wertes.



FAHR Bildschirm des Fahrpultes MX32: das aktuelle Fahrzeug wird mittels Schieberegler und F-Tasten gesteuert. Dazu gibt das Display Auskunft über sämtliche Betriebszustände, Funktionen, Weichen- und Signalstellungen, etc...

◀ Bild ganz links (MX32 Vollbild): typischer Standardbildschirm mit Adresse, Name, Bild, Tacho, F-Tasten sowie weiterführenden Anzeigen und Tastensymbolen.

◀ Bild links: **FAHR** Bildschirm mit sichtbarem **RüF** (Rückholpeicher: eine Art Favoritenliste) um andere Fahrzeuge rasch in den Vordergrund zu bringen und aktiv zu steuern.



◀ Um ein neues Triebfahrzeug einzugeben, ist nur die Adresse nötig, danach kann man die Lok schon steuern. Weitere Informationen können gleich oder später eingegeben werden. Bei der Namensangabe werden Fahrzeuge mit ähnlichem Namen aus dem Speicher angezeigt.



▲ Ähnlicher **FAHR** Bildschirm, aber mit großem Lokbild, Digitaltacho und Funktionstastensymbolen.

◀ Ein **FAHR** Bildschirm ohne Fahrzeugbild, aber mit Namen, Adresse, Tacho und Funktionstasten.

R-Taste " Fahrtrichtung
S-Taste " Stopp, SSP, AUS MN (manuell) blink rot: MAN ist aktiv

RG (Rangieren, gelb: Halb- bzw. 1/3-Geschwindigkeit)

A-Taste " Auswählen, Bestätigen, "ja", aus **FAHR** zur Adresseingabe **FAHR EIN**

E-Taste " End, ESCape, E-Bildschirm

Der „kleine“ Tastenblock

F-Taste → aus der Adresseingabe **FAHR EIN** Wechsel in den Betriebszustand **FAHR**, oder Wechsel zwischen Fahrzeugen innerhalb **FAHR**.

U-Taste → Wechsel zw. Fahrzeugen innerhalb **FAHR**, oder Übernahme eines Fahrzeugs von einem anderen Fahrpult.

TP-Taste → Umschaltung zwischen Traktionsloks, oder Zuordnen einer Traktion bzw. Entfernen aus der Traktion

W-Taste → Wechsel und Rückwechsel in/aus Betriebszustand **WEI**

C-Taste (Clear) → Löschen von Fahrzeugen aus **RüF** u.a.



◀ Eine Mischung aus **FAHR** Bildschirm und Zubehör-Adressliste (Weichen oder Signale): es werden die Zubehördecoder-Adressen und die jeweilige Position der vier angeschlossenen Ausgänge angezeigt. Hier kontrollieren die Funktionstasten die Weichenstellungen.



Die Panelanzeige: eine elegantere Methode, die Zubehörangänge zu kontrollieren: jedes Signal oder jede Weiche hat ihren Schalter, an dem auch die Stellung angezeigt wird. Das Weichen-/ Signalsymbol und die Adresse werden definiert, womit eine klare Erkennbarkeit gegeben ist.



Eine Übersicht der zahlreichen Bedienungs- und Einstellungsmöglichkeiten



◀ Programmieren im „Operational Mode“ (OP PROG) beginnt mit der automatischen Identifizierung des Decoders, d.h. Auslesen einiger wichtiger CVs wie Decoderhersteller, -typ, Software Version, UID und Ladecode. Das Programmieren kann danach oder nach Unterbrechung sofort beginnen.



◀ Das Auslesen und Programmieren mittels RailCom erfolgt (soweit es sich um einen ZIMO Decoder handelt) in einer sehr langen Liste mit Klartext. Dadurch ist der Überblick aller schon „behandelten“ CVs gegeben, diese können auch jederzeit nochmals verändert werden.



◀ Für alle gängigen „Mappings“ hält das MX32 eigene Displays bereit: Standard NMRA CV Mapping (mit oder ohne Linksverschiebung), Schweizer Mapping, ZIMO Eingangsmapping, ZIMO Mapping der Funktionssounds und Lautstärken. Das Bild zeigt das Schweizer Mapping, um komplexe Lichtfunktionen inkl. Abhängigkeiten einzustellen.



◀ Dieses Bild erscheint, wenn ein anderes Fahrpult das Fahrzeug im Vordergrund steuert. In diesem Fall handelt es sich um ein über das XpressNet angeschlossenes Fahrpult (oder App) wie im oberen Balken zu erkennen ist.



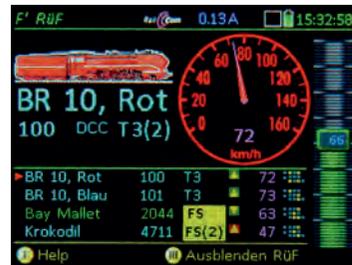
◀ Kurzschluss auf Schiene 1, der Strom wird abgeschaltet! Sofort wird in allen Fahrpulten das Stopp-Fenster mit dem aktuellen Zustand der Schienenausgänge sowie der weiteren Möglichkeiten gezeigt. Ein TOUCH auf die jeweilige Fläche am Bildschirm führt zurück zu FAHR oder zum Sammelstopp.



◀ Die **Objekt-Datenbank** ist eine Liste aller jemals aktiven Fahrzeuge (Adressen) des Systems (MX10 und MX32); Fahrzeuge im **RüF** (Rückholpeicher): grün; Fahrzeuge in anderen Fahrpulten: blau; inaktive Triebfahrzeuge im Basisgerät MX10: grau. Zu jeder Adresse werden der Name, die Geschwindigkeit, die Fahrtrichtung, die F-Tasten und ev. Mehrfachtraktionen angezeigt.



◀ Einstellungen für HLU Fahrstufen (eine ZIMO Spezialität): dieses Bild zeigt den Zustand von Gleisabschnitten eines MX9 Moduls. Besetzmelder, HLU Fahrstufen (max. 7 Fahrstufen) und die erkannte Triebfahrzeugadresse.



◀ Die ZIMO (Mehrfach)Traktion: der **RüF** wird dazu verwendet, um die Adressen für eine „Traktion“ zu finden, letztere wird dann durch die TP- und eine Funktionstaste gebildet, wobei fast unbegrenzt Fahrzeuge in eine Traktion eingebunden werden können. Traktionen anderer Fahrpulte werden ebenfalls angezeigt.

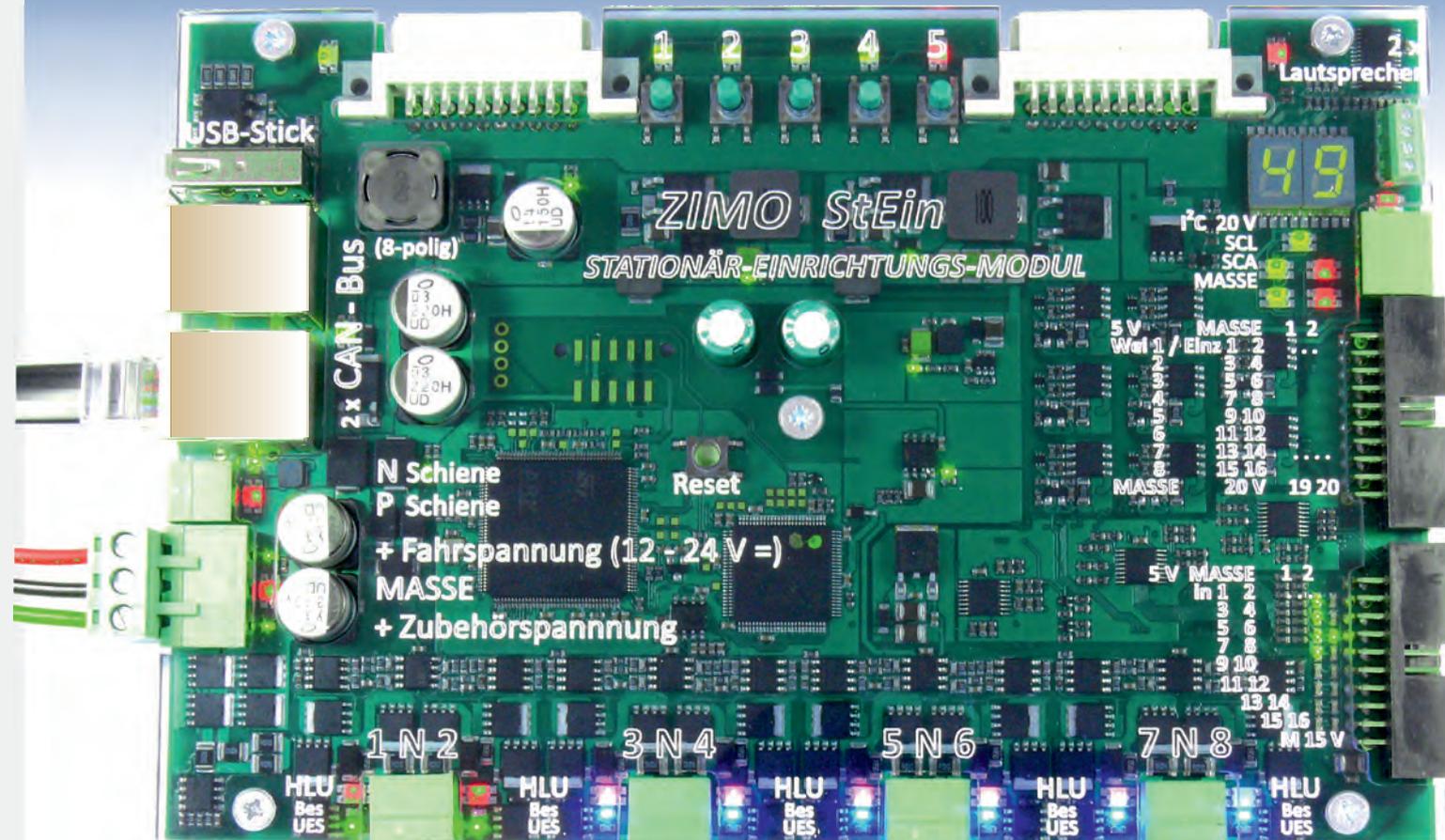


◀ Mit ZIMO Decodern (oder Decodern anderer Fabrikate mit RailCom) wird die echte Geschwindigkeit mittels RailCom Rückmeldung angezeigt. Der Bildschirm links dient dem automatischen Abgleich des Tachos durch direkte Programmierung der CV # 136.

Der ZIMO StEin

„StEin“ ist das Acronym für „StationärEinrichtungs-Modul“.

63



ZIMO hat das Konzept der „Stationär-Einrichtungs-Module“ = StEin ausgearbeitet - auch in der Tradition der MX8- und MX9-Module, um die Belange ALLER stationären Einrichtungen der Modellbahnanlage zusammenzufassen: Weichen, Signale, Rückmeldungen vom Gleis (Besetzt und RailCom); besonders wichtig: die Beaufschlagung der Gleisabschnitte mit der ZIMO „signal-abhängigen Zugbeeinflussung“ nach HLU.

8 Anschlüsse für (einseitig isolierte) Gleisabschnitte, jeweils bis zu 8 A belastbar, in Summe 12 A (also Großbahn-tauglich), Besetztterkennung ab 1 mA (entsprechend Achswiderstand 10 - 20 KOHM), Kurzschluss-erkennung und -abschaltung mit einstellbaren Schwellen und Zeiten, RailCom lokal (zur Zugnummern-erkennung) und RailCom global (Weiterleitung der kompletten Nachrichten), ZIMO HLU Speed Limits in 7 Stufen, ZIMO ACKs zur Zugnummernerkennung,

8 Anschlüsse für Weichenantriebe (Doppelpulen, Motor, EPL, ...) mit umfangreicher Positions- und Umlaufkontrolle, auch verwendbar als 16 Einzelanschlüsse für Entkuppelgleise, Beleuchtungseinrichtungen, u.ä.,

16 Logikpegel-Eingänge für Sensoren aller Art: Gleiskontakte, Lichtschranken, Stellungsmelder, usw.,

1 i²C Bus Anschluss, für 16 Signalplatinen an den Standorten der Signale (Signalplatinen treiben jeweils 16 LEDs oder zwei Ausgänge für Multiplex-Signale),

2 Lautsprecher-Ausgänge am internen Sound- Erzeuger für Bahnhofsansagen u.ä.,

2 Steckverbinder für Erweiterungs-platinen (weitere Weiche, Servos, u.a.)..



ZIMO Mitarbeiter

Impressum

ZIMO ELEKTRONIK GmbH
Schönbrunner Straße 188
1120 Wien
ÖSTERREICH

www.zimo.at
office@zimo.at

t +43 1 8131007 0
f +43 1 8131007 8

Für den Inhalt verantwortlich: Peter W. Ziegler
Änderungen und Irrtümer vorbehalten;
einige beschriebene Features
sind erst in Planung.

RailCom ist ein Markenzeichen der Lenz GmbH.



Stephan Lampert Viktor Obrist-Wilde

Oswald Holub
Leitung
Entwicklung

Marijana Lazarevic Vincent Hamp



Peter W. Ziegler
Geschäftsführer



Attila Balog



Selim Adamkaya



Tan Hung Huynh
Leitung
Produktion



Nada Radulovic



Ferenc Györe



Peter Ostatnik



Michael Schwarzer



Stephan Zimmerer



Michael Rubitschka

Entwicklung - Testen



Maria Liszka



Selda Telci



Renata Gyenge



Mohammad Alrifai



Ruslan Agiev

Produktion - Einkauf



Oliver Heissenberger



Gotho Griesmeier



Manoj Abraham



Manuel Herlt



Manojela Stanojevic



Thomas Mader



Oi Van Beranek-Che
Leitung Verkauf
und Vertrieb



Sven Fuchs



Alyssa Girsule



Manfred Brückner



Stephan Hubinger



Alexander Mayer

Dokumentation - Verkauf - Vertrieb - Verwaltung - Kundendienst - Reparaturen - Testmittel - Sounddesign

Ihr Fachhändler



NEW:
Start set
with
the
Mouse



The Roco WIFI MultiMAUS as well as the app "Roco Z21" for smartphones or tablets can be used in combination with the ZIMO central command stations MX10 and MX10EC.

For some time in use now: WIFI Multimouses and "Roco Z21" app as additional controllers within the ZIMO system, which consists of a ZIMO central command station and one or more controllers MX32 or radio controllers MX32FU.

Only recently there are start sets, which contain JUST a WIFI Multimouse additionally to the central command station - for an especially inexpensive way to start with ZIMO:

STARTWM *) = central command station MX10 + power supply unit 320 W + Roco WIFI-Multimouse + Router + cable, etc.,

STARTECWM *) = central command station MX10EC + power supply unit 320 W + Roco WIFI-Multimouse + Router + cable, etc.,

*) **WM** stands for „WIFI Mouse“.

The **additionally delivered router** in these start sets are **preconfigured**, so the startup of the WIFI Multimouse works without problems and the trains can immediately be maneuvered.

Of course, some of the ZIMO-typical features and display variations are not available in the start set with the Mouse (without a ZIMO controller): no loco pictures, no function icons, no speedo, no broadcast stop, etc. - nevertheless, the central command station is prepared for an **extension** with ZIMO controllers of the current (MX32) or future versions, including the radio versions (see picture). Naturally, the Roco Z21 app can be used at any time.

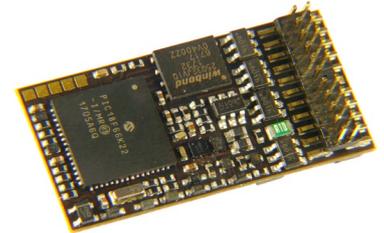
In future, all ZIMO start sets will be delivered with a **320 Watt power supply unit**, the "Mouse sets" already from the beginning. This is a multiple of the performance digital systems are usually delivered. 320 Watt exactly fit the MX10EC, which fully uses the potential (up to 22V, 12A on the tracks), the MX10 is also delivered with 600 W (G-start sets) (up to 24 V, 20 A on the tracks).

Coming soon:

MX decoders: SW version 38.x

MS decoders: SW version 3.xx

A number of new features and corrections are introduced for the **MX decoders (all types)**, one of which is the East-West feature.



MX645P22

The **MS decoders** (those are: **MS450** with PluX and wired interfaces, as well as (coming soon) the **MS440** as 21MTC) can now be used with DCC with **all steam projects** (until now only BR50 and BR85).



MS450P22

- **ATTENTION:** Loading sound projects with SW version 3.00 is only possible via SUSI.
- To update the MS decoders, first the newest software version for the MXULFA has to be loaded (see MXULFA update page).
- A comprehensive use and availability of diesel and electro-locos is planned for the next SW version, i.e.: 4.00.
- There are no changes with SW version 3.00 if used with mfx!
- A number of necessary and generally used features for steam operation is implemented. This way, the MS decoders' features (with 16-bit sound) get a little closer to the MX decoders.
- Newly delivered decoders are equipped with the new version; updates see www.zimo.at > Update & Sound > MX or MS decoders.

Light signals on the StEin

In contrast to track sections and switches, there are NO DIRECT CONNECTIONS for signals on the StEin module itself; those would make wiring the signals unnecessarily complicated (extensions of the lines, etc.). Instead, ZIMO provides connection boards to mount the signals in their vicinity, the "ICA-signal PCBs" *. Up to 12 of them are supplied and controlled by the I²C-socket of the StEin: every ICA board is equipped with 16 outputs for signal LEDs, which can be used for more than one signal (in sum with 16 LEDs or LED groups).

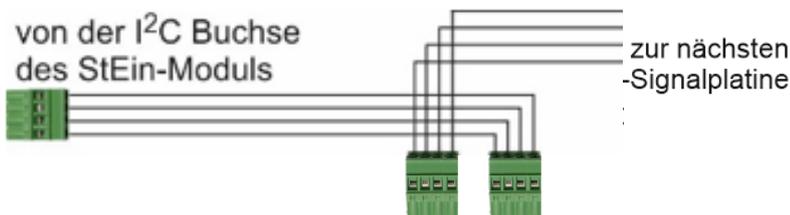
*) The denomination ICA derives from the bus system (I²C connection boards); generally it is possible to connect up to 125 different PCBs to this I²C bus, currently (2019) only signal PCBs exist, up to 12 of them.

Defined within the configuration sheet, as parameter APULICHT1 (connection point light 1), is, which signal is to be connected; this parameter - consisting of **module number** (1..99), **PCB number** (1..12) and **connection number** (1..16) - refers to the first signal light of a signal. The following lights are defined by the type of signal in the corresponding definitions within the object lines SIGBILD (signal aspect).

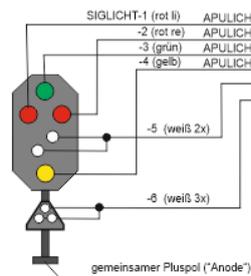
Via the parameter sheets it is possible to define every possible signal types (SIGTYP) and signal aspects (SIGBILD).

Although getting into the systematics of these sheets involves a certain effort...

Therefore, an alternative was designed: **prepared configurations** - i.e. ready-made parameter sheets for combinations of signals of various countries and eras - depending on the software version for German, Austrian, Swiss or other signal systems. The ones available are either already loaded in the StEin module, (activation by button procedures) or can be loaded at any time later.



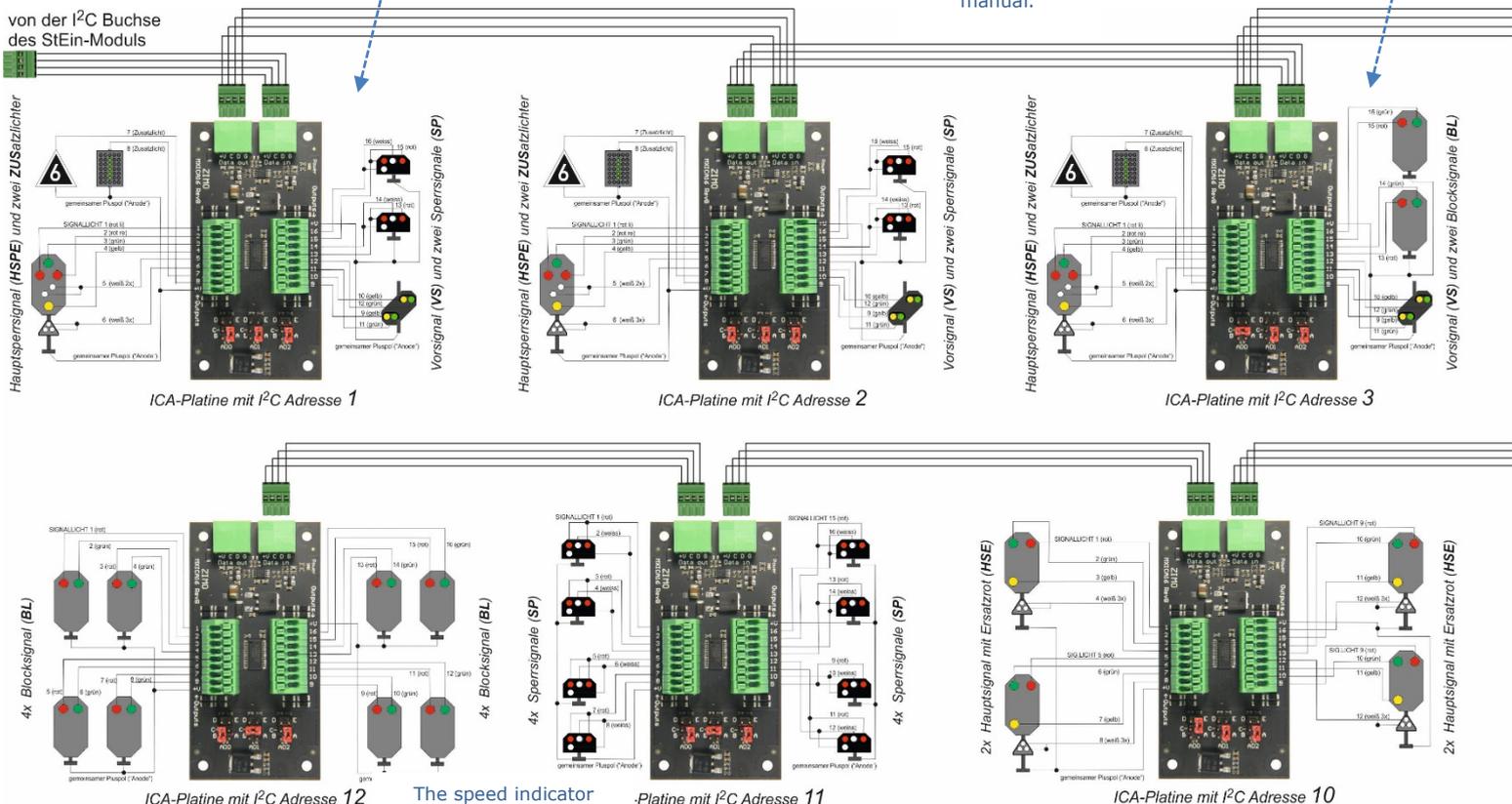
Anschluss eines Hauptsperrsignals DEV69HSP



Signaltyp	Anzahl	Anschlussfolge der Signallichter	APU
HSPE Hauptsperrsignal mit Ersatzrot	6	ab 1: rot II - rot re - grün - gelb - weiß (2x) - ErsF00	M.1.1
ZUS Zusatzlicht (z.B. Geschw'anzeiger)	1	7	M.1.7
ZUS Zusatzlicht (z.B. Abfahrlicht)	1	8	M.1.8
VS Vorsignal am Mast dreibegriffig	4	ab 9: gelb II - gelb re - grün II - grün re	M.1.9
SP Sperrsignal, auch Zwergsignal	2	ab 13: rot (2x) - gelb (2x)	M.1.13
SP Sperrsignal, auch Zwergsignal	2	ab 15: rot (2x) - gelb (2x)	M.1.15

A better readable presentation can be found in the StEin instruction manual.

HSPE	Hauptsperrsignal mit Ersatzrot	6
ZUS	Zusatzlicht (z.B. Geschw'anzeiger)	1
ZUS	Zusatzlicht (z.B. Abfahrlicht)	1
VS	Vorsignal am Mast dreibegriffig	4
BL	Blocksignal zweibegriffig	2
BL	Blocksignal zweibegriffig	2



The speed indicator ("6") and departure signals are only examples for single light of your choice.

Platine mit I²C Adresse 11

ICA-Platine mit I²C Adresse 10

The **most important prepared configuration** - for **HV-signals of the DB** (denomination of the prepared configuration **DEHV** - number **61**) is active by default in newly delivered StEin modules, if desired it can be substituted by other prepared configurations (if available within the module, depends on the version) by a button procedure.

A prepared configuration contains a prototypical distribution of signal types within a signal system with predefined connection points on signal PCBs. In case of the prepared configuration DEHV those are: 8 main blocking signals with additional red light, 8 pre-signals, 12 main signals, 12 blocking or dwarf signals, 12 block signals, various additional lights.

These signals can be connected without further configuration corresponding to the scheme (see below for DEHV). Using signals in driveways or other areas, or also to switch them directly, only the connection point of each first signal light (usually the red one) has to be indicated.

Of course, using the prepared configurations means that not all of the available connections on the signal PCBs are used, because the number of actually needed signals usually does not correspond to the number of available ones. Due to the fact that signal PCBs are relatively cheap (StEin provides the intelligence), this is rather irrelevant. Additionally, the prepared configuration can be used as basis for an individually prepared parameter sheet, which corresponds better to the individual needs.

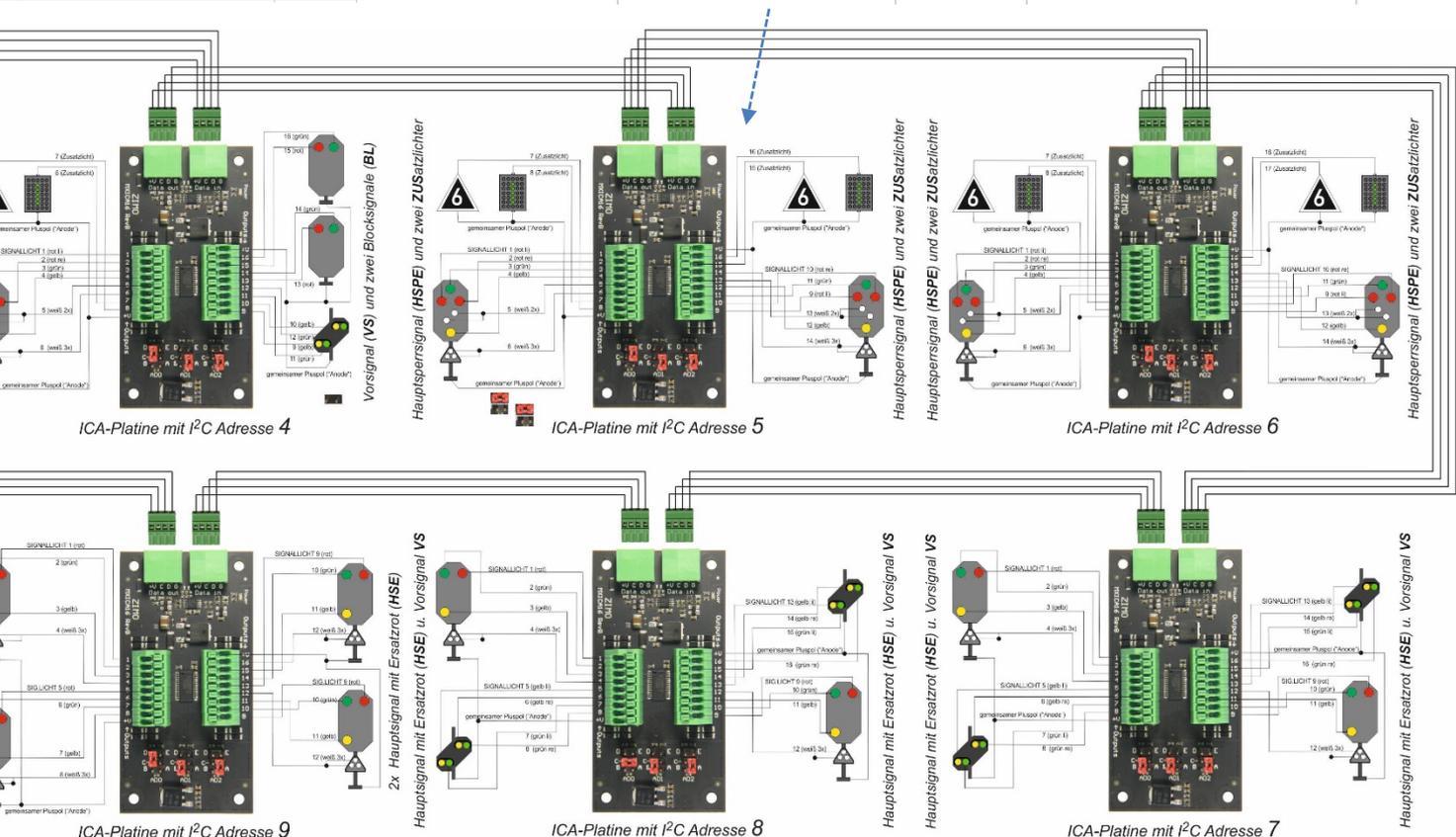
In the parameter sheet of the prepared configuration 61 (here only shown in small sections and not explained in detail), firstly, definitions of signal types are given (including brightening up and dimming times and listing of signal aspects, i.e. Hp0, Hp1, etc), furthermore the signal aspects themselves (which ones have to be activated) and finally single signals with their connection points (M as dummy for definite module numbers).

155	NAME	MODULNR	OBJKJL	SIGTYP	SIGTYP	SIGTYP	ANZLAMP	SIGART	AUFGLIYZ	AUFGLIVERZ	ABGLIYZ	SIGHELLTAG	SIGHELLNAC	ANZBILD	SIGBILD-1	SIGBILD-2	SIGBILD-3	SIGBILD-4	
156																			
157	SIGTYPFERT	0	SIGTYP	DEHV69BL	0		2	0	800 ms	200 ms	800 ms	100%	40%	2	Hp0	Hp1			
158	SIGTYPFERT	0	SIGTYP	DEHV69HS	0		3	0	800 ms	200 ms	800 ms	100%	40%	3	Hp0	Hp1	Hp2		
159	SIGTYPFERT	0	SIGTYP	DEHV69HSE	0		4	0	800 ms	200 ms	800 ms	100%	40%	4	Hp0	Hp1	Hp2	ErsR0	

166	NAME	MODULNR	OBJKJL	SIGTYP	SIGBILD	SIGBILDSYNU	ANZLICHT	SIGLICHT-1	SIGLICHT-2	SIGLICHT-3	SIGLICHT-4	SIGLICHT-5	SIGLICHT-6	SIGLICHT-7	SIGLICHT-8	SIGLICHT-9	SIGLICHT-10	SIGLICHT-11	
167																			
168	SIGBILDFERT	0	SIGBILD	0	Hp0	0	3	EIN											
169	SIGBILDFERT	0	SIGBILD	0	Hp1	0	3		EIN										
170	SIGBILDFERT	0	SIGBILD	0	Hp2	0	3			EIN									
171	SIGBILDFERT	0	SIGBILD	0	ErsR0	0	4				EIN								
172	SIGBILDFERT	0	SIGBILD	DEHV69HSP	Hp00	0	5	EIN	EIN										
173	SIGBILDFERT	0	SIGBILD	DEHV69HSP	Hp1	0	5												
174	SIGBILDFERT	0	SIGBILD	DEHV69HSP	Hp2	0	5												
175	SIGBILDFERT	0	SIGBILD	DEHV69HSP	Sh1	0	5												
176	SIGBILDFERT	0	SIGBILD	DEHV69HSPF	Hn00	0	5												

189	NAME	MODULNR	OBJKJL	SIGTYP	SIGSYNU	PANEL	PANSYMB	PANFELD	ANZLAMP	SIGART	AUFGLIYZ	AUFGLIVERZ	ABGLIYZ	SIGHELLTAG	SIGHELLNAC	APULICHT1	APUDUST
190																	
191	61 FERTIG DE		SIG	DEHV69HSPF		61 FERT-1 DE	DEHSP	1	6								M.1.1
192	61 FERTIG DE		SIG	DEHV69ZUS		61 FERT-1 DE	L1	2	1								M.1.7
193	61 FERTIG DE		SIG	DEHV69ZUS		61 FERT-1 DE	L1	6	1								M.1.8
194	61 FERTIG DE		SIG	DEHV69VS		61 FERT-1 DE	DEVS	3	4								M.1.9
195	61 FERTIG DE		SIG	DEHV69SP		61 FERT-1 DE	DESP	4	2								M.1.13
196	61 FERTIG DE		SIG	DEHV69SP		61 FERT-1 DE	DESP	5	2								M.1.15

ab 1: rot li - rot re - grün - gelb - weiß (2x) - ErsF00	M.3.1	HSPE	Hauptspersignal mit Ersatzrot	6 (5 DEHSP)	ab 1: rot li - rot re - grün - gelb - weiß (2x) - ErsR00	M.5.1
7	M.3.7	ZUS	Zusatzlicht (z.B. Geschw.anzeiger)	1 (1 L1)		M.5.7
8	M.3.8	ZUS	Zusatzlicht (z.B. Abfahrlicht)	1 (1 L1)	8	M.5.8
ab 9: gelb li - gelb re - grün li - grün re	M.3.9	HSPE	Hauptspersignal mit Ersatzrot	6 (5 DEHSP)	ab 9: rot li - rot re - grün - gelb - weiß (2x) - ErsF00	M.5.9
ab 13: rot - grün	M.3.13	ZUS	Zusatzlicht (z.B. Geschw.anzeiger)	1 (1 L1)	15	M.5.15
ab 15: rot - grün	M.3.15	ZUS	Zusatzlicht (z.B. Abfahrlicht)	1 (1 L1)	16	M.5.16



John Gymer (YouChoos, UK) now offers "coded" sound projects



John Gymer

www.youchoos.co.uk

As long as the download does not work:
info@youchoos.co.uk

For many years now, YouChoose (founded in 2008 by John Gymer) provides sound projects for ZIMO decoders. Until now they were only available as preloaded projects, i.e. only in combination with the corresponding decoder.

In future, sound projects of YouChoose are also available as downloads from the ZIMO Sound Database, as usual after receiving a load code.

There are already sound projects for 100 British locos; John Gymer is one of the leading providers of "good sounds".

Original text by John Gymer:

Established by John Gymer in 2008, YouChoos originally made a name for itself by customising models with the addition of DCC Sound, bespoke lighting, detailing, weathering and smoke generators.

Now focusing exclusively on ZIMO decoders, it has evolved as one of the leading creators of sound projects in the UK. With around 150 authentic British-outline locomotive files available, sound provision now forms YouChoos' core business.

Alongside the supply of DCC Sound and related products, YouChoos maintains a huge online collection of free installation guides covering a vast array of UK models – seeing a solution in pictures and words, sharing our knowledge and experience, is our key philosophy.

SE&CR Wainwright 'C' Class – Graham Farish N gauge:



Class 55 'Deltic' – Bachmann OO Gauge:



LEIPZIG

Modell-hobby-spiel 2019 www.modell-hobby-spiel.de

3rd - 6th of October 2019; Messe Leipzig

The "big" ZIMO booth with layout in N-gauge, HO and large scale route at the wall.

In Leipzig - ZIMO Workshops concerning SOUND and INTERLOCKING

in course of the DiMo Digital-Workshops, program, registration: <https://digitalworkshops.vgbahn.de>

BAUMA

Kleinserie Bauma www.kleinserie.ch

11th – 13th of October 2019

Two ZIMO booths: SOUND with Heinz Däppen, INTERLOCKING with Heinz-Willi Grandjean.

VIENNA

Modellbau 2019

23rd - 26th October 2019, Messe Wien

ZIMO again with its own booth, "loco doctor" (Christian Proyer) as co-exhibitor and booth responsible.

Open House Day at ZIMO

25th of October 2019, 3 pm to 5 pm

ZIMO ELEKTRONIK GmbH, Schönbrunner Straße 188, 1120 Wien

Visit to the ZIMO production line and the development offices,
short talks about the ZIMO sound and system,
visit to a near layout.

Important: Please make a reservation at office@zimo.at

FRIEDRICHSHAFEN Faszination Modellbau 2019 www.faszination-modellbau.de

1st - 3rd of November 2019; Messe Friedrichshafen

The "small" ZIMO booth with layout with N-gauge and large-scale sound examples

In Friedrichshafen- ZIMO Workshops concerning SOUND and INTERLOCKING

in course of the DiMo Digital-Workshops, program, registration: <https://digitalworkshops.vgbahn.de>

The events listed above are realized by ZIMO ELEKTRONIK.

Further attendences of exhibitions, especially by partners of ZIMO: see www.zimo.at > News > Events.